

Sammanfattning Föreläsning 20

Divergens av ett vektorfält

i) $\mathbf{F} = \langle P, Q \rangle$ i \mathbb{R}^2 :

$$\operatorname{div} \mathbf{F} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y}$$

ii) $\mathbf{F} = \langle P, Q, R \rangle$ i \mathbb{R}^3 :

$$\operatorname{div} \mathbf{F} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z}$$

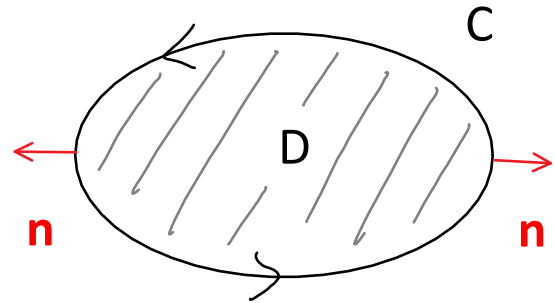
Kortare: $\operatorname{div} \mathbf{F} = \nabla \cdot \mathbf{F}$, där $\nabla = \langle \frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y} \rangle$ eller $\nabla = \langle \frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \rangle$.

Låt C vara en enkel sluten kurva som begränsas av ett område $D \subseteq \mathbb{R}^2$ och låt \mathbf{n} vara en enhetsnormalvektor till tangentlinjen till C som pekar ut från D . Då är flödet av ett vektorfält \mathbf{F} ut genom C :

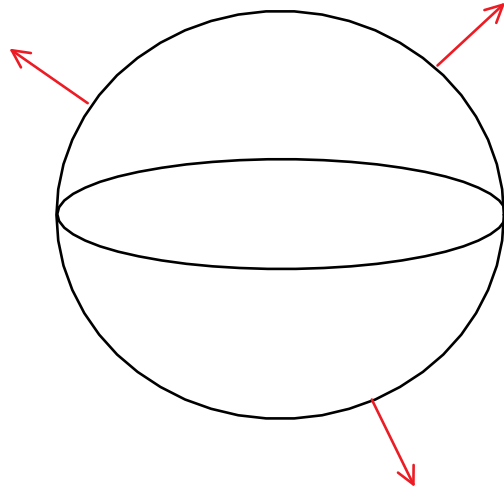
$$\int_C \mathbf{F} \cdot \mathbf{n} \, ds$$

Divergenssatsen för kurvor

$$\int_C \mathbf{F} \cdot \mathbf{n} \, ds = \iint_D \operatorname{div} \mathbf{F} \, dA$$



Om S är randen till ett område E så säger man att S är en *sluten yta*. S är *positivt orienterad* om dess orientering pekar ut från E



Divergenssatsen

Låt S vara den positivt orienterade randen till ett område $E \subseteq \mathbb{R}^3$ och \mathbf{F} ett vektorfält på E .

Då är

$$\iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iiint_E \operatorname{div} \mathbf{F} \, dV$$

Innebörd av divergens av ett vektorfält

Om \mathbf{F} är ett hastighetsvektorfält för en vätska och E ett område i \mathbb{R}^3 så följer av divergenssatsen att

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{det som produceras} \\ \text{eller konsumeras i } E \end{array} \right\} = \{ \text{flödet ut ur } E \} = \iiint_E \operatorname{div} \mathbf{F} \, dV,$$

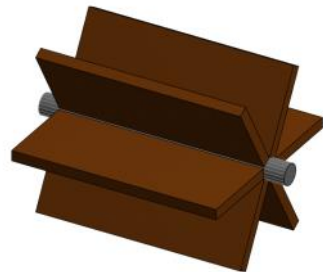
dvs. $\operatorname{div} \mathbf{F}$ är en "densitet" för hur mycket vätska som produceras (om $\operatorname{div} \mathbf{F}$ är positiv) eller konsumeras (om $\operatorname{div} \mathbf{F}$ är negativ).

Geometrisk tolkning av rot \mathbf{F} :

Antag att \mathbf{F} är ett hastighetsvektorfält för en vätska.
Placera ut ett skovelhjul med centrum i en punkt (x, y, z)

Hastigheten av hur skovelhjulet
snurrar beror på i vilken riktning
man placerar rotationsaxeln.

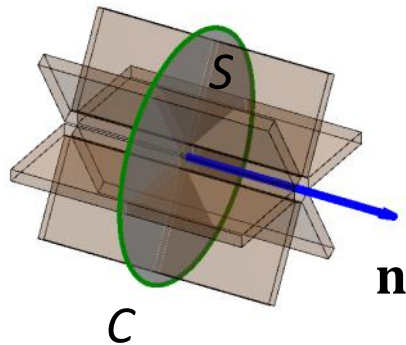
*Hjulet snurrar som snabbast
om rotationsaxeln är rot \mathbf{F} .*



Antag att hjulet roterar
kring

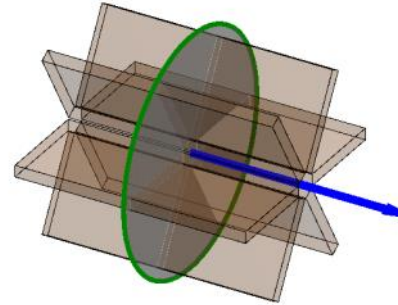
- en axel med
riktningsvektor \mathbf{n} (blå)
- och att det följer
- en cirkel C (grön)
- som begränsar
- en yta S (grå)

Då kan man ta \mathbf{n} som
normalvektor till S .



Hur snabbt hjulet roterar
är proportionellt mot
arbetet av \mathbf{F} längs C :

$$\begin{aligned}\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} &= \{ \text{Stokes sats} \} \\ &= \iint_S \text{rot } \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} \\ &= \iint_S \text{rot } \mathbf{F} \cdot \mathbf{n} \, dS\end{aligned}$$



Hastigheten av hjulet är alltså
proportionell mot

$$\iint_S \text{rot } \mathbf{F} \cdot \mathbf{n} \, dS$$

Om man delar dubbelintegralen
med arean av S och sedan låter radien
gå mot 0 så går detta mot $\text{rot } \mathbf{F} \cdot \mathbf{n}$. Detta blir som störst
om \mathbf{n} och $\text{rot } \mathbf{F}$ pekar i samma riktning, dvs:

Hjulet snurrar som snabbast om rotationsaxeln är rot \mathbf{F} .
(när storleken på hjulet går mot 0)

