

Lösningar till tentamen i LMA033 0399 Matematik, del B, för BI1 och LMA515 0304 Matematik, del C, för KI1 onsdagen den 31 augusti 2012.

4. En rät linje $y = kx + m$ skall anpassas till punkterna $(1; 1)$, $(2; 1)$, $(3; 1)$ och $(4; 2)$ med minsta kvadratmetoden.

a) Visa att det utjämnade linjära ekvationssystem som ger den bästa lösningen

$$\text{i minsta kvadratmetodens mening är (ESU) } \begin{cases} 30\hat{k} + 10\hat{m} = 14 \\ 10\hat{k} + 4\hat{m} = 5 \end{cases} \quad (2,5\text{p})$$

Lösning:

Insättning av punkterna i linjens ekvation $y = kx + m$ ger

$$\text{(ES) } \begin{cases} k + m = 1 \\ 2k + m = 1 \\ 3k + m = 1 \\ 4k + m = 2 \end{cases} \text{ eller på matrisform } \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ 3 & 1 \\ 4 & 1 \end{bmatrix}}_{\mathbf{A}} \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} k \\ m \end{bmatrix}}_{\mathbf{x}} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}}_{\mathbf{b}}$$

Bästa lösningen i minsta kvadratmetodens mening erhålles ur

$$\begin{aligned} \text{(ESU) } \mathbf{A}^T \mathbf{A} \hat{\mathbf{x}} &= \mathbf{A}^T \mathbf{b} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ 3 & 1 \\ 4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \hat{k} \\ \hat{m} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 30 & 10 \\ 10 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \hat{k} \\ \hat{m} \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 14 \\ 5 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 30\hat{k} + 10\hat{m} \\ 10\hat{k} + 4\hat{m} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 14 \\ 5 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 30\hat{k} + 10\hat{m} = 14 \\ 10\hat{k} + 4\hat{m} = 5 \end{cases} \end{aligned}$$

b) Bestäm den anpassade linjens ekvation genom att lösa ESU med Cramers regel. (1,5p)

Lösning:

$$\det(\mathbf{A}^T \mathbf{A}) = \begin{vmatrix} 30 & 10 \\ 10 & 4 \end{vmatrix} = 30 \cdot 4 - 10 \cdot 10 = 20 \neq 0$$

$$\det(\mathbf{A}^T \mathbf{A})_1 = \begin{vmatrix} 14 & 10 \\ 5 & 4 \end{vmatrix} = 14 \cdot 4 - 5 \cdot 10 = 6, \quad \det(\mathbf{A}^T \mathbf{A})_2 = \begin{vmatrix} 30 & 14 \\ 10 & 5 \end{vmatrix} = 30 \cdot 5 - 14 \cdot 10 = 10$$

$$\hat{k} = \frac{\det(\mathbf{A}^T \mathbf{A})_1}{\det(\mathbf{A}^T \mathbf{A})} = \frac{6}{20} = \frac{3}{10}, \quad \hat{m} = \frac{\det(\mathbf{A}^T \mathbf{A})_2}{\det(\mathbf{A}^T \mathbf{A})} = \frac{10}{20} = \frac{1}{2} \quad \text{SVAR: } y = \hat{k}x + \hat{m} = \frac{3}{10}x + \frac{1}{2}$$

c) Lös ESU genom att använda matrisformen av ESU och metoden med invers matris. (1,5p)

Lösning:

$$\text{SVAR: } \mathbf{x} = (\mathbf{A}^T \mathbf{A})^{-1} (\mathbf{A}^T \mathbf{b}) = \frac{1}{20} \begin{bmatrix} 4 & -10 \\ -10 & 30 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 14 \\ 5 \end{bmatrix} = \frac{1}{20} \begin{bmatrix} 6 \\ 10 \end{bmatrix} = \frac{1}{10} \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{3}{10} \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

d) Lös ESU med eliminationsmetoden på matrisform. (1,5p)

$$\begin{aligned} \mathbf{M} = [\mathbf{A}^T \mathbf{A} | \mathbf{A}^T \mathbf{b}] &= \begin{bmatrix} 30 & 10 & 14 \\ 10 & 4 & 5 \end{bmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \\ \leftarrow \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 10 & 4 & 5 \\ 30 & 10 & 14 \end{bmatrix} \begin{matrix} \boxed{\frac{1}{10}} \\ \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & \frac{4}{10} & \frac{5}{10} \\ 30 & 10 & 14 \end{bmatrix} \sim \\ &\sim \begin{bmatrix} 1 & \frac{4}{10} & \frac{5}{10} \\ 30 & 10 & 14 \end{bmatrix} \begin{matrix} \boxed{-30} \\ \leftarrow \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & \frac{4}{10} & \frac{5}{10} \\ 0 & -2 & -1 \end{bmatrix} \begin{matrix} \boxed{-\frac{1}{2}} \\ \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & \frac{4}{10} & \frac{5}{10} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \\ \boxed{-\frac{4}{10}} \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & \frac{3}{10} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

5. Låt $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$, $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ och $\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix}$.

a) Avgör vilken av formlerna $(\mathbf{AB})^T = \mathbf{A}^T \mathbf{B}^T$ respektive $(\mathbf{AB})^T = \mathbf{B}^T \mathbf{A}^T$ som inte är korrekt genom att beräkna $(\mathbf{AB})^T$, $\mathbf{A}^T \mathbf{B}^T$ och $\mathbf{B}^T \mathbf{A}^T$. (1,5p)

Lösning:

$$\mathbf{AB} = \begin{bmatrix} 6 & 8 \\ 7 & 11 \end{bmatrix} \Rightarrow (\mathbf{AB})^T = \begin{bmatrix} 6 & 7 \\ 8 & 11 \end{bmatrix}, \mathbf{A}^T \mathbf{B}^T = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10 & 3 \\ 20 & 7 \end{bmatrix} \neq (\mathbf{AB})^T$$

$$\mathbf{B}^T \mathbf{A}^T = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & 7 \\ 8 & 11 \end{bmatrix} = (\mathbf{AB})^T \quad \text{SVAR: } (\mathbf{AB})^T = \mathbf{B}^T \mathbf{A}^T$$

b) Lös matrisekvationssystemet $\begin{cases} 2\mathbf{X} + \mathbf{Y} = \mathbf{E} \\ \mathbf{AX} + \mathbf{BY} = \mathbf{C} \end{cases}$ där \mathbf{E} är enhetsmatrisen. (4,5p)

Lösning:

$$2\mathbf{X} + \mathbf{Y} = \mathbf{E} \Leftrightarrow \mathbf{Y} = \mathbf{E} - 2\mathbf{X} \text{ insatt i } \mathbf{AX} + \mathbf{BY} = \mathbf{C} \text{ ger att}$$

$$\mathbf{AX} + \mathbf{B}(\mathbf{E} - 2\mathbf{X}) = \mathbf{C} \Leftrightarrow \mathbf{AX} + \mathbf{B} - 2\mathbf{BX} = \mathbf{C} \Leftrightarrow \mathbf{AX} - 2\mathbf{BX} = \mathbf{C} - \mathbf{B} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow (\mathbf{A} - 2\mathbf{B})\mathbf{X} = \mathbf{C} - \mathbf{B} \Leftrightarrow (\mathbf{A} - 2\mathbf{B})^{-1}(\mathbf{A} - 2\mathbf{B})\mathbf{X} = (\mathbf{A} - 2\mathbf{B})^{-1}(\mathbf{C} - \mathbf{B}) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \mathbf{X} = (\mathbf{A} - 2\mathbf{B})^{-1}(\mathbf{C} - \mathbf{B})$$

$$\text{SVAR: } \mathbf{X} = -\frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 0 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & -3 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & -\frac{1}{3} \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \mathbf{Y} = \mathbf{E} - 2\mathbf{X} = \begin{bmatrix} 3 & \frac{2}{3} \\ -2 & -1 \end{bmatrix}$$

6. Lös, för alla värden på parametern a för vilka lösningar existerar, ekvationssystemet

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 2x_3 + 3x_4 = 5 \\ 2x_2 + 6x_3 + 8x_4 = 4 \\ x_1 + x_2 - x_3 + ax_4 = a+4 \end{cases}$$

Använd eliminationsmetoden på matrisform.

(5p)

Lösning:

$$\mathbf{M} = [\mathbf{A}|\mathbf{B}] = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 2 & 3 & 5 \\ 0 & 2 & 6 & 8 & 4 \\ 1 & 1 & -1 & a & a+4 \end{bmatrix} \begin{array}{l} \boxed{-1} \\ \boxed{\frac{1}{2}} \end{array} \sim \begin{bmatrix} 1 & 2 & 2 & 3 & 5 \\ 0 & 1 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & -1 & -3 & a-3 & a-1 \end{bmatrix} \begin{array}{l} \boxed{-2} \quad \boxed{1} \\ \boxed{1} \end{array} \sim$$

$$\sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -4 & -5 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & a+1 & a+1 \end{bmatrix} \begin{array}{l} a \neq -1 \\ \boxed{\frac{1}{a+1}} \end{array} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -4 & -5 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{array}{l} \boxed{-4} \quad \boxed{5} \end{array} \sim$$

$$\sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -4 & 0 & 6 \\ 0 & 1 & 3 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \text{ varav } \begin{cases} x_1 - 4x_3 = 6 \\ x_2 + 3x_3 = -2 \\ x_4 = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = 6 + 4x_3 \\ x_2 = -2 - 3x_3 \\ x_4 = 1 \end{cases}$$

Fall 1: $a \neq -1$

$$\begin{cases} x_1 = 6 + 4t \\ x_2 = -2 - 3t \\ x_3 = t \\ x_4 = 1 \end{cases} \quad f = n - b = 4 - 3 = 1 > 0 \Rightarrow \text{ES har oändligt många lösningar}$$

Fall 2: $a = -1$

$$\mathbf{M} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -4 & -5 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \text{ varav } \begin{cases} x_1 - 4x_3 - 5x_4 = 1 \\ x_2 + 3x_3 + 4x_4 = 2 \\ 0 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = 1 + 4x_3 + 5x_4 \\ x_2 = 2 - 3x_3 - 4x_4 \\ 0 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 = 1 + 4u + 5v \\ x_2 = 2 - 3u - 4v \\ x_3 = u \\ x_4 = v \end{cases} \quad f = n - b = 4 - 2 = 2 > 0 \Rightarrow \text{ES har oändligt många lösningar}$$

7. För två vektorer \mathbf{a} och \mathbf{b} gäller att $|\mathbf{a}| = 4$, $|\mathbf{b}| = 3$ och att $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 6$.
 \mathbf{a} och \mathbf{b} spänner upp en triangel. Beräkna med vektoralgebra

a) Triangelns omkrets. b) Triangelns vinklar. c) Triangelns area. (2p+4p+1p)

Lösning:

$$\text{a) } |\mathbf{a} - \mathbf{b}|^2 = (\mathbf{a} - \mathbf{b}) \cdot (\mathbf{a} - \mathbf{b}) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{a} - \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} - \mathbf{b} \cdot \mathbf{a} + \mathbf{b} \cdot \mathbf{b} = |\mathbf{a}|^2 - 2\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + |\mathbf{b}|^2 = 13$$

$$\text{SVAR: Triangelns omkrets: } P = |\mathbf{a}| + |\mathbf{b}| + |\mathbf{a} - \mathbf{b}| = 7 + \sqrt{13} \text{ le}$$

$$\text{b) } \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = |\mathbf{a}| \cdot |\mathbf{b}| \cos \theta \Rightarrow \theta = \arccos \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{a}| \cdot |\mathbf{b}|} = \arccos \frac{1}{2} = \frac{\pi}{3}$$

$$\mathbf{a} \cdot (\mathbf{a} - \mathbf{b}) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{a} - \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = |\mathbf{a}|^2 - \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 10$$

$$\text{Vinkeln mellan } \mathbf{a} \text{ och } \mathbf{a} - \mathbf{b} \text{ är: } \nu = \arccos \frac{\mathbf{a} \cdot (\mathbf{a} - \mathbf{b})}{|\mathbf{a}| \cdot |\mathbf{a} - \mathbf{b}|} = \arccos \frac{10}{4 \cdot \sqrt{13}} = \arccos \frac{5\sqrt{13}}{26}$$

$$\text{SVAR: Triangelns vinklar är } \frac{\pi}{3}, \arccos \frac{5\sqrt{13}}{26} \text{ och } (\pi - \frac{\pi}{3} - \arccos \frac{5\sqrt{13}}{26}) = \frac{2\pi}{3} - \arccos \frac{5\sqrt{13}}{26}$$

$$\text{c) SVAR: Triangelns area: } T = \frac{1}{2} |\mathbf{a} \times \mathbf{b}| = \frac{1}{2} |\mathbf{a}| |\mathbf{b}| \sin \theta = \frac{1}{2} \cdot 4 \cdot 3 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} = 3\sqrt{3} \text{ ae}$$

8. I ett ONH-system är Π planet $2x + 2y - z + 18 = 0$,

L är den räta linjen $\frac{x}{4} = \frac{y-1}{4} = \frac{z-2}{7}$ och Q är punkten (4; 5; 9).

a) Beräkna vinkeln mellan planet Π och den räta linjen L. (3p)

Lösning:

$$\Pi \text{ har normalvektorn } \mathbf{n} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} \text{ och L har riktningsvektorn } \mathbf{v} = \begin{bmatrix} 4 \\ 4 \\ 7 \end{bmatrix}.$$

Om φ är vinkeln mellan L och Π och θ är vinkeln mellan L och \mathbf{n} gäller att $\theta + \varphi = 90^\circ$.

Definitionen av skalärprodukt och formeln för komplementvinkeln ger

$$\frac{\pm \mathbf{n} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{n}| |\mathbf{v}|} = \cos \theta = \cos(90^\circ - \varphi) = \sin \varphi \Rightarrow \varphi = \arcsin \frac{\pm \mathbf{n} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{n}| |\mathbf{v}|} \text{ varav}$$

$$\text{SVAR: } \varphi = \arcsin \frac{\pm (2 \cdot 4 + 2 \cdot 4 + (-1) \cdot 7)}{\sqrt{2^2 + 2^2 + (-1)^2} \sqrt{4^2 + 4^2 + 7^2}} = \arcsin \frac{9}{\sqrt{9} \sqrt{81}} = \arcsin \frac{1}{3} \approx 19,5^\circ$$

b) Ange en punkt som ligger i planet Π . (0,5p)

Lösning:

Välj t. ex. $x = y = 0$ vilket insatt i planets ekvation ger att $z = 18$. **SVAR:** (0;0;18)

c) Visa att punkten Q ligger på linjen L. (1p)

Lösning:

$$L: \frac{x}{4} = \frac{y-1}{4} = \frac{z-2}{7} = t \Rightarrow L: \begin{cases} x = 4t \\ y = 1 + 4t \\ z = 2 + 7t \end{cases} \text{ Ins. Av Q:s koord. ger } \begin{cases} 4 = 4t \\ 5 = 1 + 4t \\ 9 = 2 + 7t \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} t = 1 \\ t = 1 \\ t = 1 \end{cases}$$

d) I vilken punkt skär linjen L planet Π ? (2p)

$$\text{Insättning av L:s ekv. } \begin{cases} x = 4t \\ y = 1 + 4t \\ z = 2 + 7t \end{cases} \text{ i } \Pi \text{:s ekv. } 2x + 2y - z + 18 = 0 \text{ ger}$$

$$0 = 2x + 2y - z + 18 = 2(4t) + 2(1 + 4t) - (2 + 7t) + 18 = 9t + 18 \Rightarrow t = -2$$

SVAR: Skärningspunkten $S = (4(-2); 1 + 4(-2); 2 + 7(-2)) = (-8; -7; -12)$

e) Beräkna avståndet från punkten Q till planet Π . (2p)

Lösning:

$$\text{SVAR: } d = \frac{|Ax_Q + By_Q + Cz_Q + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} = \frac{|2x_Q + 2y_Q - z_Q + 18|}{\sqrt{2^2 + (-1)^2 + (-2)^2}} = \frac{|2 \cdot 4 + 2 \cdot 5 - 9 + 18|}{\sqrt{4 + 1 + 4}} = 3 \text{ le}$$

f) Beräkna projektionen av punkten Q på planet Π . (3p)

Lösning:

En linje L_{\perp} som är vinkelrät mot planet Π och går genom Q har ekvationen

$$L_{\perp}: \mathbf{r} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \overrightarrow{OQ} + t\mathbf{n} = \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \\ 9 \end{bmatrix} + s \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 + 2s \\ 5 + 2s \\ 9 - s \end{bmatrix}$$

Projektionspunkten Q_{proj} är skärningspunkten för L_{\perp} och Π och erhålles genom att kombinera linjens och planets ekvationer. Insättning av ekv. för L_{\perp} i ekv. för Π ger:

$$0 = 2x + 2y - z + 18 = 2(4 + 2s) + 2(5 + 2s) - (9 - s) + 18 = 9s + 9 = 0 \Rightarrow s = -1$$

SVAR: $Q_{proj} = (4 + 2s; 5 + 2s; 9 - s) = (2; 3; 10)$

Alternativt: En enhetsvektor med samma riktning som \mathbf{n} är $\frac{1}{|\mathbf{n}|}\mathbf{n}$.

$$\mathbf{r}_{proj} = \overrightarrow{OQ} - d \frac{1}{|\mathbf{n}|} \mathbf{n} = \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \\ 9 \end{bmatrix} - 3 \cdot \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 10 \end{bmatrix}$$

g) Beräkna spegelbilden av linjen L i planet Π .

(3,5p)

Lösning:

Den sökta spegelbilden är en linje L_{sp} som går genom skärningspunkten $S = (-8; -7; -12)$ för L och Π samt spegelbilden Q_{sp} av Q i Π .

$$\mathbf{r}_{spiegel} = \mathbf{r}_Q + 2\overrightarrow{QQ_{proj}} = \mathbf{r}_Q + 2(\mathbf{r}_{proj} - \mathbf{r}_Q) = 2\mathbf{r}_{proj} - \mathbf{r}_Q = 2 \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 10 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \\ 11 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 11 \end{bmatrix}$$

Spegelpunkten $Q_{sp} = (0; 1; 11)$

En vektor parallell med L_{sp} är

$$\mathbf{r}_{spiegel} - \mathbf{r}_S = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 11 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -8 \\ -7 \\ -12 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 \\ 8 \\ 23 \end{bmatrix}$$

$$\text{SVAR: } L_{sp}: \mathbf{r} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 11 \end{bmatrix} + u \begin{bmatrix} 8 \\ 8 \\ 23 \end{bmatrix}$$

