

# LMA033b och LMA515c Vecko-PM läsvecka 4

**Innehåll.** Linjära avbildningar och matrisräkning.

**Avsnitt i kursboken, Lay.** Kap. 1.8-1.9, 2.1

**Lärmål.**

*För att bli godkänd på kursen ska du kunna nedanstående innehåll.*

- Definera begreppet *linjär avbildning* och i enklare fall avgöra om en given avbildning är linjär.
- I enklare fall bestämma standardmatrisen till en linjär avbildning  $F$  då  $F(\mathbf{v})$  är givet för enhetsvektorerna  $\mathbf{e}_j$ .
- Addera matriser.
- Multiplicera matriser.
- Avgöra om två matriser kommuterar.
- Transponera matriser.
- Utnyttja räkneregler i sats 2.1.3 vid beräkningar.

*För överbetyg ska du också kunna...*

- I mer komplicerade fall bestämma standardmatrisen till en linjär avbildning  $F$  då  $F(\mathbf{v})$  är givet för enhetsvektorerna  $\mathbf{e}_j$ .
- I mer komplicerade fall avgöra om en given avbildning är linjär.
- Lösa mer komplicerade problem.

**Rekommenderade övningsuppgifter.**

G: Kap 1.8: 1,3,5,9,11,13,15,17,19

Kap 1.9: 1,3,5,7,13,15,17,19,21

Kap 2.1: 1,3,5,7,9,15,17,27

**Ex 1.**

Betrakta två avbildningar  $F$  och  $G$  från  $\mathbb{R}^2$  till  $\mathbb{R}^2$ . Avbildningen  $F$  innebär en vridning  $\frac{2\pi}{3}$  moturs medan  $G$  innebär ortogonal projektion på  $x$ -axeln.

- a) Bestäm de båda avbildningarnas matriser ( motivering krävs).
- b) Bestäm matrisen för den sammansatta avbildningen som fås om man först projicerar och sedan vrider.

**Ex 2.**

Vektorerna

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{v} = \begin{bmatrix} a \\ 1 \\ a \end{bmatrix}, \quad \mathbf{w} = \begin{bmatrix} 1 \\ a \\ 2a \end{bmatrix}$$

är givna. För vilket värde på  $a$  ligger  $\mathbf{w}$  i  $\text{Span}\{\mathbf{u}, \mathbf{v}\}$ .

ÖB: Kap 1.8: 31,33,35

Kap 1.9: 23

Kap 2.1: 19,21

**Ex 1.**Bestäm matrisen för den linjära avbildning som svarar mot projektion på planet  $x + y + z = 0$  i riktning  $(1, 1, -1)$ .