

## Tentamen för Matematisk överbrygningskurs

**Tid och plats:** 2018-08-29, kl 8:30-12:30, L. **Ansvarig:** Jacques Huitfeldt, 031-7721093.

**Tentamensrond:** Carl Lundholm, tel. 031-7726792.

**Betygsgränser:** 20, 30 resp. 40 poäng. Tentan omfattar totalt 50 poäng.

**Hjälpmedel:** Inga hjälpmedel tillåtna, utom bifogat formelblad.

**Uppgift 1.** En viss funktion  $s(t)$  är positiv (dvs.  $s(t) > 0$  för alla  $t$ ) och ges av sambandet

$$s(t) + \ln(s(t)) = 1 - t$$

Vi skall rita funktionens graf över intervallet  $0 \leq t \leq 10$ .

(a). Skriv den kod i MATLAB som behövs för att med hjälp av `fzero` rita upp grafen av  $s(t)$ .

(b). Derivera sambandet för funktionen  $s(t)$  så att vi får en differentialekvation för  $s(t)$ . Skriv den kod i MATLAB som behövs för att med hjälp av `ode45` lösa differentialekvationen och rita upp grafen av  $s(t)$ .

Hela uppgiften ger maximalt **(8p)**

**Uppgift 2.** Visa att om  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_r$  är egenvektorer till en matris  $\mathbf{A}$  och sammanhörande egenvärden  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r$  alla är olika så är  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_r$  linjärt oberoende.

**(8p)**

**Uppgift 3.** Betrakta följande linjära system av ODE

$$\begin{cases} \mathbf{u}' = \mathbf{A}\mathbf{u}, t > 0 \\ \mathbf{u}(0) = \mathbf{u}_0 \end{cases}, \quad \mathbf{A} = \begin{bmatrix} -4 & 1 \\ 3 & -2 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{u}_0 = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

(a). Lös problemet med egenvärdesmetoden.

(b). Härled formeln du använde i (a) utgående från att  $\mathbf{A}$  är diagonaliserbar ( $\mathbf{V}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{V} = \mathbf{D}$ ).

(c). Tag ett steg med Euler framåt med steglängden  $h = 0.1$ .

Hela uppgiften ger maximalt **(8p)**

**Uppgift 4.** Betrakta det icke-linjära ekvationssystemet

$$\begin{cases} x_1 + x_2 \exp(x_1 x_2) = -1 \\ x_1^3 + x_2 = 1 \end{cases}$$

(a). Skriv systemet på kompakt form  $\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$ . Vad blir  $\mathbf{f}(\mathbf{x})$  och vad blir  $\mathbf{D}\mathbf{f}(\mathbf{x})$ , dvs. beräkna derivatamatrixen.

(b). Härled Newtons metod för ekvationen  $\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$ .

(c). Tag ett steg med Newtons metod utgående från startapproximationen  $\mathbf{x}_0 = (0, 1)$  för hand, dvs. utför beräkningarna med papper och penna.

(d). Skriv ned den kod i MATLAB som utgående från startapproximationen  $\mathbf{x}_0 = (0, 1)$  beräknar lösningen med Newtons metod.

Hela uppgiften ger maximalt **(8p)**

**Uppgift 5.** Vi skall bestämma stationära punkter till funktionen

$$f(\mathbf{x}) = -x_1^3 + 5x_1x_2 - 3x_2^3 - 1$$

i området  $-4 \leq x_1 \leq 4$ ,  $-4 \leq x_2 \leq 4$ .

(a). Beräkna gradienten  $\nabla f(\mathbf{x})$  och Hessematrisen  $\mathbf{H}(\mathbf{x})$  för hand. Använd matris- och vektorbeteckningar.

(b). Skriv ned den kod i MATLAB som behövs för att lokalisera de stationära punkterna. Rita dels funktionsyta med `surf`, dels nivåkurvor med `contour`. Antag att vi genom att inspektera funktionsytan ser att de intressanta nivåerna ligger mellan -40 och 40. Använd detta vid uppritning av nivåkurvorna. Rita även i samma figur noll-nivåkurvorna till komponenterna i gradienten.

(c). Skriv ned den kod i MATLAB som, utgående från en startapproximation, beräknar stationär punkt med `fsolve` och sedan med `eig` avgör dess typ.

Hela uppgiften ger maximalt (8p)

**Uppgift 6.** Temperaturen i en oisolerad glödande tråd beskrivs av

$$\begin{cases} u'_t - \kappa u''_{xx} = f(x, t) + C(u_{omg}^4 - u^4), & 0 < x < L, 0 < t \leq T \\ u(0, t) = g_0, u(L, t) = g_L, & t > 0 \\ u(x, 0) = u_0(x), & 0 < x < L \end{cases}$$

(a). Vi skall lösa problemet med linjemetoden. Skriv ned det begynnelsevärdesproblem vi får då vi approximerar  $x$ -derivatorna med differenskvoter. Vi vill ha svaret på vektorform.

(b). Skriv ned den kod som i MATLAB behövs för att med `ode45` beräkna och sedan rita upp temperaturen under  $T$  sekunder. Antag att konstanterna  $\kappa, C, u_{omg}, L, g_0, g_L$  redan givits värden (variablerna `kappa, C, uomg, L, g0, gL`) samt att funktionerna  $f(x, t), u_0(x)$  redan är definierade (enligt `f=@(x,t)...`, `u0=@(x)...`).

Hela uppgiften ger maximalt (10p)

Differensapproximationer

$$D_+u(x) = \frac{u(x+h) - u(x)}{h} = u'(x) + \mathcal{O}(h), \quad D_-u(x) = \frac{u(x) - u(x-h)}{h} = u'(x) + \mathcal{O}(h)$$

$$D_0u(x) = \frac{u(x+h) - u(x-h)}{2h} = u'(x) + \mathcal{O}(h^2)$$

$$D_+D_-u(x) = \frac{u(x+h) - 2u(x) + u(x-h)}{h^2} = u''(x) + \mathcal{O}(h^2)$$

$$\frac{u(x+2h) - 2u(x+h) + 2u(x-h) - u(x-2h)}{2h^3} = u'''(x) + \mathcal{O}(h^2)$$

$$\frac{u(x+2h) - 4u(x+h) + 6u(x) - 4u(x-h) + u(x-2h)}{h^4} = u^{(4)}(x) + \mathcal{O}(h^2)$$

Taylorutveckling

$$f(x) = f(a) + f'(a)(x-a) + \frac{f''(a)}{2!}(x-a)^2 + \frac{f'''(a)}{3!}(x-a)^3 + \dots$$

$$+ \frac{f^{(n)}(a)}{n!}(x-a)^n + R_{n+1}(x)$$

$$R_{n+1}(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}(x-a)^{n+1} = \mathcal{O}((x-a)^{n+1})$$

Taylorutveckling i två variabler

$$f(x, y) = f(a, b) + f'_x(a, b)h + f'_y(a, b)k + \frac{1}{2}(f''_{xx}(a, b)h^2 + 2f''_{xy}(a, b)hk + f''_{yy}(a, b)k^2) + \dots$$

där  $h = x - a$  och  $k = y - b$ .

Lite stolpar i MATLAB som stöd för minnet.

Elementära funktioner

`abs(x)`, `sqrt(x)`, `exp(x)`, `log(x)`, `cos(x)`, `sin(x)`, `tan(x)`

Matris- och vektorfunktioner

`size(A)`, `length(v)`

`sum(v)`, `prod(v)`, `max(v)`, `min(v)`, `sort(v)`, `norm(v)`, `dot(u,v)`

Matrisuppbyggande funktioner

`A=ones(m,n)`, `A=zeros(m,n)`, `A=eye(m,n)`, `A=diag(d,k)`, `A=spdiags(D,K,m,n)`

Villkorssatser

```
if uttryck
    satser
end
```

```
if uttryck
    satser
else
    satser
end
```

```
if uttryck
    satser
elseif uttryck
    satser
end
```

Repetitionssatser

```
while uttryck
    satser
end
```

```
for variabel=uttryck
    satser
end
```

```
for variabel=start:steg:slut
    satser
end
```

Egna funktioner

```
function ut=funktionsnamn(parametrar)
    satser
```

```
handtagsnamn=@(parametrar) sats
```

Beräkningsfunktioner

`x=fzero(f,x0)`, `x=fminbnd(f,x0,x1)`, `q=integral(f,a,b)`, `[t,U]=ode45(f,tspan,u0)`

`x=A\b`, `[V,D]=eig(A)`, `[V,D]=eigs(A,K,'SM')`

`x=fsolve(f,x0)`, `x=fminunc(f,x0)`, `q=integral2(f,a,b,c,d)`

Grafik

`x=linspace(a,b,n)`

`plot(x,y)`, `plot3(x,y,z)`, `quiver(u,v,du,dv,sc)`, `quiver3(...)`

`[X,Y]=meshgrid(x,y)`

`surf(X,Y,Z)`, `contour(X,Y,Z,lv)`