

Kurvintegraler 15.3Kurva på parameterform

$$C: \mathbf{r} = \mathbf{r}(t), \quad t \in I = [a, b]$$

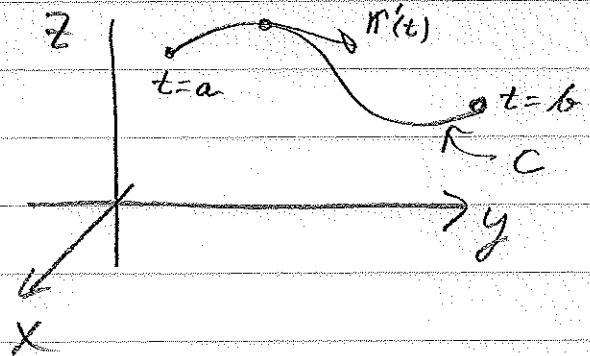
Kom ihåg båglängdselementet

$$ds = \left| \frac{d\mathbf{r}}{dt} \right| dt = \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2} dt$$

Kurvintegralen av f längs C är

$$\int_C f ds = \int_a^b f(\mathbf{r}(t)) \left| \frac{d\mathbf{r}}{dt} \right| dt$$

tecknas så beräknas så

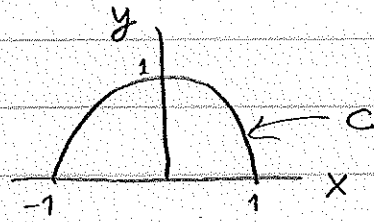


Exempel Massan av en tråd med variabel densitet $\delta(x, y, z)$ $\left[\frac{\text{kg}}{\text{m}} \right]$:

$$M = \int_C \delta ds = \int_a^b \delta(x(t), y(t), z(t)) \left| \frac{d\mathbf{r}}{dt} \right| dt \quad [\text{kg}]$$

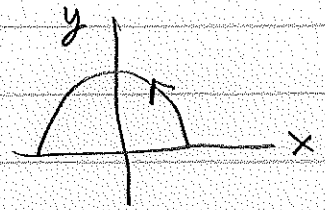
$dm = \delta ds$ masselementet

Exempel $I = \int_C y \, ds$ där C är övre halvcirkeln. (2)



1) Parametrisera kurvan:

$$\begin{cases} x = \cos t \\ y = \sin t \end{cases}, t \in [0, \pi]$$



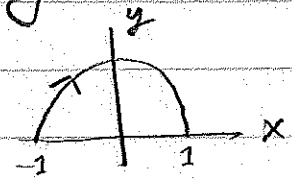
Tangent: $\frac{d\mathbf{r}}{dt} = -\sin(t)\mathbf{i} + \cos(t)\mathbf{j}$, $|\frac{d\mathbf{r}}{dt}| = 1$

Båglängdselementet: $ds = \underbrace{|\frac{d\mathbf{r}}{dt}|}_{1} dt = dt$

$$\text{Integralen: } I = \int_C y \, ds = \int_0^\pi \sin(t) \, dt = 2$$

2) En annan parametrisering:

$$\begin{cases} x = t \\ y = \sqrt{1-t^2} \end{cases}, t \in [-1, 1]$$



Tangent: $\frac{d\mathbf{r}}{dt} = \mathbf{i} - \frac{t}{\sqrt{1-t^2}}\mathbf{j}$, $|\frac{d\mathbf{r}}{dt}| = \sqrt{1 + \frac{t^2}{1-t^2}} = \frac{1}{\sqrt{1-t^2}}$

$$ds = \frac{1}{\sqrt{1-t^2}} dt$$

$$I = \int_C y \, ds = \int_{-1}^1 \sqrt{1-t^2} \cdot \frac{dt}{\sqrt{1-t^2}} = \int_{-1}^1 dt = 2$$

$$\text{Tiktligt: } \int_c f ds = \int_a^b f(r(t)) \left| \frac{dr}{dt} \right| dt$$

(3)

beror ej på valet av parametrisering
dvs alla parametriseringar av c ger
samma resultat. Vi bevisar inte
detta, men vi säger att det
stämde i förra exemplet.

Kurvan c och $\int_c f ds$ har ingen
riktning i sig själv.

Men när vi valt en
parametrisering så genomlöps
kurvan i en viss riktning
som bestäms av parametriseringen.
Även farten bestäms av
parametriseringen.

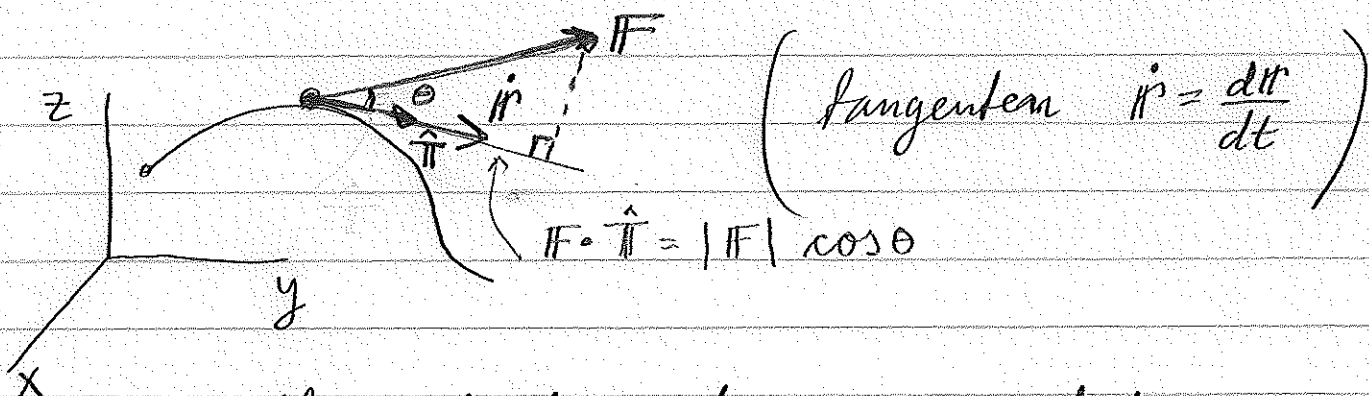
Tangentkurvintegralen 15.4

Kom ihåg kurvintegralen

av skalärt fält f :

$$\int_C f ds = \int_a^b f(r(t)) \left| \frac{dr}{dt} \right| dt$$

$$= \int_a^b f(x(t), y(t), z(t)) \sqrt{\dot{x}(t)^2 + \dot{y}(t)^2 + \dot{z}(t)^2} dt$$



Tangentkurvintegralen av vektor-

fält F :

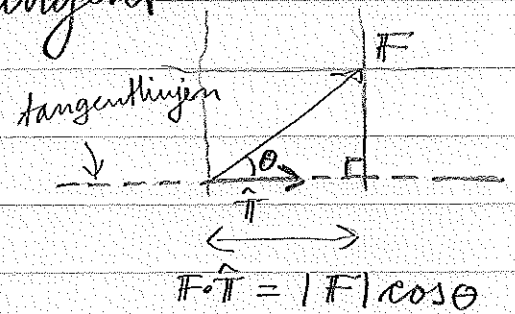
$$\int_C F \cdot dr = \int_a^b F(r(t)) \cdot \frac{dr}{dt} dt$$

Obs att

$$\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_a^b \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) \cdot \underbrace{\frac{\dot{\mathbf{r}}(t)}{|\dot{\mathbf{r}}(t)|}}_{=\hat{\mathbf{T}}(t)} \underbrace{|\dot{\mathbf{r}}(t)| dt}_{=ds}$$

enhetstangenten

$$= \int_C \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{T}} ds,$$



där $\mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{T}}$ är skalära projektionen av \mathbf{F} på tangentriktningen, dvs tangentkomponenten av \mathbf{F} .


Vektorbåglängds elementet:

$$d\mathbf{r} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} dt = \hat{\mathbf{T}} ds$$

Exempel (Arbete) \mathbf{F} kraftfält [N].


Arbetet som utvecklas då en partikel rör sig längs C i fältet \mathbf{F} är

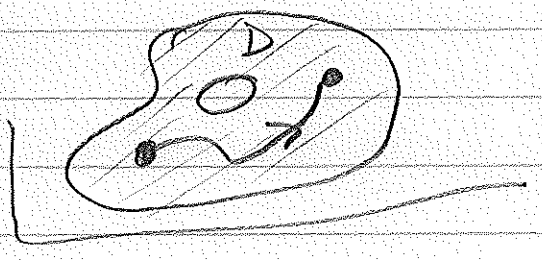
$$W = \int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_C \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{T}} ds. \quad [\text{Nm}]$$

C är sluten: 

C är enkelt = korsar inte sig själv

D är ett sammankhängande område om varje par av punkter kan förbindas med en kurva i D . (connected)

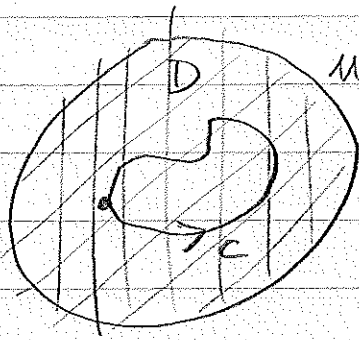
ej sammankhängande: 
två delar



D är enkelt sammankhängande (simply connected) om varje enkelt sluten kurva c i D kan krympas kontinuerligt till en punkt utan att lämna D . Då finns en yta i D vars rand är C .

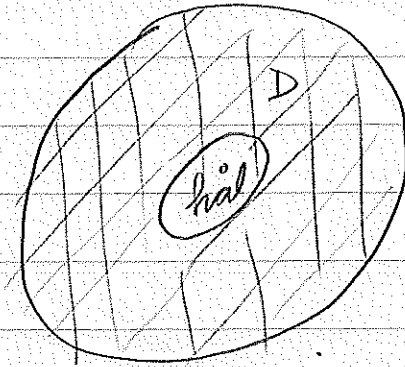
Exempel

I planet:



utan hål

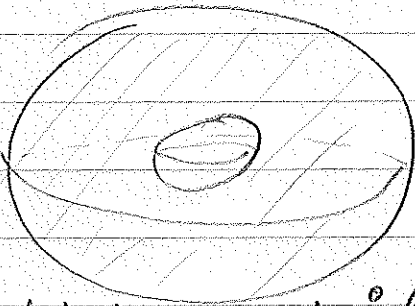
enkelt s.h.



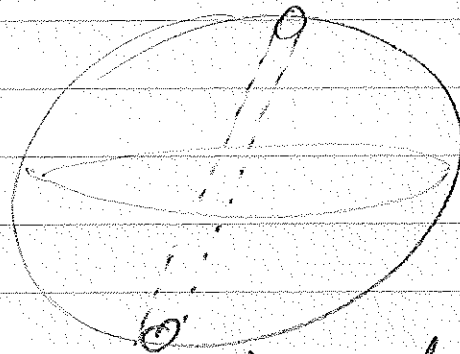
skiva
med hål

ej enkelt s.h.

I rummet:



klot med hål
enkelt s.h.



genomborrat klot
ej enkelt s.h.

Typiskt: D definitionsmängd,
hål i D är de punkter
där F ej deriverbar.

ex. $F(x) = \frac{1}{|x|}$, $D = \{x \neq 0\}$

hål i origo.

Sats 1 (oberoende av vägen)

(5)

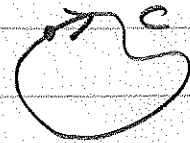
Antag F deriverbar i ett
sammanshängande område D .

Då är följande påståenden

ekvivalenta

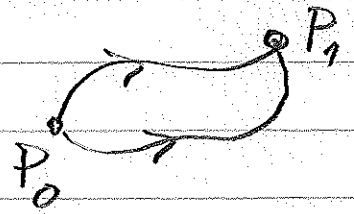
(a) F är konservativt i D

(b) $\int_C F \cdot dr = 0$ för varje sluten
kurva i D .



(c) $\int_C F \cdot dr$ har samma värde
för alla c i D som

går från P_0 till P_1 .



Bewis Vi bevisar bara $(a) \Rightarrow (c)$. (6)

Antag då att F är konservativt
dvs $F = \nabla\phi$ i D .

Tag en kurva C från P_0 till P_1 .

○ Då blir

○
$$\int_C F \cdot d\mathbf{r} = \int_a^b \nabla\phi(\mathbf{r}(t)) \cdot \frac{d\mathbf{r}}{dt} dt =$$

$$= \{ \text{kedjeregeln} \} = \int_a^b \frac{d}{dt} \phi(\mathbf{r}(t)) dt =$$

$$= \left[\phi(\mathbf{r}(t)) \right]_a^b = \phi(P_1) - \phi(P_0),$$

○ dvs integralen beror av P_1 och P_0

○ men inte C .

Obs: Arbetet av konservativt
fält är lika med ändringen av
potentialen:

$$W = \int_C F \cdot d\mathbf{r} = \phi(P_1) - \phi(P_0).$$

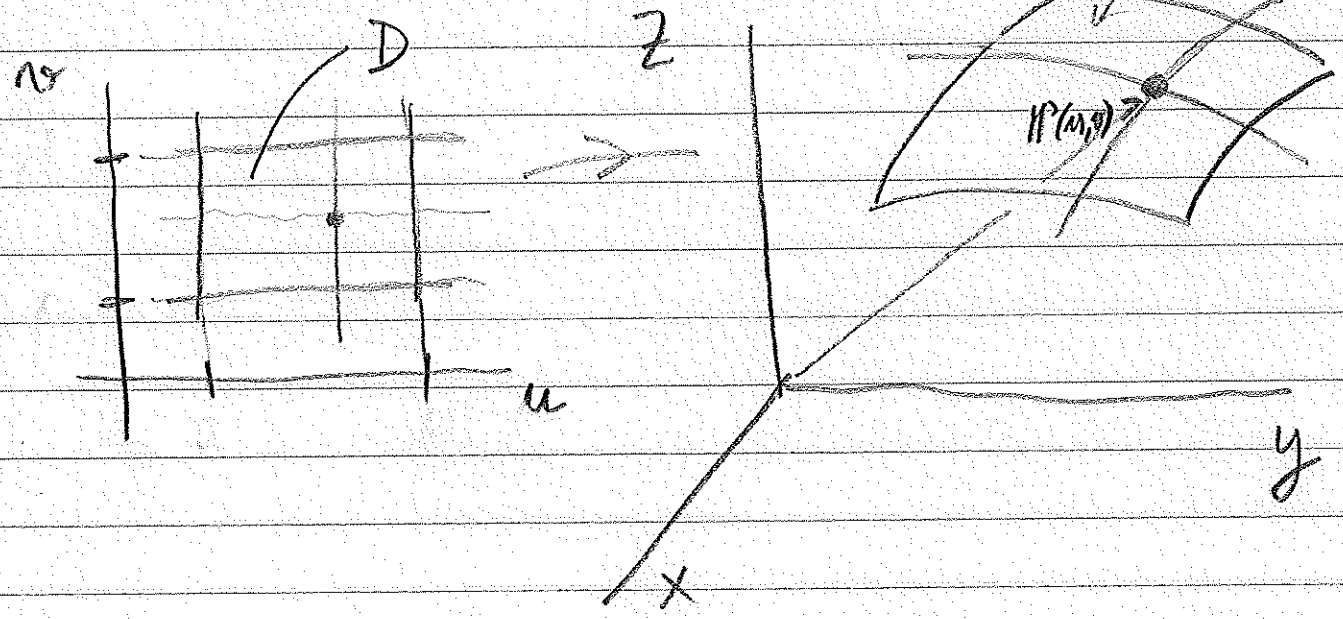
ytintegral 15.5

ytta S på parameterform:

$$r = r(u, v) \quad (u, v) \in D$$

eller

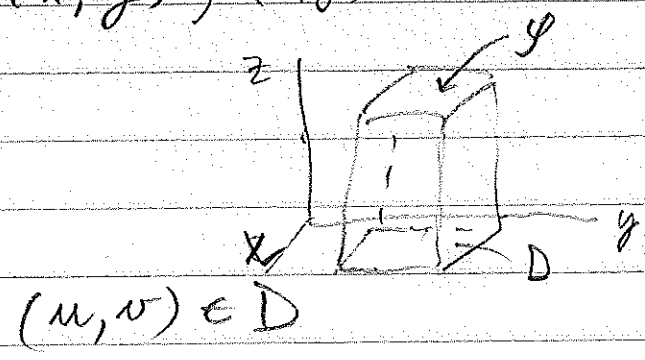
$$\begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v) \\ z = z(u, v) \end{cases}$$



Exempel Graf $z = f(x, y), (x, y) \in D$

Parametrisering:

$$\begin{cases} x = u \\ y = v \\ z = f(u, v) \end{cases}$$

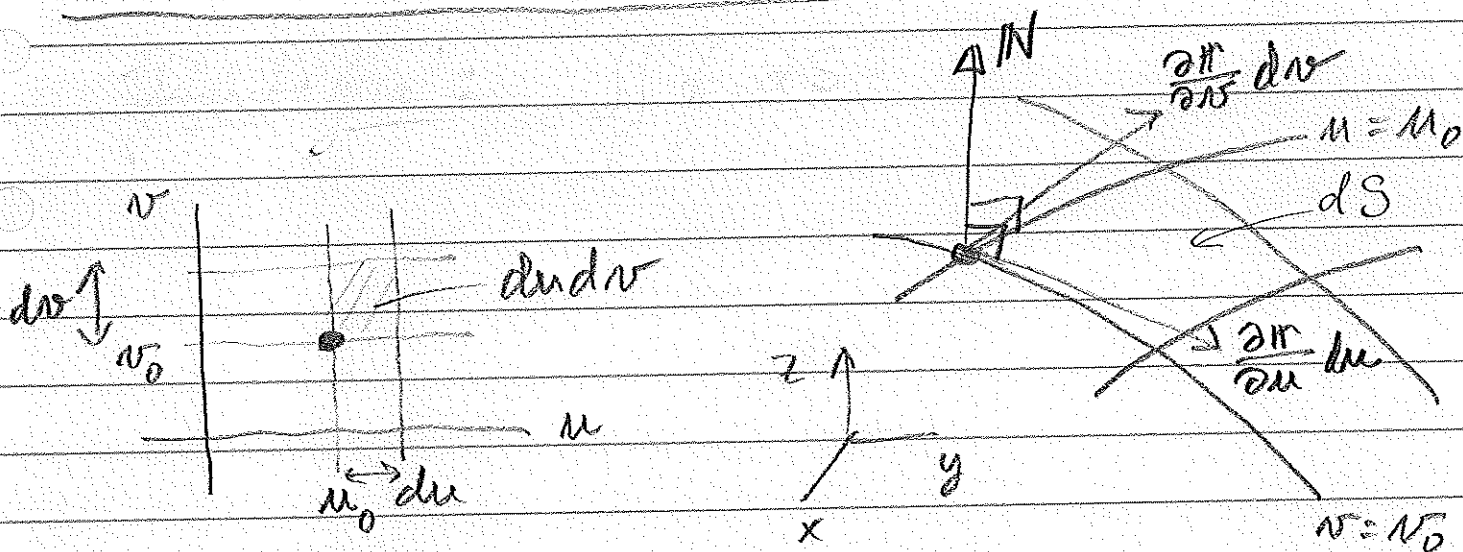


$$(u, v) \in D$$

Exempel Sphär $x^2 + y^2 + z^2 = R^2$

Parametrisering i sfäriska koord
($S = R$)

$$\begin{cases} x = R \sin \phi \cos \theta \\ y = R \sin \phi \sin \theta \\ z = R \cos \phi \end{cases} \quad \begin{array}{l} 0 \leq \phi \leq \pi \\ 0 \leq \theta \leq 2\pi \end{array}$$



Arealelementet:

$$dS = \left| \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial v} \right| du dv$$

Tangenter: $\frac{\partial \mathbf{r}}{\partial u}(u_0, v_0)$ och $\frac{\partial \mathbf{r}}{\partial v}(u_0, v_0)$.

En normalvektor:

$$\mathbf{N} = \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial u}(u_0, v_0) \times \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial v}(u_0, v_0)$$

ytintegralsen: $\iint_D f dS = \iint_D f(\mathbf{r}(u, v)) \left| \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial v} \right| du dv$

Exempel Graf $z = f(x, y)$

$$\begin{cases} x = u \\ y = v \\ z = f(u, v) \end{cases}$$

Tangenter:

$$\frac{\partial \mathbf{r}}{\partial u} = \mathbf{i} + f'_1(u, v) \mathbf{k}, \quad \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial v} = \mathbf{j} + f'_2(u, v) \mathbf{k}$$

den normalvektor:

$$N = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 0 & f'_1 \\ 0 & 1 & f'_2 \end{vmatrix} = -f'_1(u, v) \mathbf{i} - f'_2(u, v) \mathbf{j} + \mathbf{k}$$

$$dS = \sqrt{1 + f'^2_1(u, v) + f'^2_2(u, v)} \, du \, dv$$

eller med x, y :

$$dS = \sqrt{1 + f'^2_x(x, y) + f'^2_y(x, y)} \, dx \, dy$$

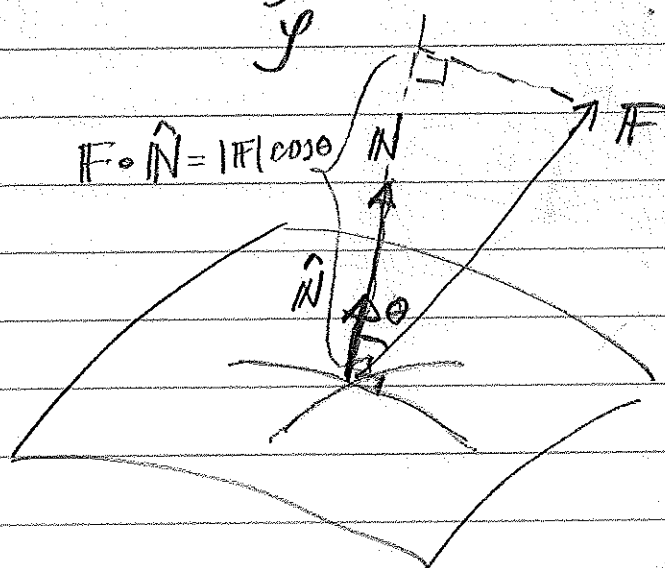
Flödesintegral 15.6

ytan \mathcal{S} är orienterbar om det finns normalvektorfält $\hat{N}(P)$ som varierar kontinuerligt när P rör sig på \mathcal{S} .

(Möbius band är ej orienterbar.)
 Dvs ett entydigt val av upp/med, in/ut på \mathcal{S} .

Då definierar vi flödesintegralen av vektorfältet \mathbb{F} genom \mathcal{S} :

$$\iint_{\mathcal{S}} \mathbb{F} \cdot d\mathbf{S} = \iint_{\mathcal{S}} \mathbb{F} \cdot \hat{N} dS \quad (\text{kallas även normalytintegral})$$



Skalära projektionen: $\mathbb{F} \cdot \hat{N} = |\mathbb{F}| \cos \theta$
 normalkomponenten av \mathbb{F}

exempel Hastighetsfält v .

(11)

$$\int \underbrace{v}_{\left[\frac{m}{s}\right]} \cdot \underbrace{\hat{N}}_{[m^2]} dS = \text{volymflöde} \left[\frac{m^3}{s} \right]$$

$$\int \underbrace{\delta v}_{\left[\frac{kg}{m^3}\right]} \cdot \underbrace{\hat{N}}_{\left[\frac{m}{s}\right]} dS = \text{massflöde} \left[\frac{kg}{s} \right]$$

Här är δv $\left[\frac{kg}{m^3}\right]$ massflödestäthet.

I allmänhet: $F \cdot \hat{N}$ flödestäthet

Normalvektorn:

val av upp/med
in/ut
 $N = \pm \frac{\partial r}{\partial u} \times \frac{\partial r}{\partial v}$

$$dS = \hat{N} dS = \pm \frac{\frac{\partial r}{\partial u} \times \frac{\partial r}{\partial v}}{\left| \frac{\partial r}{\partial u} \times \frac{\partial r}{\partial v} \right|} \left| \frac{\partial r}{\partial u} \times \frac{\partial r}{\partial v} \right| du dv$$

$$= \pm \left(\frac{\partial r}{\partial u} \times \frac{\partial r}{\partial v} \right) du dv$$

Flyra element:

$$ds = \left| \frac{d\mathbf{r}}{dt} \right| dt$$

$$d\mathbf{r} = \hat{\mathbf{n}} ds = \frac{d\mathbf{r}}{dt} dt$$

$$dS = \left| \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial v} \right| du dv$$

$$d\mathbf{S} = \hat{\mathbf{N}} dS = \pm \left(\frac{\partial \mathbf{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial v} \right) du dv$$