

## Sats 1.4.4 i Lay, s. 53, bevis s. 56

Låt  $A$  vara en  $m \times n$  matris. Följande påståenden är ekvivalenta.

- (a). För varje  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$ , ekvationen  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  har en lösning.
- (b). Varje  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$  är linjär kombination av kolonner i  $A$ .
- (c). Kolonner i  $A$  spänner  $\mathbb{R}^m$ , eller  $\text{Span}\{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n\} = \mathbb{R}^m$ .
- (d).  $A$  har en pivot position i varje rad.

### Bevis

Påståenden (a), (b), (c) är ekvivalenta enligt definition av matris vektor produkt, linjär kombination och spannet av vektorer.

Låt  $U$  vara trappstegsmatris som fås från  $A$  med hjälp av Gauss elimination. Trappstegsmatrisen som svarar mot utvidgade matrisen  $[A, \mathbf{b}]$  har formen  $[U, \mathbf{d}]$  med någon kolonn  $\mathbf{d}$  som är resultat av Gauss elimination tillämpad på högerledet  $\mathbf{b}$  i ursprungliga matrisen  $[A, \mathbf{b}]$ :

$$[A, \mathbf{b}] \rightsquigarrow \overset{\text{Gauss}}{\dots} \rightsquigarrow [U, \mathbf{d}]$$

I fall då (d) gäller och  $A$  har en pivot position i varje rad, kan  $[U, \mathbf{d}]$  se ut som följande matris:

$$\begin{bmatrix} \blacksquare & * & * & * & * & * & * & \dots & * & * & d_1 \\ 0 & \blacksquare & * & * & * & * & * & \dots & * & * & d_2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \blacksquare & * & * & \dots & * & * & d_3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \blacksquare & \dots & * & * & d_4 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & \blacksquare & * & d_m \end{bmatrix}$$

Detta medför att systemet har några lösningar för varje högerled och (a) gäller.

Om (d) är fel, så innehåller åtminstone sista raden i  $U$  bara nollor. Det är eftersom man flyttar alla nollrader neråt vid Gauss elimination. Vi väljer ett högerled  $\mathbf{d}$  i transformerade systemet  $U\mathbf{x} = \mathbf{d}$  med utvidgade trappstegsmatrisen  $[U, \mathbf{d}]$  som har 1 i  $\mathbf{d}$  i sista raden:

$$\begin{bmatrix} \blacksquare & * & * & * & * & * & * & \dots & * & * & d_1 \\ 0 & \blacksquare & * & * & * & * & * & \dots & * & * & d_2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \blacksquare & * & \dots & * & * & d_3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \blacksquare & \dots & * & * & d_4 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

I det fallet får vi ett system  $U\mathbf{x} = \mathbf{d}$  där sista ekvationen som svarar sista radet i  $[U, \mathbf{d}]$  är olösbart:  $0 = 1$ .

Ursprungliga systemet  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  är naturligtvis också olösbart i det fallet eftersom de är ekvivalenta. Detta visar att (a) och (d) är ekvivalenta: de gäller bara samtidigt.