

1.4 Matrisekvation.

Låt A vara en $m \times n$ -matris och a_1, \dots, a_n kolumner av A . Låt $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ vara en vektor i \mathbb{R}^n . Produkten Ax är definierad som linjär kombination av a_1, \dots, a_n med vikt x_1, \dots, x_n , dvs.

$$Ax = (a_1 \ a_2 \ \dots \ a_n) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_n a_n$$

Ex: Låt $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ och $x = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow Ax = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} = -2 \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6+3-0 \\ -4-3-2 \\ -2+3-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ -9 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Sats. Låt A $m \times n$ -matris, a_1, \dots, a_n kolumner av A och $b \in \mathbb{R}^m$.

$Ax = b$ kallas matrisekvation och kan skrivas som en vektorekvation

$$x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_n a_n = b \quad \left(x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \right)$$

som kan skrivas som $(a_1 \ \dots \ a_n \ b)$. (total matris).

Dvs, lösningmängden till $Ax = b$ är samma som lösningmängd till

$x_1 a_1 + \dots + x_n a_n = b$ som är samma som lösningmängd till $(a_1 \ \dots \ a_n \ b)$.

Konsekvens: $Ax = b$ är lösbar om och endast om b är en linjärkombination av kolumner av A .

Ex: Låt $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$. Lös ekvationen $Ax = b$ där $b = \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}$.

Lösning: Vi vill kolla om b är en linjär kombination av $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ och $\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Dvs vi vill lösa totalmatrisen $\left(\begin{array}{cc|c} 1 & 3 & 5 \\ -1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 5 \end{array} \right)$

$$\left(\begin{array}{cc|c} 1 & 3 & 5 \\ -1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 5 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{①} \rightarrow \text{②}} \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 3 & 5 \\ 0 & 5 & 5 \\ 0 & -5 & -5 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{①} \rightarrow \text{③}} \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 3 & 5 \\ 0 & 5 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{①} \rightarrow \text{②}} \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 3 & 5 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{①} \rightarrow \text{②}} \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\text{Alltså } b = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} + 1 \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Ex: För vilka $b = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$ är ekvationen $Ax=b$ lösbar där $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$

Lösning: $\left(\begin{array}{cc|c} 1 & 3 & b_1 \\ -1 & 2 & b_2 \\ 2 & 1 & b_3 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{①} \quad \text{②} \quad \text{③}} \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 3 & b_1 \\ 0 & 5 & b_1+b_2 \\ 0 & -5 & b_3-2b_1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 3 & b_1 \\ 0 & 5 & b_1+b_2 \\ 0 & 0 & b_3-2b_1+b_1+b_2 \end{array} \right)$

Ekvationen är lösbar om och endast om $b_3 - 2b_1 + b_1 + b_2 = 0$
 $\Leftrightarrow \boxed{b_3 - b_1 + b_2 = 0}$

Sats Låt A vara en $m \times n$ -matris. Följande påståenden är ekvivalenta:

1. För varje $b \in \mathbb{R}^m$, har ekvationen $Ax=b$ en lösning
2. Varje $b \in \mathbb{R}^m$ är en linjär kombination av A 's kolumner
3. Kolumner av A spänner upp \mathbb{R}^m . (Varje $b \in \mathbb{R}^m$ tillhör $\text{Span}(\text{kolumner av } A)$)
4. A har en pivotposition i varje rad.

Räkne regler:
1. $A(u+v) = Au + Av$ där A , $m \times n$ -matris, $u, v \in \mathbb{R}^n$ och c skalär
2. $A(cu) = c(Au)$

1.5 Homogent linjärt system

Ett linjärt system är homogent om alla ekvationerna är homogena.

Ex:
$$\begin{cases} 2x_1 + 3x_2 - 4x_3 = 0 \\ x_1 - 3x_2 + 3x_3 = 0 \end{cases}$$

Ett homogent linjärt system är alltid lösbar. Det har nollvektorn som lösning.
Det kallas den triviala lösningen

Ex: I föregående exempel
$$\begin{cases} 2 \cdot 0 + 3 \cdot 0 - 4 \cdot 0 = 0 \\ 0 - 3 \cdot 0 + 3 \cdot 0 = 0 \end{cases}$$

Ett homogent linjärt system har antingen en lösning eller oändligt många

lösningar.

Ex:
$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 + 3x_3 = 0 \\ 2x_1 - 4x_2 + 6x_3 = 0 \\ 3x_1 - 6x_2 + 9x_3 = 0 \end{cases}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & +3 & 0 \\ 2 & -4 & 6 & 0 \\ 3 & -6 & 9 & 0 \end{array} \right) \begin{array}{l} \xrightarrow{-2} \\ \xrightarrow{-3} \end{array} \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\begin{aligned} \text{Låt } x_2 = t \text{ och } x_3 = s &\Rightarrow x_1 - 2x_2 + 3x_3 = 0 \\ &\Rightarrow x_1 = 2x_2 + 3x_3 \\ &\Rightarrow x_1 = 2t + 3s \end{aligned}$$

$$\begin{cases} x_1 = 2t + 3s \\ x_2 = t \\ x_3 = s \end{cases}, \quad t, s \in \mathbb{R} \quad \text{är lösning till systemet.}$$

Anmärkning: Sista kolonnen av matrisen är alltid noll i ett homogent system, alltså, vi behöver inte skriva det:

$$\left(\begin{array}{ccc} 1 & -2 & 3 \\ 2 & -4 & 6 \\ 3 & -6 & 9 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc} 1 & -2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$