

$$1) |A| = \begin{vmatrix} a^2 & 1 & 1 \\ a^2 & 1 & a \\ a & 1 & 1 \end{vmatrix} = a^2 + a^2 + a^2 - a^3 - a^2 - a = -a(a^2 - 2a + 1) = -a(a-1)^2$$

Om $a \neq 0, 1$ så $|A| \neq 0 \Leftrightarrow A$ invertbar $\Leftrightarrow \text{Kolumn}(A) = \mathbb{R}^3 \Leftrightarrow \text{NM}(A) = \{0\}$
(betrakta) $\Leftrightarrow \text{rang}(A) = 3 \Leftrightarrow \text{nulldim}(A) = 0$

$a=0$: $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ klart att $(1, 1, 1), (1, 0, 1)$ linj. dvs (ej parallella)
: $\text{Kolumn } A = \text{span}((1, 1, 1), (1, 0, 1))$, $\text{rang } A = 2$

diminueras
 $\Rightarrow \text{nulldim}(A) = 3 - \text{rang}(A) = 3 - 2 = 1$

Alltså där $\text{NM}(A) = 1$ och alltså verkar kunna en nulldim bild
verkar i $\text{NM}(A)$. Obs: $A \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ Alltså $\text{NM}(A) = \text{span}((1, 0, 0))$

$a=1$: $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ Obs alla kolumn i A samma. Alltså $\text{Kolumn } A = \text{span}((1, 1, 1))$
och $\text{rang}(A) = 1$

$\text{NM}(A) = \{ \text{lös till } Ax=0 \} = \{ x \text{ så att } x_1 + x_2 + x_3 = 0 \}$,
dvs $\text{NM}(A)$ är planet $\{x_1 + x_2 + x_3 = 0\}$ $\text{nulldim}(A) = 2$

2a) f riktad proj på $l: t\mathbf{v}$, där $\mathbf{v} = (1, 2)$

Minim ant. matrix $A = [f(\mathbf{e}_1) \ f(\mathbf{e}_2)]$

Minim riktad proj ges av $x \mapsto \frac{x \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} \mathbf{v}$

Alltså $f(\mathbf{e}_1) = \frac{(1, 0) \cdot (1, 2)}{1^2 + 2^2} (1, 2) = \frac{1}{5} (1, 2)$ $f(\mathbf{e}_2) = \frac{(0, 1) \cdot (1, 2)}{5} (1, 2) = \frac{2}{5} (1, 2)$

och $A = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}$

b) f ortog proj uppifrån $f \circ f \circ \dots \circ f = f$. Alltså $A^r = A$ för alla r , speciellt $r=2, 3$.

c) Proj ej invertbar. Alltså A ej invertbar. Invers till ges av proj på l i sig själv.
Bilden av \mathbb{R}^2 är linjen l .

d) $f(x) = x$ om $x \in l$.

3) Minim: två plan parallella om deras normalvektorer är parallella.

Nu: $\Pi_1 = P + s\mathbf{u} + t\mathbf{v}$ där $\mathbf{u} = (4, 5, 6)$, $\mathbf{v} = (7, 8, 9)$

$\Pi_2 = \{x - 2y + z = 2\}$, normalvektor $\mathbf{w} = (1, -2, 1)$

Π_1 & Π_2 parallella om \mathbf{w} ortogonal mot \mathbf{u} & \mathbf{v} .

KM: $\mathbf{w} \cdot \mathbf{u} = (1, -2, 1) \cdot (4, 5, 6) = 4 - 10 + 6 = 0$ $\mathbf{w} \cdot \mathbf{v} = (1, -2, 1) \cdot (7, 8, 9) = 7 - 16 + 9 = 0$

Alltså $\mathbf{w} \perp \mathbf{u}$ & $\mathbf{w} \perp \mathbf{v}$. Alltså Π_1 & Π_2 parallella.

4a) SANT $\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0 \Rightarrow \mathbf{u}, \mathbf{u} + \mathbf{v}, \mathbf{u} + \mathbf{v} + \mathbf{w}$ linj. dvs och alltså bas

b) SANT spegling bevarar längd.

- 4c) FALSKT $\text{ndim}(\text{koef. matriser}) \geq \# \text{kolonner} - \# \text{rader} = 4 - 3 = 1$
 d) FALSKT + ex $p(z) = z^2 - 2$ har reella koef., men saknar reell + normerat
 e) SANT $(U \times V) \times (W \times X) \stackrel{\text{m\u00f6jlighet}}{=} (-V \times U) \times (-X \times W) = (V \times U) \times (X \times W)$
 f) FALSKT $A \times \mathbb{R}^3 \text{ l\u00f6s } \forall \mathbb{R}^3 \Leftrightarrow \text{kolonn } A = \mathbb{R}^3 \Leftrightarrow |A| \neq 0$

5a) Obs A har underdeterminat $\begin{vmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 1 \\ 5 & 0 & 0 \end{vmatrix} = 2 \cdot 5 - 4 \cdot 5 = -10 \neq 0$ (Linje 3, s 132 span)
 Allt i $\text{rang } A = 3 \Leftrightarrow \text{kolonn } A = \mathbb{R}^3 \Leftrightarrow \forall \mathbb{R}^3 \text{ l\u00f6s } \forall \mathbb{R}^3 \Rightarrow A \text{ har h\u00f6jst r\u00e5ng}$

b) $|B| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0 \Rightarrow B \text{ \u00e4r invertierbar}$ L\u00e4t H vara en h\u00f6jst r\u00e5ng till A.
 Di $I = AH = ABB^{-1}H$. Allt i $\text{rang } AB$
 en h\u00f6jst r\u00e5ng, n\u00e4mligen $B^{-1}H$.

c) Obs: C har bara en h\u00f6jst r\u00e5ng, n\u00e4mligen $(1, 1, 1, 1)$.
Obs Rader i ABC \u00e4r h\u00f6jst komb. av rader i C, dvs $(1, 1, 1, 1)$
 \Rightarrow Alla kolonner i ABC l\u00e4gga \Rightarrow dessa kan ej sp\u00e4nna hela $\mathbb{R}^3 = \text{kolonn}(I) \therefore$ Kan ej finnas H s\u00e5 att $ABCH = I$
 (Kolonner i ABCH h\u00f6jst komb. av kolonner i ABC).
Slutsats: ABC saknar h\u00f6jst r\u00e5ng.

6) Obs $\text{Vol}(T) = \left| \frac{1}{6} \begin{vmatrix} \vec{P}_1 & \vec{P}_2 & \vec{P}_3 \\ \vec{P}_4 & \vec{P}_1 & \vec{P}_2 \\ \vec{P}_1 & \vec{P}_2 & \vec{P}_3 \end{vmatrix} \right|$ $\text{Vol}(S) = \left| \frac{1}{6} \begin{vmatrix} \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \\ \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \\ \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \end{vmatrix} \right|$

L\u00e4t $v_j = \vec{P}_j - \vec{P}_4$ $u = \vec{P}_4 - \vec{M}$ Di $\vec{M}_j = \vec{P}_j - \vec{M} = v_j - u$ ok

$$\begin{vmatrix} \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \\ \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \\ \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} v_1 - u & v_2 - u & v_3 - u \\ v_1 - u & v_2 - u & v_3 - u \\ v_1 - u & v_2 - u & v_3 - u \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} u & v_2 & v_3 \\ u & v_2 & v_3 \\ u & v_2 & v_3 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} v_1 & u & v_3 \\ v_1 & u & v_3 \\ v_1 & u & v_3 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & u \\ v_1 & v_2 & u \\ v_1 & v_2 & u \end{vmatrix}$$

Relatera u till v_j :

M\u00e5stas $\vec{OM} = \frac{1}{4}(\vec{OP}_1 + \vec{OP}_2 + \vec{OP}_3 + \vec{OP}_4)$

S\u00e4tt $O = P_4$ Di $u = \vec{P}_4 - \vec{M} = \frac{1}{4}(\vec{P}_4 - \vec{P}_1 - \vec{P}_4 - \vec{P}_2 - \vec{P}_4 - \vec{P}_3 - \vec{P}_4) = \frac{1}{4}(-v_1 - v_2 - v_3)$

Nu $\begin{vmatrix} u & v_2 & v_3 \\ u & v_2 & v_3 \\ u & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{1}{4}(-v_1 - v_2 - v_3) & v_2 & v_3 \\ \frac{1}{4}(-v_1 - v_2 - v_3) & v_2 & v_3 \\ \frac{1}{4}(-v_1 - v_2 - v_3) & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = \frac{1}{4} \begin{vmatrix} -v_1 & -v_2 & -v_3 \\ -v_1 & -v_2 & -v_3 \\ -v_1 & -v_2 & -v_3 \end{vmatrix}$

P\u00e5 samma s\u00e4tt $\begin{vmatrix} v_1 & u & v_3 \\ v_1 & u & v_3 \\ v_1 & u & v_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} v_1 & \frac{1}{4}(-v_1 - v_2 - v_3) & v_3 \\ v_1 & \frac{1}{4}(-v_1 - v_2 - v_3) & v_3 \\ v_1 & \frac{1}{4}(-v_1 - v_2 - v_3) & v_3 \end{vmatrix} = \frac{1}{4} \begin{vmatrix} v_1 & -v_1 & v_3 \\ v_1 & -v_1 & v_3 \\ v_1 & -v_1 & v_3 \end{vmatrix}$

Allt i $\begin{vmatrix} \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \\ \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \\ \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} - 3 \left(\frac{1}{4} \begin{vmatrix} v_1 & -v_1 & v_3 \\ v_1 & -v_1 & v_3 \\ v_1 & -v_1 & v_3 \end{vmatrix} \right) = \frac{1}{4} \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = \frac{1}{4} \begin{vmatrix} \vec{P}_1 & \vec{P}_2 & \vec{P}_3 \\ \vec{P}_1 & \vec{P}_2 & \vec{P}_3 \\ \vec{P}_1 & \vec{P}_2 & \vec{P}_3 \end{vmatrix}$

ok allt $\text{Vol}(S) = \frac{1}{4} \text{Vol}(T) = \frac{1}{4} \cdot 1 = \frac{1}{4}$

7) Se Petersen-Briens s 479

8) Se ant. p\u00e5 kurskemor\u00e4n