

1 Kortkort om distributioner

För att beskriva vissa fysikaliska fenomen (punktladdning, stöt, dipol...) måste vi utvidga funktionsbegreppet:

Hittills har det varit så här: man känner en funktion f , om man känner alla funktionsvärden $f(t)$. Men man kan se en funktion även som en "operator": man känner f om man vet "vad f gör med en tillräckligt stor mängd av andra funktioner", såk. "testfunktioner", fysikaliskt: man känner ett fysikaliskt fenomen om man känner utgången (mätresultatet) vid tillräckligt många experiment. Det ger nya, såk. "generaliserade funktioner", och det skall vi nu beskriva:

Ett utmärkt val av testfunktioner (helt tillräckligt för det vi behöver) är

1.1 DEFINITION

$\mathcal{S} = \{ \Phi : \mathcal{R} \rightarrow \mathcal{R} : \Phi \text{ är } C^\infty, \Phi \text{ och alla dess derivator avtar exponentiellt} \}$
(ett annat bra val vore alla C^∞ -funktioner som är 0 utanför en begränsad mängd).
Då gäller för alla kontinuerliga funktioner f, g :

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(t) \Phi(t) dt = \int_{-\infty}^{\infty} g(t) \Phi(t) dt \text{ för alla } \Phi \in \mathcal{S} \Rightarrow f \equiv g.$$

Men då har vi redan allt: \mathcal{S} är ju ett linjärt rum, och ser vi f som den linjära tillordning

$\mathcal{S} \rightarrow \mathcal{C}$ som ordnar till en testfunktion Φ (det komplexa talet $\int_{-\infty}^{\infty} f(t) \Phi(t) dt$ (ett "viktat medelvärde")), så ser vi f som en "distribution":

1.2 DEFINITION

En linjär avbildning $f : \mathcal{S} \rightarrow \mathcal{C}$ kallas DISTRIBUTION.

De viktigaste ex. är (det redan kända: "varje funktion", och det nya: Diracs δ -puls):

1.3 HUVUDEXEMPEL

1) Varje styckvis kontinuerlig funktion f ger upphov till ("kan ses som") en distribution

$$T_f : \mathcal{S} \rightarrow \mathcal{C} \text{ som definieras genom } T_f(\Phi) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \Phi(t) dt.$$

2) DIRACS DELTA FUNKTION $\delta : \mathcal{S} \rightarrow \mathcal{C}$ definieras genom $\delta(\Phi) = \Phi(0)$ ("evaluering", väl det allra enklaste!!).

Observera att T_f är väldefinierad (integralen är konvergent för testfunktioner Φ) och linjär (ty integral), δ är linjär ty $\delta(c_1\Phi_1 + c_2\Phi_2) = c_1\Phi_1(0) + c_2\Phi_2(0) = c_1\delta(\Phi_1) + c_2\delta(\Phi_2)$.
Distributionerna i ex.1 kallas "reguljära", de står modell för allt vi gör med distributioner:

För det första skriver vi $f(\Phi)$ som brukligt för linjära operatörer (och smart) som "skalärprodukt" $\langle f | \Phi \rangle$, ty så funkar det (linjär i varje faktor). Kom ihåg vårt viktigaste

linjära rum $L_2(a, b) = \left\{ f : \|f\|^2 = \int_a^b f^2(t) dt \text{ konvergent} \right\}$ med skalärprodukt

$\langle f | g \rangle = \int_a^b f(t) g(t) dt$ (för reellvärda fkt, annars $\int_a^b f(t) \overline{g(t)} dt$). Och eftersom denna skalärprodukt ges av en integral så skriver man skalärprodukten som en integral även i det allmänna fallet, ty den funkar precis så (är alltså lättast att räkna med så, reglerna kommer man ihåg enkelt som "integreringsregler"). Alltså, f.o.m. nu skriver vi helt obesvärat

$f(\Phi) = \langle f | \Phi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \Phi(t) dt$ för godt. distributioner, alltså även för δ .

Vi skapar nya distributioner (tänk alltid på reguljära distributioner T_f !):

1.4 DEFINITION

För en distribution $f : \mathcal{S} \rightarrow \mathcal{C}$ definieras distributionen

- 1) f_T genom $\langle f_T | \Phi \rangle = \langle f | \Phi_{-T} \rangle$ (kom ihåg: $f_T(t) = f(t - T)$)
- 2) \tilde{f} genom $\langle \tilde{f} | \Phi \rangle = \langle f | \tilde{\Phi} \rangle$ (vi skriver här $\tilde{f}(t) = f(-t)$)
- 3) f' genom $\langle f' | \Phi \rangle = -\langle f | \Phi' \rangle$
- 4) Ψf genom $\langle \Psi f | \Phi \rangle = \langle f | \Psi \Phi \rangle$ (för testfkt Ψ , utvidgas sedan till kontin. Ψ)
- 5) \hat{f} genom $\langle \hat{f} | \Phi \rangle = \langle f | \hat{\Phi} \rangle$ (vettigt, ty $f \in \mathcal{S} \Leftrightarrow \hat{f} \in \mathcal{S}$).

Kolla med reguljära distributioner rimligheten av dessa definitioner, t.ex. för

derivatan av en distribution: $\langle f' | \Phi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} f'(t) \Phi(t) dt = [\text{part.int.}] =$

$[f(t) \Phi(t)]_{-\infty}^{\infty} - \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \Phi'(t) dt = 0 - \langle f | \Phi' \rangle$; här ser du igen det fina med

våra testfunktioner: $f(t) \Phi(t) \rightarrow 0$ då $t \rightarrow \pm\infty$!

Det anmärkningsvärda är, att vi i distributionsmening kan derivera funktioner som $|x|, x^{-n}$ (ej reguljära distributioner!)...Vi sammanställer nu egenskaper för δ :

1.5 SATS

- 1) $\int_{-\infty}^{\infty} \delta(x) f(x) dx = f(0)$, $f(x) \delta(x) = f(0) \delta(x)$ om f är kontinuerlig i 0.
- 2) $\delta(-x) = \delta(x)$, $\delta(x) = 0$ för $x \neq 0$ (som en funktion!);
detta tillsammans med $\int_{-\infty}^{\infty} \delta(x) dx = 1$ visar att δ ej är en funktion!!!
- 3) $\int_{-\infty}^{\infty} \delta(x - a) f(x) dx = f(a)$, $\int_A^B \delta(x - a) f(x) dx = \begin{cases} f(a), & \text{om } A < a < B \\ 0, & \text{om } a \notin [A, B] \end{cases}$
OBS: nonsens om $a \in \{A, B\}$!

- 4) $\theta' = \delta$.
 5) $\delta'(-x) = -\delta'(x)$.
 6) $\hat{\delta} = 1, \text{sgn}(t) \supset \frac{2}{j\omega}$.

bevis

4) Vi skall visa att för alla testfunktioner Φ gäller att $\langle \theta' | \Phi \rangle = \langle \delta | \Phi \rangle$:

$$\begin{aligned} \langle \theta' | \Phi \rangle &= [\text{definition}] = -\langle \theta | \Phi' \rangle = -\int_{-\infty}^{\infty} \theta(x) \Phi'(x) dx = -\int_0^{\infty} \Phi'(x) dx = \\ &= -[\Phi(x)]_0^{\infty} = \\ &= \left[\lim_{x \rightarrow \infty} \Phi(x) = 0, \text{ ty } \Phi \text{ är testfunktion} \right] = -0 + \Phi(0) = \langle \delta | \Phi \rangle \quad \text{vsv} \end{aligned}$$

6) Vi skall visa att för alla testfunktioner Φ gäller att $\langle \hat{\delta} | \Phi \rangle = \langle 1 | \Phi \rangle$:

$$\langle \hat{\delta} | \Phi \rangle = [\text{definition}] = \langle \delta | \hat{\Phi} \rangle = \hat{\Phi}(0) = \int_{-\infty}^{\infty} \Phi(x) dx = \langle 1 | \Phi \rangle \quad \text{vsv}$$

$f(t) = \text{sgn}(t) = 2\theta(t) - 1 \implies f'(t) = 2\delta(t) \supset j\omega \hat{f}(\omega) = 2$; regel 13 sidA3:02 ger att $\hat{f}(\omega) = \frac{2}{j\omega} + c\delta(\omega)$; men eftersom f är udda, så är även \hat{f} udda, alltså $c = 0$. vsv

Anmärkning:

δ beskriver en MONOPOL, δ' beskriver en DIPOL,... $(-1)^n \delta^{(n)}$ beskriver en 2^n -IPOL i 0.

T.ex. för en dipol: punktladdningar q och $-q$ i avståndet h har dipolmomentet $qh = 1$ med $q = \frac{1}{h}$. Låt nu h gå mot 0 så fås formellt (och helt korrekt i distributionsmening):

$$\lim_{h \rightarrow 0} (q\delta(0) + (-q)\delta(h)) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\delta(0) - \delta(h)}{h} = -\delta' !$$