

VEKTORRUM OCH BASER. DIMENSION, RANG OCH BASBYTE

Vektorer i \mathbb{R}^n är n -tiplar av reella tal, (u_1, \dots, u_n) , eller skrivna som kolonnmatriser (kolonmvektorer), $\mathbf{u} = \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{bmatrix}$.

Vektorer i \mathbb{R}^2 och \mathbb{R}^3 kan uppfattas som punkter eller som geometriska vektorer i planet respektive rummet. Två vektorer är lika om de har samma koordinatvärden.

Algebraiska operationer:

- addition, subtraktion:

$$\begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} \pm \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_1 \pm b_1 \\ \vdots \\ a_n \pm b_n \end{bmatrix};$$

- multiplikation med skalär:

$$\begin{aligned} \lambda \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} \lambda u_1 \\ \vdots \\ \lambda u_n \end{bmatrix}; \\ (-1) \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} -u_1 \\ \vdots \\ -u_n \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Addition, subtraktion av vektorer och multiplikation med skalär sker koordinatvis.

De algebraiska operationerna uppfyller vanliga räkneregler: om \mathbf{u}, \mathbf{v} och \mathbf{w} är vektorer i \mathbb{R}^n och c, d är skalärer så gäller:

$$\begin{array}{ll} \mathbf{u} + \mathbf{v} = \mathbf{v} + \mathbf{u} & c(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = c\mathbf{u} + c\mathbf{v} \\ (\mathbf{u} + \mathbf{v}) + \mathbf{w} = \mathbf{u} + (\mathbf{v} + \mathbf{w}) & (c + d)\mathbf{u} = c\mathbf{u} + d\mathbf{u} \\ \mathbf{u} + \mathbf{0} = \mathbf{0} + \mathbf{u} = \mathbf{u} & c(d\mathbf{u}) = (cd)\mathbf{u} \\ \mathbf{u} + (-\mathbf{u}) = -\mathbf{u} + \mathbf{u} = \mathbf{0} & 1 \cdot \mathbf{u} = \mathbf{u} \end{array}$$

Vi säger då att \mathbb{R}^n är ett vektorrum.

Def. En icke-tom delmängd U i \mathbb{R}^n kallas ett **underrum** i \mathbb{R}^n om

- U är sluten under addition: $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in U \Rightarrow \mathbf{u} + \mathbf{v} \in U$
- U är sluten under multiplikation med skalär: $\mathbf{u} \in U \Rightarrow c\mathbf{u} \in U$ då $c \in \mathbb{R}$.

U är ett vektorrum själv.

$\mathbf{0}$ -vektorn tillhör varje underrum U i V .

Sats 1. Om v_1, \dots, v_p tillhör ett vektorrum \mathbb{R}^n så är $\text{span}\{v_1, \dots, v_p\}$ ett underrum i \mathbb{R}^n .

Def. Nollrummet till en $m \times n$ -matris A , $\text{Nul}(A)$, är mängden av alla lösningar till den homogena ekvationen $Ax = 0$:

$$\text{Nul}(A) = \{x : x \in \mathbb{R}^n \text{ och } Ax = 0\}.$$

Sats 2. Nollrummet till en $m \times n$ -matris är ett underrum i \mathbb{R}^n

Def. Kolonrummet till en $m \times n$ matris A , $\text{Col}(A)$ är mängden av alla linjärkombinationer av kolonnerna i A . Om $A = [\mathbf{a}_1 \dots \mathbf{a}_n]$, så är

$$\text{Col}(A) = \text{Span}\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}$$

ekvivalent formulerat:

$$\text{Col}(A) = \{\mathbf{b} : \mathbf{b} = A\mathbf{x} \text{ för någon vektor } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n\}.$$

Sats 3. Kolonrummet till en $m \times n$ matris A är ett underrum i \mathbb{R}^m .

En mängd av vektorer $\{v_1, v_2, \dots, v_p\}$ i \mathbb{R}^n kallas **linjärt oberoende** om ekvationen

$$c_1v_1 + c_2v_2 + \dots + c_pv_p = 0$$

endast har trivial lösning $c_1 = c_2 = \dots = c_p = 0$ dvs matrisen $A = [v_1 \dots v_p]$ har endast pivot kolonner. Vektorerna kallas **linjärt beroende** om ekvationen ovan har icketrivial lösning dvs matrisen A har minst en icke-pivot kolonn.

Låt H vara ett underrum i \mathbb{R}^n . En mängd av vektorer $\mathcal{B} = \{b_1, \dots, b_p\}$ i H kallas en **bas** för H om

- (i) \mathcal{B} är en linjärt oberoende mängd;
- (ii) Underrummet som spänns av \mathcal{B} är hela rummet H , dvs

$$H = \text{Span}\{b_1, \dots, b_p\}.$$

Sats 10 (4.5). Om ett underrum H har en bas som består av n vektorer så består alla baser för H av precis n vektorer. Talet n kallas **vektorrumets dimension**.

Bas för nollrummet till en matris A : Lös ekvationssystemet $Ax = 0$. Identifiera vektorerna som spänner upp nollrummet.

Sats 6(4.3). Bas för kolonrummet till A . Pivotkolonnerna i A bildar en bas för $\text{Col}(A)$.

Bas och koordinater. Låt $\mathcal{B} = \{b_1, \dots, b_p\}$ vara en bas för H .

Vilkoret (ii) i basdefinitionen medför att varje vektor $u \in H$ kan skrivas som en linjär kombination av b_1, \dots, b_p :

$$u = c_1b_1 + \dots + c_pb_p \tag{1}$$

Av (i) följer att denna framställning är entydig, ty om

$$u = d_1b_1 + \dots + d_pb_p$$

vore en annan framställning, så kunde man dra den ifrån (1) och få

$$0 = (c_1 - d_1)b_1 + \dots + (c_p - d_p)b_p.$$

Eftersom b_1, \dots, b_p är linjärt oberoende, ger detta $c_1 = d_1, \dots, c_p = d_p$. Koefficienterna i (1) kallas **koordinaterna** för vektorn u i basen \mathcal{B} . Vi har bevisat alltså

Sats 7 (4.4). Antag att $\mathcal{B} = \{b_1, \dots, b_p\}$ är en bas för H . Då finns till varje vektor $u \in H$, en entydigt bestämd uppsättning skalärer, c_1, \dots, c_p sådana att $x = c_1 b_1 + \dots + c_p b_p$.

Om c_1, \dots, c_p är \mathcal{B} -koordinaterna för x så kallas vektorn i \mathbb{R}^p

$$[x]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_p \end{bmatrix}$$

för **koordinatvektorn för x (relativt basen \mathcal{B})** eller **\mathcal{B} -koordinatvektorn**.

Låt $\mathcal{B} = \{b_1, \dots, b_n\}$ vara en bas i \mathbb{R}^n och

$$P_{\mathcal{B}} = [b_1, \dots, b_n].$$

Vektorekvationen $x = c_1 b_1 + \dots + c_n b_n$ är ekvivalent med

$$x = P_{\mathcal{B}}[x]_{\mathcal{B}}.$$

$P_{\mathcal{B}}$ kallas för **basbytesmatrisen** från \mathcal{B} till standardbasen.

Eftersom $P_{\mathcal{B}}$:s kolonner är linjärt oberoende är $P_{\mathcal{B}}$ inverterbar och

$$P_{\mathcal{B}}^{-1} x = [x]_{\mathcal{B}}.$$

Man kan bevisa att om ett underrum H har en bas bestende av n vektorer, så måste varje bas för H bestå av n vektorer.

Def. Låt H vara ett underrum i \mathbb{R}^m . H :s **dimension**, $\dim H$ är antalet vektorer i en bas för H . Om H endast innehåller nollvektorn $H = \{0\}$ så är $\dim H = 0$.

$\dim \text{Nul}(A)$ =antalet fria variabler i ekvationen $Ax = 0$
 $\dim \text{Col}(A)$ =antalet pivotkolonner i A .

RANK

Def. Dimensionen av $\text{Col } A$ kallas rangen för A , $\text{rank } A$.

Sats 14. Dimensionssatsen. Låt A vara en $m \times n$ -matris. Då

$$\text{rank } A + \dim \text{Nul } A = n$$