

filtret	$h(t)$	$H(s)$	kausalt	stabilit	tillståndsekvation
D	$\delta'(t)$	s	ja	nej	$y = x'$
D_T	$\delta_T(t)$	e^{-Ts}	ja ($T > 0$)	ja	$y * \delta_{-T} = x$
$x \mapsto \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau$	$\theta(t)$	$\frac{1}{s}$	ja	nej	$y' = x$
Lp_Ω	$\frac{\sin \Omega t}{\pi t}$	–	nej	nej	$[y(t) = x(t) * \frac{\sin \Omega t}{\pi t}]$
RC-länken	$\frac{1}{RC} e^{-\frac{1}{RC}t} \theta(t)$	$\frac{1}{RCs+1}$	ja	ja	$RCy' + y = x$
RL-länken	$\delta(t) - \frac{R}{L} e^{-\frac{R}{L}t} \theta(t)$	$\frac{Ls}{Ls+R}$	ja	ja	$Ly' + Ry = Lx'$
LC-länken	$\Omega \sin(\Omega t) \theta(t)$	$\frac{\Omega^2}{s^2 + \Omega^2}$	ja	nej	$y'' + \Omega^2 y = \Omega^2 x$
harmonisk oscillator	(beror på k, Ω)	$\frac{1}{s^2 + ks + \Omega^2}$	ja	nej om $k=0$ ja om $k \neq 0$	$y'' + ky' + \Omega^2 y = x$