

Idag: * Sammanfattning av kursen, ej heltäckande

Kapitel 5, 6, 7, 10, 18

System av ODE, Laplace transform

* Summor och integraler

Sats 5.1

$$b) \sum_{i=1}^n i = \frac{n(n+1)}{2}$$

$$c) \sum_{i=1}^n i^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$$

$$d) \sum_{i=1}^n r^{i-1} = \frac{r^n - 1}{r - 1}, \quad r \neq 1$$

Låt f vara deriverbar på $[a, b]$,
 $a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n = b$,

Undre Riemannsumman: $L(f, n) = \sum_{i=1}^n f(l_i) \Delta x_i$

Övre Riemannsumman: $U(f, n) = \sum_{i=1}^n f(u_i) \Delta x_i$,

$\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$, $l_i, u_i \in [x_{i-1}, x_i]$ sådana att
 $\min_{x \in [x_{i-1}, x_i]} f(x) = f(l_i)$ $\max_{x \in [x_{i-1}, x_i]} f(x) = f(u_i)$

Om det finns endast ett $I \in \mathbb{R}$ så att

$$L(f, n) \leq I \leq U(f, n) \text{ för alla } n$$

$$\text{Vi låter } I = \int_a^b f(x) dx.$$

Sats 5.4 Medelvärdesseten för integraler

Låt f vara kontinuerlig på $[a, b]$.

Då finns en punkt $c \in [a, b]$ sådan att

$$\int_a^b f(x) dx = (b-a)f(c).$$

Sats 5.5 Analysens fundamentalsats

Låt f vara kontinuerlig på ett intervall J innehållande punkten $a \in J$. Låt

$F(x) = \int_a^x f(t) dt$, då är F deriverbar på J

och $F'(x) = f(x)$. F är då primitiv till

f på J .

* Integrations tekniker

Sats 5.6 Substitution

Låt g vara deriverbar i $[a, b]$ med $g(a) = A$, $g(b) = B$ och att f är kontinuerlig på $[a, b]$. Då är $\int_a^b f(g(x))g'(x) dx = \int_A^B f(u) du$

Partiell integration:

$$\int_a^b u(x) \frac{dv}{dx} dx = \left[u(x)v(x) \right]_a^b - \int_a^b v(x) \frac{du}{dx} dx$$

* Generaliserad integral

$$I = \int_a^b f(x) dx, \quad \begin{array}{l} \text{(i)} a = -\infty, b = \infty \\ \text{(ii)} f \text{ obegränsad} \end{array}$$

Om $I = \pm\infty$ divergent annars konvergent

Sats 6.2 p -integraler, $0 < a < \infty$

$$(i) \int_a^{\infty} x^{-p} dx = \begin{cases} \text{konvergerar } \frac{a^{1-p}}{p-1}, & p > 1 \\ \text{divergerar } \infty, & p \leq 1 \end{cases}$$

$$(ii) \int_0^a x^{-p} dx = \begin{cases} \text{konvergerar till } \frac{a^{1-p}}{1-p}, & p < 1 \\ \text{divergerar } \infty, & p \geq 1 \end{cases}$$

* Numerisk integration

Trapetsregeln: $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$

$$(x_i, y_i) = (x_i, f(x_i)), \quad i=0, \dots, n$$

$$\int_a^b f(x) dx \approx T_n = h \left(\frac{1}{2} y_0 + y_1 + \dots + y_{n-1} + \frac{1}{2} y_n \right)$$

där $h = x_i - x_{i-1}$ konstant.

Sats 6.4: $\left| \int_a^b f(x) dx - T_n \right| \leq \frac{K(b-a)^3}{12n^2}$,

K begränsning av f'' på $[a, b]$.

* Rotationsvolym

1) $f(x)$ roterar runt x -axeln

$$V = \pi \int_a^b f(x)^2 dx$$

2) $f(x)$ roterar runt y -axeln

$$V = 2\pi \int_a^b x f(x) dx$$

* Båglängder

Låt $f(x)$ vara definierad på $[a, b]$

Längden av grafen $\{(x, f(x)), a \leq x \leq b\}$ ges

$$\text{av } L = \int_a^b \sqrt{1 + (f'(x))^2} dx$$

* Masscentrum

Låt $\sigma(x)$ vara densiteten, $y = f(x)$,
 $a \leq x \leq b$,

Momentet: $M_{x=0} = \int_a^b x \sigma(x) f(x) dx$

$$M_{y=0} = \frac{1}{2} \int_a^b \sigma(x) f(x)^2 dx$$

Massan: $m = \int_a^b \sigma(x) f(x) dx$

$$\bar{x} = \frac{M_{x=0}}{m} \quad \bar{y} = \frac{M_{y=0}}{m}$$

* Centroider

Masscentrum då $\sigma(x) = 1$.

Sats 7.1 Centroiden av en triangel är punkten där medianerna står varandra.

Sats 7.2 Pappus Sats

Om ett område R roterar runt L ges $V = 2\pi \bar{r} \cdot A$, där A är arean av R och \bar{r} är kortaste avståndet mellan R 's centroid och L .

* Ordinära differentialekvationer ^{lin} ordningen

Sats 18.1 Om y_1 och y_2 är lösningar till samma linjära homogena ODE

$$(*) a_n(x)y^{(n)} + a_{n-1}(x)y^{(n-1)} + \dots + a_1(x)y' + a_0(x)y = 0$$

Så är även $y = Ay_1(x) + By_2(x)$ lösning.

Sats 18.2 Om y_1 löser $(*)$ och y_2 löser $(**)$ $a_n(x)y_2^{(n)} + \dots + a_0(x)y_2 = f(x)$ så löser även $y = y_1 + y_2$ $(**)$.

* Separabel ODE

$$\frac{dy}{dx} = f(x) \cdot g(y) \Rightarrow \int \frac{dy}{g(y)} = \int f(x) dx$$

* Integrerande faktor

$$\frac{dy}{dx} + p(x)y = q(x) \Rightarrow y(x) = e^{-P(x)} \int e^{P(x)} q(x) dx$$

där $P(x)$ är primitiv till $p(x)$.

Sats 18.3 Existens och entydighet

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y), \quad y(x_0) = y_0$$

Om f och $\frac{\partial}{\partial y} f$ är kontinuerliga för $a \leq x \leq b$, $c \leq y \leq d$ innehållande punkten (x_0, y_0) . Då finns $\delta > 0$ så att det finns entydig lösning $y(x)$, $y_0 - \delta < x < x_0 + \delta$

* ODE andra ordningen

Allmän form $F(y'', y', y, x) = 0$

Om $F(y'', y', x) = 0$ Låt $v = y'$ Lös

$F(v', v, x) = 0$ 1:a ordningen

Om $F(y'', y', y) = 0$ Låt $v = y' \Rightarrow$

$y'' = v \frac{dv}{dy} \Rightarrow F(v \frac{dv}{dy}, v, y) = 0$

* Linjära 2:a ordningens ODE med konstanta koefficienter

$$ay'' + by' + cy = 0 \Rightarrow y = C_1 e^{r_1 t} + C_2 e^{r_2 t}$$

dar r_1 och r_2 är rötter till $ar^2 + br + c = 0$
 om $r_1 = r_2 \Rightarrow y = C_1 e^{rt} + C_2 t e^{rt}$

* Eulers ekvation

$$ax^2 \frac{d^2 y}{dx^2} + bx \frac{dy}{dx} + cy = 0, \text{ ansätt } y = x^r.$$

* Vektorer och matriser

Sats 10.1 Om $0 \leq \theta \leq \pi$ är vinkeln mellan två vektorer u och v då gäller $u \cdot v = |u| \cdot |v| \cos \theta$.

Matrisnotation och Linjärekv. sgs med 2,3 obekanta

* Definition av e^x , $\lg x$, $\sin x$, $\cos x$ m.h.j. a. differentialekvationer.

Härleda standard definitionerna från de nya.

* System av ODE

Sats $y' = F(t, y)$, $y(0) = y_0$ har entydig lösning om F är Lipschitz kontinuerlig i y .

* Högre ordningens ODE som system av 1:a ordningen

$$y^{(n)} = F(y^{(n-1)}, y^{(n-2)}, \dots, y^{(1)}, y, t)$$

$\Rightarrow y_1 = y, y_2 = y^{(1)}, \dots \Rightarrow$ system av 1:a ordningen

* Numeriska metoder

Forward Euler $y^{n+1} = y^n + h F(t^n, y^n)$

Backward Euler $y^{n+1} = y^n + h F(t^{n+1}, y^{n+1})$

Fel uppskattning $|y(x_n) - y_n| \approx \frac{1}{n}$

* Laplace transform

$$F(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt, |f(t)| \leq C e^{at}$$

Beräkna transform av vissa funktioner

$f(t)$	$F(s)$
$f(at)$	$\frac{1}{a} F(\frac{s}{a})$
$f(t-T)\theta(t-T)$	$e^{-Ts} F(s)$
$\delta(t)$	1
$\theta(t)$	$1/s$
$f'(t)$	$sF(s) - sf(0)$
$\int_0^t f(\tau) d\tau$	$\frac{1}{s} F(s)$
$\int_0^t f(\tau)g(t-\tau)d\tau$	$F(s) \cdot G(s)$

* Lösa ODE med Laplace-transform.