

Idag: Matriser och vektorer, 1.3-1.5

Mål 1. Sambandet

LES \Leftrightarrow vektorekvation \Leftrightarrow matrisekvation

2. Linjär kombination

3. Använda (bevisa) Sats 4 i 1.4

Vektorer

Def En vektor i \mathbb{R}^n är en ordnad lista av n tal.

Vi skriver

$$v = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix}, v \in \mathbb{R}^n$$

(Jag använder inte fetstil.)

Def (Räknesoperationer)

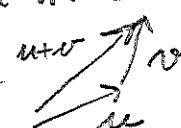
Givet $u = \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{bmatrix}$, $v = \begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix}$, dvs $u, v \in \mathbb{R}^n$.

Likhet $u = v$ om $u_i = v_i, i = 1, \dots, n$.

Addition $u + v = \begin{bmatrix} u_1 + v_1 \\ \vdots \\ u_n + v_n \end{bmatrix}$

Multiplikation med skalär $cu = \begin{bmatrix} cu_1 \\ \vdots \\ cu_n \end{bmatrix}$
($c \in \mathbb{R}$)

Dvs detta görs elementvis.

Geometrisk tolkning i \mathbb{R}^2 och \mathbb{R}^3 :
geometrisk vektorer 

Räknerregler som för geom. vektorer

se sid 43.

T.ex. $u + v = v + u$

$0u = 0$

$u + 0 = u$

nollvektorn $0 = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$

Def Linjär kombination

$$u = c_1 v_1 + \dots + c_p v_p = \sum_{k=1}^p c_k v_k$$

är en linjär kombination av vektorerna $\{v_k\}_{k=1}^p$ med koefficienter (vikter) $\{c_k\}_{k=1}^p$.

Obs: $v_k \in \mathbb{R}^n$, dvs $v_k = \begin{bmatrix} v_{1k} \\ \vdots \\ v_{nk} \end{bmatrix}$.

Här vore det en fördel med fetstil som i boken, dvs

$$u = \sum_{k=1}^p c_k v_k.$$

Jag använder ändå inte fetstil. Det bör framgå av sammanhanget vilket som är vektor (v_k) respektive skalär (c_k, v_{kj}).

Fråga Givet vektorer v_1, \dots, v_p, b i \mathbb{R}^n , kan man skriva b som linj. komb. av v_1, \dots, v_p ?

Ex (Jag ex. 5) $v_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ -5 \end{bmatrix}$, $v_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \\ 6 \end{bmatrix}$, $b = \begin{bmatrix} 7 \\ 4 \\ -3 \end{bmatrix}$

Kan vi skriva

$$c_1 v_1 + c_2 v_2 = b \text{ för några } c_1, c_2?$$

Dvs

$$c_1 \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ -5 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \\ 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 4 \\ -3 \end{bmatrix} \text{ eller } \begin{cases} c_1 + 2c_2 = 7 \\ -2c_1 + 5c_2 = 4 \\ -5c_1 + 6c_2 = -3 \end{cases}$$

Detta är ett LES för c_1, c_2 . Totalmatris:

$$\left[\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 7 \\ -2 & 5 & 4 \\ -5 & 6 & -3 \end{array} \right] \sim \text{radreducering} \sim \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

$$\text{dvs } c_1 = 3, c_2 = 2 \text{ och } b = 3v_1 + 2v_2.$$

Mer allmänt:

Vektorekvationen $c_1 v_1 + \dots + c_p v_p = b$ har samma lösningsmängd som ett LES med totalmatrisen

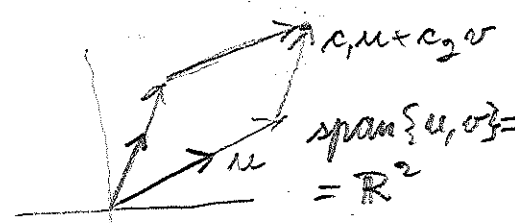
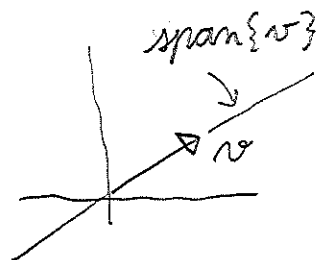
$$\begin{bmatrix} v_1 & v_2 & \dots & v_p & b \end{bmatrix} \quad n \times (p+1).$$

Vektorn b är linj. komb av v_1, \dots, v_p om och endast om detta LES har en lösning.

Def Det linjära höjdet av $\{v_k\}_{k=1}^p$ är mängden av alla linjärkombinationer av $\{v_k\}_{k=1}^p$.

Mängden betecknas $\text{span}\{v_1, \dots, v_p\}$. Den spänns upp av $\{v_k\}_{k=1}^p$.

ex



Var tidigare fråga \Leftrightarrow

är $b \in \text{span}\{v_1, \dots, v_p\}$?

Matrisekvationen $Ax=b$ (1.4)

Def. Låt A vara en $m \times n$ -matris med kolonner $a_1, \dots, a_n \in \mathbb{R}^m$ låt $x \in \mathbb{R}^n$. Produkten av A med x är

$$Ax = \begin{bmatrix} a_1 & \dots & a_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = a_1 x_1 + \dots + a_n x_n = \sum_{k=1}^n a_k x_k$$

dvs linjärkombination av kolonnerna med vikter x_k .

$$u_x \begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 7 \\ 8 \end{bmatrix} = 7 \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} + 8 \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 39 \\ 54 \\ 69 \end{bmatrix}$$

Vår tidigare fråga \Leftrightarrow
 Har $Ax = b$ en lösning?

Sats 4 (i 1.4) Låt $A = [a_1 \dots a_n] \in \mathbb{R}^{m \times n}$.

Följande påståenden är ekvivalenta.

I. Ekvationen $Ax = b$ har lösning för varje $b \in \mathbb{R}^m$.

II. Varje $b \in \mathbb{R}^m$ är linj. komb. av a_1, \dots, a_n .
 ($b \in \text{span}\{a_1, \dots, a_n\}$)

III. A:s kolonner spänner upp \mathbb{R}^m .
 ($\text{span}\{a_1, \dots, a_n\} = \mathbb{R}^m$)

IV. A har en pivotposition i varje rad.
 (A, inte $[A \ b]$)

Beweis $I \Leftrightarrow II \Leftrightarrow III$ från def. $IV \Rightarrow I$:
 genom radreducering $[A \ b] \sim [U \ d]$.
 Om IV sann så är $Ux = d$ lösbar för alla d och därmed också $Ax = b$ lösbar för alla b .

$I \Rightarrow IV$: Om IV falsk så är sista raden i U bara nollor. Tag då $d = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix}$ och vi får ett inkonsistent system $Ux = d$. Då är också $Ax = b$ inkonsistent och I är falskt. \square

Obs: $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1x_1 + 2x_2 + 3x_3 \\ 4x_1 + 5x_2 + 6x_3 \end{bmatrix} =$
 $= \begin{bmatrix} [1 \ 2 \ 3] x \\ [4 \ 5 \ 6] x \end{bmatrix} = \begin{matrix} \text{rad} \\ \leftarrow \quad \updownarrow \text{kolonn} \end{matrix}$

Sats 5 (i 1.4)

$$A(u+v) = Au + Av$$

$$A(cu) = cAu$$

Bewis Skriv ut på elementform.

Obs: Matris-vektormultiplikation är en linjär operation, dvs bevarar linjär kombination:

$$A(c_1v_1 + \dots + c_pv_p) = c_1Av_1 + \dots + c_pAv_p$$

Lösningsmängder (1.5)

Homogent LES: $Ax=0$

Obs: $x=0$ är lösning (trivial lös)

Finns icke-triviala lös $x \neq 0$?

Svar:

$Ax=0$ har icke-triv lös
 \Leftrightarrow systemet har minst en fri variabel.
 (Sats 2 i 1.2)

Ex (ex 1) $\left[\begin{array}{ccc|c} 3 & 5 & -4 & 0 \\ -3 & -2 & 4 & 0 \\ 6 & 1 & -8 & 0 \end{array} \right] \sim \text{reducera} \sim$

$\sim \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -\frac{4}{3} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \begin{cases} x_1 - \frac{4}{3}x_3 = 0 \\ x_2 = 0 \\ 0x_3 = 0 \end{cases}$

x_3 är fri, $x_3 = t$ parameter

$$\begin{cases} x_1 = +\frac{4}{3}t \\ x_2 = 0 \\ x_3 = t \end{cases} \quad X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = t \begin{bmatrix} +\frac{4}{3} \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ linje genom origo}$$

∞ många icke-triv. lösningar.

Inhomogent LES: $Ax = b$

Ex. samma A med $b = \begin{bmatrix} 7 \\ -1 \\ -4 \end{bmatrix}$

Reducering: $\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -\frac{4}{3} & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \quad x_3 \text{ fri}$
 konsistent!

$$X = \begin{bmatrix} -1 + \frac{4}{3}t \\ 2 \\ t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} \frac{4}{3} \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = p + t v$$

p = partikulärlös. till $Ax = b$
 $v_n = t v$ = allmän lös. till $Ax = 0$.

Sats 6 Antag $Ax = b$ är konsistent med lösning p .
 Då ges lösningsmängden av $w = p + v_n$, där v_n är en godtycklig lösning till det homogena systemet $Ax = 0$.

Obs: v_n innehåller en eller flera parametrar (fria variabler).

