

MATEMATIK

Chalmers Tekniska Högskola

Tentamen i Linjär algebra IT, TMV206, 2008-03-15.

Lösningar

1. Parametriseringen av de två linjerna ser ut så här:

$$\begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} 6 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix} \text{ och } \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 8 \end{pmatrix}.$$

Sätter man dessa lika varandra så får man matrisekvationen

$$\begin{pmatrix} 6 & -4 \\ -2 & -2 \\ 4 & -8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

Gausselimination ger efter att vi först multiplicerat den andra och tredje ekvationen med $-1/2$ och ändrat ordning på ekvationerna att

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 6 & -4 & 1 \\ 2 & -4 & -1 \end{pmatrix} \iff \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -10 & -5 \\ 0 & -6 & -3 \end{pmatrix} \iff \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \iff \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Det ger lösningen $s = t = 1/2$ vilket i sin tur ger skärningspunkten $P = (1, 2, 3)$.

2. Vi beräknar determinaten för matrisen som har vektorerna som kolumner. Dessa är linjärt oberoende om och endast om denna determinant är skild ifrån 0.

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 3 & -2 & 13 \\ -1 & 4 & -11 \end{vmatrix} = (22 - 52) - 2(-33 + 13) - (12 - 2) = -30 + 40 - 10 = 0.$$

Alltså är vektorerna **inte** linjärt oberoende.

3. Låt Q vara punkten på planet som ligger närmast P . Vi har att \overrightarrow{PQ} är en normal till planet så $Q = (1 + 2t, 4 + t, 2 + 4t)$ för något t . Vi sätter in detta i planets ekvation (Q ligger ju på planet) och får ekvationen

$$0 = 2(1 + 2t) + (4 + t) + 4(2 + 4t) + 3 = 17 + 21t,$$

vilket har lösningen $t = -17/21$. Det ger att avståndet är

$$|\overrightarrow{PQ}| = |t(2 \ 1 \ 4)^t| = \frac{17}{21} \sqrt{4 + 1 + 16} = \frac{17}{\sqrt{21}}.$$

4. Matrisen för den ortogonala projektionen i ON-basen

$$\mathbf{f}_1 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \mathbf{f}_2 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ är } P_F = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Det ger att om $F = (\mathbf{f}_1 \ \mathbf{f}_2)$ så är matrisen i standardbasen

$$P = FP_F F^{-1} = FP_F P^t = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}.$$

Matrisen för rotationen är (observera att det är medurs)

$$R = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix},$$

så den totala matrisen blir

$$M = RP = \frac{1}{5\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

5. Vi har att $\cos 60 = 1/2$ så enligt definitionen av skalärprodukt så har vi

$$\frac{1}{2} = \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{w}}{|\mathbf{v}||\mathbf{w}|} = \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{w}}{2|\mathbf{w}|} \iff 1 = \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{w}}{|\mathbf{w}|}.$$

Man kan ansätta en godtycklig vektor och se vad villkoren blir, men kanske ser man direkt att tex både $\mathbf{w} = (1 \ 0 \ 0)$ och $\mathbf{w} = (0 \ 1 \ 0)$ löser ekvationen.

6. Vi sätter egenvärdena på diagonalen i en diagonalmatris D och motsvarande (normaliserade) egenvektorer i kolumnerna på matrisen V och en matris som uppfyller kraven blir då $A = VDV^{-1}$. Observera att V då blir en ON-matris så att inversen är lika med transponatet. Vi får tex

$$A = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{5} & -2/\sqrt{5} & 0 \\ 2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/\sqrt{5} & 2/\sqrt{5} & 0 \\ -2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3/5 & 4/5 & 0 \\ 4/5 & 3/5 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

7. (a) Vi har att

$$|\mathbf{a} + \mathbf{b}|^2 = (\mathbf{a} + \mathbf{b}) \cdot (\mathbf{a} + \mathbf{b}) = |\mathbf{a}|^2 + 2\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + |\mathbf{b}|^2$$

och

$$|\mathbf{a} - \mathbf{b}|^2 = (\mathbf{a} - \mathbf{b}) \cdot (\mathbf{a} - \mathbf{b}) = |\mathbf{a}|^2 - 2\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + |\mathbf{b}|^2.$$

Dessa är lika om och endast om $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 0$, d v s om och endast om \mathbf{a} och \mathbf{b} är ortogonala.

- (b) Vektorerna $\mathbf{a} + \mathbf{b}$ och $\mathbf{a} - \mathbf{b}$ är diagonalerna i parallelogrammet som spänns upp av \mathbf{a} och \mathbf{b} . Alltså är diagonalerna lika långa om och endast om sidorna är ortogonal, d v s om och endast om parallelogrammet är en rektangel.

8. (a) En direkt kalkyl ger med A som i frågan att

$$A^2 - sp(A)A + det(A)I =$$

$$\begin{pmatrix} a^2 + bc & b(a+d) \\ c(a+d) & d^2 + bc \end{pmatrix} - (a+d) \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + (ad - bc) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} a^2 + bc - a^2 - ad + ad - bc & b(a+d) - (a+d)b \\ c(a+d) - (a+d)c & d^2 + bc - ad - d^2 + ad - bc \end{pmatrix} = 0.$$

- (b) Vi vet från första deluppgiften att om $det(A) = 0$ så gäller att $A^2 = sp(A)A$. Rekursivt får vi nu att

$$A^3 = A^2 \cdot A = sp(A)A \cdot A = sp(A)A^2 = sp(A)^2 A,$$

$$A^4 = A^3 \cdot A = sp(A)^2 A \cdot A = sp(A)^2 A^2 = sp(A)^3 A$$

etc. Det känns som om $A^n = sp(A)^{n-1}A$ är en inte alltför vild gissning. Vi verifierar med ett enkelt induktionsbevis.

Basfall för $n = 1, 2, 3$ och 4 är klara.

Antag att påståendet sant för något k och visa att i så fall är det sant också för $k + 1$.

$$A^{k+1} = A^k \cdot A = sp(A)^{k-1}A \cdot A = sp(A)^{k-1}sp(A)A = sp(A)^k A$$

och därmed är saken klar.

Vi har alltså visat påståendet som efterfrågades med $k_n = sp(A)^{n-1}$.