

LMA210 Linjär algebra 6 okt 2007

$$2. \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 7 \\ 2 & 0 & 3 & 8 \\ 3 & 1 & a & b \end{array} \right) \begin{array}{l} \textcircled{-2} \textcircled{-3} \\ \leftarrow \\ \leftarrow \end{array} \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 7 \\ 0 & 2 & 1 & -6 \\ 0 & 4 & a-3 & b-21 \end{array} \right) \begin{array}{l} \textcircled{-2} \\ \leftarrow \\ \leftarrow \end{array} \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 7 \\ 0 & 2 & 1 & -6 \\ 0 & 0 & a-5 & b-9 \end{array} \right)$$

a) Om $a=5, b=11$ visar sista raden att lösning saknas.

b) Om $a=4, b=11$ så $z=-2, y=-2, x=7$.

c) Om $a=5, b=9$ så kan z väljas fritt.
 $z=2t$ ger $y=-3-t, x=4-3t$

1. Matrisen med dessa vektorer som kolonner är densamma som koefficientmatrisen i uppg. 2 och säkringarna där visar att a) är ett vänstersystem medan b) innehåller linjärt beroende vektorer.

3. 2b) visar att $7\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} - 2\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - 2\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 \\ 8 \\ 11 \end{pmatrix}$ är den enda lösningen och att vektorerna är linjärt oberoende.

$$4. \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 4 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \textcircled{-2} \textcircled{-3} \\ \leftarrow \\ \leftarrow \end{array} \sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & 1 & -3 & 0 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \textcircled{-2} \\ \textcircled{-3} \\ \leftarrow \end{array} \sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 2 & -2 & 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow \\ \leftarrow \\ \textcircled{1} \textcircled{2} \end{array}$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 2 & -2 & 0 & 4 & -4 & 2 \\ 0 & 2 & 0 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow \\ \textcircled{1} \\ \textcircled{-2} \end{array} \sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 0 & 0 & 3 & -5 & 3 \\ 0 & 2 & 0 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & -2 & 4 & -2 \end{array} \right) \text{ Svar: } \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 3 & -5 & 3 \\ -1 & -1 & 1 \\ -2 & 4 & -2 \end{pmatrix}$$

5. b) Eftersom systemet har mer än en lösning har det oändligt många.

$$a) A\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = A\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow 0 = A\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = A\begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

så $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$ är lösning för alla t

$$6. \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & -1 & -6 \\ -4 & 2 & 3 & -4 \\ 2 & 4 & 4 & 2 \end{array} \right) -7 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \left(\begin{array}{ccc|c} -6 & -2 & -1 & -6 \\ -4 & -5 & 3 & -4 \\ 2 & 4 & -3 & 2 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow \\ \leftarrow \\ \textcircled{2} \textcircled{3} \end{array} \sim$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 10 & -10 & -6 \\ 0 & 3 & -3 & -4 \\ 2 & 4 & -3 & 2 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow \\ \textcircled{-1} \textcircled{-10/3} \textcircled{1/3} \\ \leftarrow \end{array} \sim \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ Eigenvektor t.ex. } \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

7. Vi söker c och s med $c^2 + s^2 = 1$ sådana att $\begin{pmatrix} 4 \\ 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c & -s \\ s & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 8 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8c - s \\ c + 8s \end{pmatrix}$, ekv. system med matris

$$\begin{pmatrix} 8 & -1 & 4 \\ 1 & 8 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c \\ s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 \\ 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & -65 & -52 \\ 1 & 8 & 7 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} s = 4/5 \\ c = 7 - 8 \cdot 4/5 = 3/5 \end{cases}$$

och vi har $(4/5)^2 + (3/5)^2 = 1$ så matrisen är $\frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 & -4 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$.

Att det fungerar beror på att $\begin{pmatrix} 4 \\ 7 \end{pmatrix}$ och $\begin{pmatrix} 8 \\ 1 \end{pmatrix}$ är lika långa.

$$8. S = \begin{pmatrix} 0.6 & 0.8 \\ 0.8 & -0.6 \end{pmatrix} \quad S - dI = \begin{pmatrix} 0.6-d & 0.8 \\ 0.8 & -0.6-d \end{pmatrix}$$

$$\det(S - dI) = d^2 - 0.36 - 0.64 = d^2 - 1 = 0 \Leftrightarrow d = \pm 1.$$

Eigenvektorerna för egenvärdet 1 avbildas på sig själva medan de för egenvärdet -1 speglas i linjen vinkelrät mot egenvektorerna för -1, m.a.o. i egenlinjen för egenvärdet 1.

$$S - I = \begin{pmatrix} -0.4 & 0.8 \\ 0.8 & -1.6 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ egenvektorer } t \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}, t \neq 0$$

$$S + I = \begin{pmatrix} 1.6 & 0.8 \\ 0.8 & 0.4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ egenvektorer } t \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}, t \neq 0$$

Enhetseigenvektorer är $\pm \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ resp. $\pm \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$

och spegellinjen är $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = t \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R}.$