

1 a)  $AB+A = \begin{pmatrix} 9 & 7 \\ 23 & 17 \end{pmatrix}$

b) Falskt.

c)  $\begin{vmatrix} 3 & 6 & 9 \\ 2 & 7 & -2 \\ 4 & 11 & 24 \end{vmatrix} = 180$

d) Ett exempel är  $\begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \end{pmatrix}$

2 Se kursboken sid 300-301.

3 Vi tittar på den första raden och ser att fallet  $a=0$  är enkelt att

undersöka separat. Nämligen, då  $a=0$  blir totalmatrisen  $\left[ \begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 3 & 4 & 4 \\ 3 & 5 & 4 & 5 \end{array} \right]$ .

Genom att betrakta den första raden så ser vi att i detta fallet såmas lösningar.

Vi antar nu att  $a \neq 0$ . Totalmatrisen blir då:

$\left[ \begin{array}{ccc|c} a & a & a & 1 \\ 2 & a+3 & 4 & 4 \\ 3 & 5 & a+4 & 5 \end{array} \right] \begin{matrix} \cdot \frac{1}{a} \\ \\ \end{matrix} \sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & \frac{1}{a} \\ 2 & a+3 & 4 & 4 \\ 3 & 5 & a+4 & 5 \end{array} \right] \begin{matrix} (-2) \\ (-3) \\ \end{matrix}$

$\sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & \frac{1}{a} \\ 0 & a+1 & 2 & \frac{4a-2}{a} \\ 0 & 2 & a+1 & \frac{5a-3}{a} \end{array} \right] \begin{matrix} \\ \cdot \frac{1}{2} \\ \end{matrix} \sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & \frac{1}{a} \\ 0 & 1 & \frac{a+1}{2} & \frac{5a-3}{2a} \\ 0 & a+1 & 2 & \frac{4a-2}{a} \end{array} \right] \begin{matrix} \\ \\ (-a+1) \\ \end{matrix}$

$\sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & \frac{1}{a} \\ 0 & 1 & \frac{a+1}{2} & \frac{5a-3}{2a} \\ 0 & 0 & 2 - \frac{(a+1)^2}{2} & \frac{4a-2}{a} - (a+1) \frac{5a-3}{2a} \end{array} \right]$

Observers: i)  $2 - \frac{(a+1)^2}{2} = -\frac{1}{2}(a^2 + 2a - 3) = -\frac{1}{2}(a+3)(a-1)$

(2)

ii)  $\frac{4a-2}{a} - (a+1)\left(\frac{5a-3}{2a}\right) = 3 - \frac{5}{2}a - \frac{1}{2a} = -\frac{5}{2a}\left(a^2 - \frac{6}{5}a + \frac{1}{5}\right) = -\frac{5}{2a}(a-1)\left(a-\frac{1}{5}\right)$

$$\sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & \frac{1}{a} \\ 0 & 1 & \frac{a+1}{2} & \frac{5a-3}{2a} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2}(a+3)(a-1) & -\frac{5}{2a}(a-1)\left(a-\frac{1}{5}\right) \end{array} \right] \quad (*)$$

Vi går vidare genom att dela upp i olika fall. Dessa lösas separat.

Fall 1,  $a = -3$ : (\*) blir då  $\left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & -\frac{1}{3} \\ 0 & 1 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{32}{3} \end{array} \right] \leftarrow \triangle !$

Vi ser att i detta fall saknas det lösningar.

Fall 2,  $a = 1$ : (\*) blir då  $\left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{(-)} \sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$

Vi väljer  $z$  som fri variabel, sätter  $z = t$ ,  $t \in \mathbb{R}$ . Den allmänna lösningen blir då

$$\bar{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1-t \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R}.$$

Fall 3;  $a \in \mathbb{R} \setminus \{0, -3\}$ : Vi multiplicerar sista raden i (\*) med  $\frac{-2}{(a+3)(a-1)}$ . (\*) blir då

$$\left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & \frac{1}{a} \\ 0 & 1 & \frac{a+1}{2} & \frac{5a-3}{2a} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{5a-1}{a(a+3)} \end{array} \right] \xrightarrow{\left(-\frac{a+1}{2}\right) \cdot (-1)} \sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & \frac{4-4a}{a(a+3)} \\ 0 & 1 & 0 & \frac{4(a-1)}{a(a+3)} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{5a-1}{a(a+3)} \end{array} \right] \xrightarrow{(-)}$$

Obs: i)  $\frac{1}{a} - \frac{5a-1}{a(a+3)} = \frac{1}{a} \cdot \frac{4-4a}{a+3}$   
 ii)  $\frac{5a-3}{2a} - \frac{a+1}{2} \cdot \frac{5a-1}{a(a+3)} = \frac{1}{2a(a+3)} \cdot (8a-8) = \frac{4(a-1)}{a(a+3)}$

$$\sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & \frac{8(1-a)}{a(a+3)} \\ 0 & 1 & 0 & \frac{4(a-1)}{a(a+3)} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{5a-1}{a(a+3)} \end{array} \right]$$

I det här fallet har systemet alltså den entydiga lösningen

$$(x, y, z) = \left( \frac{8(1-a)}{a(a+3)}, \frac{4(a-1)}{a(a+3)}, \frac{5a-1}{a(a+3)} \right).$$

4) a) Ställ upp totalmatrisen och använd Gausselimination:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & | & 2 \\ -2 & 1 & 1 & | & 1 \\ 1 & 0 & 1 & | & 2 \\ -1 & -1 & 1 & | & 1 \end{bmatrix} \begin{matrix} \textcircled{2} \textcircled{-1} \textcircled{1} \\ \leftarrow \\ \leftarrow \\ \leftarrow \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & | & 2 \\ 0 & 3 & 1 & | & 5 \\ 0 & -1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & | & 2 \\ 0 & 1 & -1 & | & 0 \\ 0 & 3 & 1 & | & 5 \\ 0 & 0 & 1 & | & 3 \end{bmatrix} \\
 \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & | & 2 \\ 0 & 1 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 4 & | & 5 \\ 0 & 0 & 1 & | & 3 \end{bmatrix} \begin{matrix} \\ \\ \textcircled{-1/4} \\ \leftarrow \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & | & 2 \\ 0 & 1 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 4 & | & 5 \\ 0 & 0 & 0 & | & 7/4 \end{bmatrix} \text{ Vi ser att lösning(s) saknas.}$$

b) Minst-kvadratlösningen till  $A\bar{x} = \bar{b}$  sammanfaller med lösningen till normalkvadranten

$A^T A \bar{x} = A^T \bar{b}$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow A^T = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Det följer att  $A^T A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 0 & -2 \\ 0 & 3 & 0 \\ -2 & 0 & 3 \end{pmatrix}$

och att  $A^T \bar{b} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$

Totalmatrisen för normalkvadranten blir alltså:  $\begin{bmatrix} 7 & 0 & -2 & | & 1 \\ 0 & 3 & 0 & | & 2 \\ -2 & 0 & 3 & | & 4 \end{bmatrix} \begin{matrix} \\ \times \frac{1}{3} \\ \times (-\frac{1}{2}) \end{matrix}$

$$\sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -\frac{3}{2} & | & -2 \\ 0 & 1 & 0 & | & \frac{2}{3} \\ 7 & 0 & -2 & | & 1 \end{bmatrix} \begin{matrix} \textcircled{-7} \\ \\ \leftarrow \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -\frac{3}{2} & | & -2 \\ 0 & 1 & 0 & | & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 17/2 & | & 15 \end{bmatrix}$$

$$\sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -\frac{3}{2} & | & -2 \\ 0 & 1 & 0 & | & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 1 & | & \frac{30}{17} \end{bmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \\ \\ \textcircled{\frac{3}{2}} \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & | & +\frac{11}{17} \\ 0 & 1 & 0 & | & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 1 & | & \frac{30}{17} \end{bmatrix}$$

Alltså är  $\bar{x} = \begin{pmatrix} \frac{11}{17} \\ \frac{2}{3} \\ \frac{30}{17} \end{pmatrix}$  den sökta minstakvadratlösningen.

5 a) Observera att  $A$  är symmetrisk. Alltså är  $A$  ortogonalt diagonaliserbar. (4)

Steg 1: Bestäm  $A$ 's egenvärden: Ställ upp den karakteristiska ekvationen:

$$0 = \det(A - \lambda I_4) = \begin{vmatrix} 2-\lambda & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1-\lambda & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2-\lambda & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} \stackrel{\text{Kofaktorutveckling längs rad 1}}{=} (2-\lambda) \begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 & 1 \\ 0 & 2-\lambda & 0 \\ 1 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} \stackrel{\text{Kofaktorutveckling längs rad 2}}{=} \\ = (2-\lambda)^2 \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 \\ 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (2-\lambda)^2 ((1-\lambda)^2 - 1) = (2-\lambda)^2 (\lambda^2 - 2\lambda) = \lambda(\lambda-2)^3.$$

⇒  $A$ 's egenvärden är  $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 2$  och  $\lambda_4 = 0$ .

Steg 2: Bestäm ON-baser i motsvarande egenrum:

Egenrummet hörande till  $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 2$ : Vi löser ekvationssystemet  $(A - 2I_4)\bar{x} = \vec{0}$

$$\Rightarrow \left[ \begin{array}{cccc|c} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \end{array} \right] \sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Allmän lösning:  $\bar{x} = \begin{pmatrix} r \\ t \\ s \\ t \end{pmatrix} = r \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=\vec{v}_1} + s \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=\vec{v}_3} + t \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{=\vec{v}_2}, \quad r, s, t \in \mathbb{R}.$

⇒  $B = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$  är en bas i egenrummet  $E_2$  hörande till  $\lambda = 2$ , dvs  $E_2 = \text{span } B = \text{span}\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$ . Observera nu att  $\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2 = \vec{v}_1 \cdot \vec{v}_3 = \vec{v}_2 \cdot \vec{v}_3 = 0$ .

Alltså är  $B$  en ortogonal bas i  $E_2$ . Det återstår att normera  $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3$ :

$\left\{ \vec{v}_1, \frac{1}{\sqrt{2}} \vec{v}_2, \vec{v}_3 \right\}$  är en ON-bas i  $E_2$ .

Egenrummet hörande till  $\lambda_4 = 0$ : Vi löser ekvationssystemet  $A\bar{x} = \vec{0}$  ⇔

$$\Leftrightarrow \left[ \begin{array}{cccc|c} 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right] \sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Almän lösning:  $\bar{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ -t \\ 0 \\ t \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $t \in \mathbb{R}$ .

$\Rightarrow \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$  är en bas i egenrummet hörande till  $\lambda_4 = 0$ . (Normal!)  $\rightarrow \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

är en ON-bas i detta egenrum.

Steget 3: Skapa matrisen  $P$ : Ställ egenrummens respektive ON-baser som kolumner i  $P$ :

$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 & -1/\sqrt{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix}$ . Obs:  $P$  är en ortogonal matris  $\Rightarrow P^{-1} = P^T$ .

Steget 4: Skapa matrisen  $D$ : Ställ motsvarande egenvärden på huvuddiagonalen i  $D$ :

$$D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Med dessa matriser  $P$  och  $D$  gäller nu  $A = PDP^{-1} = PDPT$ .

(b)  $A^{100} = (PDP^{-1})^{100} = PD^{100}P^{-1} = P \begin{pmatrix} 2^{100} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2^{100} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2^{100} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} P^{-1} =$

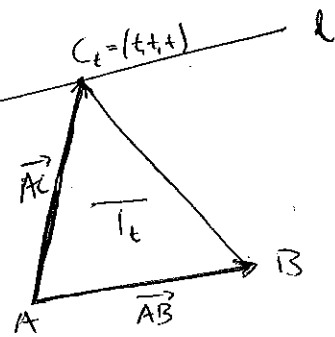
$\stackrel{P^{-1}=P^T}{=} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 & -1/\sqrt{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^{100} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2^{100} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2^{100} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix} =$

$$= \begin{pmatrix} 2^{100} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2^{99} & 0 & 2^{99} \\ 0 & 0 & 2^{100} & 0 \\ 0 & 2^{99} & 0 & 2^{99} \end{pmatrix}.$$

6 a) Vi beskriver problemet med följande figur:

Vi låter hörnet på linjen  $l$  betecknas med  $C_t$ ,  
 så att  $C_t = (t, t, t)$ .

Observera att  $\vec{AB} = (1, -1, 0) - (1, 0, 1) = (0, -1, -1)$   
 och att  $\vec{AC}_t = (t, t, t) - (1, 0, 1) = (t-1, t, t-1)$ .

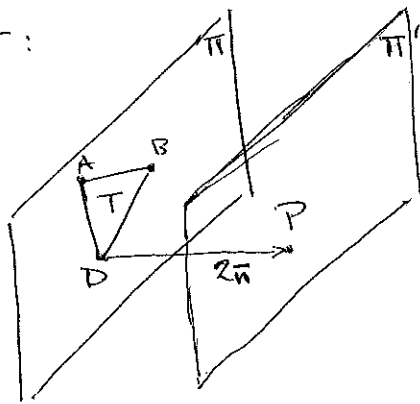


Från definitionen av kryssprodukt får vi att  $\text{area}(T_t) = \frac{1}{2} |\vec{AB} \times \vec{AC}_t| =$

$$= \frac{1}{2} \left| \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 0 & -1 & -1 \\ t-1 & t & t-1 \end{vmatrix} \right| = \frac{1}{2} |(1-t+t, 1-t, t-1)| = \frac{1}{2} \sqrt{1^2 + (1-t)^2 + (t-1)^2}$$

$= \frac{1}{2} \sqrt{1+2(t-1)^2}$ . Denna area är som minst när  $t=1$  (för då är  $(t-1)^2 = 0$ ). Den minimala arean blir  $\text{area}(T_{\min}) = \frac{1}{2} \sqrt{1} = \frac{1}{2}$ .

b) Vi skissar en figur:



Observera att  $D = C_0 = (0, 0, 0)$ .

I a) beräknade vi en normalvektor till  $\Pi$ , nämligen

$$\vec{n} = \vec{AB} \times \vec{AD} = (1, 1, -1).$$

Vi kallar det sökta planet  $\Pi'$  (detta är alltså ett av de två plan som är parallella med  $\Pi$  och på avstånd  $2\sqrt{3}$  till  $\Pi$ ). För att bestämma  $\Pi'$ 's ekvation behöver vi i) en punkt i  $\Pi'$  och ii) en normalvektor till  $\Pi'$ .

i) Eftersom  $\Pi'$  är parallellt med  $\Pi$  så är  $\vec{n}$  en normalvektor även till planet  $\Pi'$ .

ii) Kravet är att bestämma en punkt  $P$  i  $\Pi'$ . Notera att  $|\vec{n}| = \sqrt{3}$ . Alltså är  $|2\vec{n}| = 2\sqrt{3} \Rightarrow 2\vec{n}$  är vinkelrät mot både  $\Pi$  och  $\Pi'$  och har längden  $2\sqrt{3}$ .

$\Rightarrow$  Vi kan välja  $P = D + 2\vec{n} = (2, 2, -2)$ . Detta ger  $\Pi'$ 's ekvation:

$$(x-2) + (y-2) - (z+2) = 0 \iff \boxed{x+y-z=6}$$

7) a) Se kursens kompendium sid 30.

b) Observera att  $f(\bar{e}_1) = \text{proj}_{\bar{v}} \bar{e}_1 + \frac{1}{\sqrt{3}} \bar{v} \times \bar{e}_1 = \left( \frac{\bar{e}_1 \cdot \bar{v}}{\bar{v} \cdot \bar{v}} \right) \bar{v} + \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix}$   
 $= \frac{1}{\sqrt{3}} \bar{v} + \frac{1}{3} (0, 1, -1) = \frac{1}{3} (1, 2, 0)$

På samma sätt får vi även  $f(\bar{e}_2) = \frac{1}{3} (0, 1, 2)$  och  $f(\bar{e}_3) = \frac{1}{3} (2, 0, 1)$ .

(Här är  $\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3$  standardbasvektorerna i  $\mathbb{R}^3$ .) Det följer att standardmatrisen är

c)  $A = [f(\bar{e}_1) \ f(\bar{e}_2) \ f(\bar{e}_3)] = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ .

Till sist: Avbildningen  $f$  är inverterbar om och endast om dess standardmatris  $A$  är inverterbar.

Vi ser att  $\det A = \left(\frac{1}{3}\right)^3 \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{vmatrix} = \frac{1}{27} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 9 \end{vmatrix} = \frac{1}{3} \neq 0$ . Det följer

att  $A$  är inverterbar  $\Rightarrow f$  är inverterbar.

c) Antag att  $f(\bar{x}) = \bar{x}$ . Då gäller  $\bar{x} - \text{proj}_{\bar{v}} \bar{x} = \frac{1}{\sqrt{3}} \bar{v} \times \bar{x}$ . (#)

I (#) gäller  $\begin{cases} \bar{x} - \text{proj}_{\bar{v}} \bar{x} \in \text{span}\{\bar{v}\} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} \bar{v} \times \bar{x} \text{ är ortogonal mot } \bar{v} \text{ och } \bar{x}, \text{ dvs ortogonal mot } \text{span}\{\bar{v}, \bar{x}\} \end{cases}$

$\Rightarrow$  VL och HL i (#) är ortogonala mot varandra. Två mot varandra

ortogonala vektorer kan bara vara lika om båda vektorerna är  $\bar{0}$ .

$\Rightarrow \bar{x} - \text{proj}_{\bar{v}} \bar{x} = \frac{1}{\sqrt{3}} \bar{v} \times \bar{x} = \bar{0} \iff \begin{cases} \bar{x} - \text{proj}_{\bar{v}} \bar{x} \\ \bar{v} \times \bar{x} = \bar{0} \end{cases} \iff \bar{x} = t\bar{v}, t \in \mathbb{R}$ .

Alltså gäller:  $f(\bar{x}) = \bar{x}$  om och endast om  $\bar{x} = t\bar{v}$ ,  $t \in \mathbb{R}$  om och endast om  $\bar{x}$  är parallell med  $\bar{v}$ .

8 ( $\Rightarrow$ ) Antag att  $A$  har linjärt oberoende kolonner. Vi observerar att (8)

$A^T A$  är kvadratisk (storlek  $n \times n$ ). För att visa att  $A^T A$  är inverterbar räcker det att visa att det homogena ekvationssystemet  $A^T A \bar{x} = \bar{0}$  endast har den triviala lösningen. Låt  $\bar{x}_0$  vara en godtycklig lösning till detta system. Då gäller:

i) Eftersom  $A^T(A\bar{x}_0) = \bar{0}$ , så har vi  $A\bar{x}_0 \in \text{Nul}(A^T)$ .

ii) Dessutom, per definition, gäller  $A\bar{x}_0 \in \text{Col}(A)$ .

○ Från kursbokens Kapitel 6.1 vet vi att  $\text{Col}(A) \perp \text{Nul}(A^T)$  (dvs att  $\text{Col}(A)^\perp = \text{Nul}(A^T)$ ).

○ Precis som i uppgift 7c, gäller i allmänhet att om  $W \subseteq \mathbb{R}^n$  är ett delrum så är

$W \cap W^\perp = \{\bar{0}\}$ . Alltså följer det att  $A\bar{x}_0 \in \text{Col}(A) \cap \text{Nul}(A^T) = \text{Col}(A) \cap \text{Col}(A)^\perp$

$\Rightarrow A\bar{x}_0 = \bar{0}$ . Till sist använder vi att  $A$  har linjärt oberoende kolonner

för att se att  $A\bar{x}_0 = \bar{0} \rightarrow \bar{x}_0 = \bar{0}$ . Det följer (enligt ovan) att

$A^T A$  är inverterbar.

○ ( $\Leftarrow$ ) Vi visar det kontrapositiona påståendet. Antag alltså att  $A$ 's kolonner  $\bar{a}_1, \bar{a}_2, \dots, \bar{a}_n$  är linjärt beroende. Vi använder SATS 7 (sid 75) för att dra slutsatsen att

minst en av  $A$ 's kolonner, säg  $\bar{a}_j$ , kan skrivas som en linjär kombination av de andra

kolonnerna:  $\bar{a}_j = \sum_{k \neq j} c_k \bar{a}_k$ . Observera nu att

$$A^T A = A^T [\bar{a}_1 \bar{a}_2 \dots \bar{a}_n] = [A^T \bar{a}_1 \quad A^T \bar{a}_2 \quad \dots \quad A^T \bar{a}_n] = [\bar{b}_1 \quad \bar{b}_2 \quad \dots \quad \bar{b}_n], \text{ där } \bar{b}_k = A^T \bar{a}_k.$$

$$\text{Här gäller nu: } \bar{b}_j = A^T \bar{a}_j = A^T \left( \sum_{k \neq j} c_k \bar{a}_k \right) = \sum_{k \neq j} c_k A^T \bar{a}_k = \sum_{k \neq j} c_k \bar{b}_k$$

Det följer att kolonnerna i  $A^T A$ , dvs  $\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_n$ , är linjärt beroende

$\Rightarrow A^T A$  är inte inverterbar. □