

## Tentamen: Numerisk Analys, MAN200, MAM240, GU, 2006-04-19, V-huset.

Skrivtid: 08.30-13.30.  
Ansvarig: Thomas Ericsson, tel 772 10 91, e-post: thomas@math.chalmers.se.  
Frågor om tentamen kan ställas omkring 09.30 och 12.30.  
Resultat: Anslås Matematiskt Centrum, anslagstavlan vid rum MVF22. Jag kommer att sätta upp ett meddelande på www-sidan när jag har rättat klart och när visning äger rum.  
Lösningförslag: På www efter kl. 19.  
Gräns för godkänt: 12.5 poäng av maximalt 25 räcker för godkänt, 18.5 poäng för VG.  
**Hjälpmedel:** Inga (förutom godkända ordlistor).

### Iakttag följande:

- Skriv tydligt och disponera papperet på ett lämpligt sätt.
- Börja varje ny uppgift på nytt blad.
- Fullständiga lösningar och motiveringar krävs!
- Skriv Ditt personnummer på försättsbladet.
- Sortera Dina lösningar i nummerordning.
- Läs igenom **alla** uppgifterna. De är inte sorterade efter svårighetsgrad.

---

1. Ge kortfattade motiveringar/lösningar till nedanstående uppgifter!

**Ett korrekt svar utan motivering ger inga poäng!**

- Vi har en approximativ lösning,  $\mathbf{y}$ , till ett linjärt ekvationssystem  $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ . Vi vet att  $\|\mathbf{Ay} - \mathbf{b}\|_2 \approx 10^{-10}$ . Kan vi av detta dra slutsatsen att  $\|\mathbf{y} - \mathbf{x}\|_2 \approx 10^{-10}$ ? (1p)
- Varför vill man inte använda explicita lösare för styva ODE-problem? Vad gör man i stället? (1p)
- Vilken utskrift ger Matlab av följande? [`log(1/exp(1000))`, `atan(log(sin(0)))`] (1p)
- Ungefär vad torde följande Matlabprogram ge för utskrift?  
`x = 1; for k = 1:1000, x = x / 2; if 1e10 + x == 1e10, break; end; end; x` (1p)
- Ge en (grov) uppskattning av fixpunkten,  $x^*$ , till iterationen  $x_{k+1} = \cos x_k - x_k$ ? Kan vi få konvergens mot fixpunkten givet att  $x_0$  ligger nära  $x^*$  men där  $x_0 \neq x^*$ ? (2p)
- Antag att  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $n > 1$  är symmetrisk och positivt definit. Vi bildar en mindre matris,  $\mathbf{B}$ , genom att i  $\mathbf{A}$  stryka alla rader och kolonner med udda nummer (det som är kvar bildar  $\mathbf{B}$ ). Visa att  $\mathbf{B}$  är positivt definit. (2p)
- Låt  $\mathbf{A} = \mathbf{I} + \alpha \mathbf{u}\mathbf{u}^T$  där  $\mathbf{u} \neq \mathbf{0}$  är en kolonnvektor. För vilka reella tal  $\alpha$  är  $\mathbf{A}$  symmetrisk och ortogonal? (2p)

Var god vänd!

2. Datorer som ej har hårdvara för division utnyttjar ibland Newtons metod för att beräkna  $1/c$  givet  $c > 0$ . Ställ upp Newtoniterationen för problemet (iterationen får givetvis ej innehålla någon division). Låt  $\epsilon_k = x_k - 1/c$  (där  $x_k, k = 0, 1, 2, \dots$  är de approximationer Newtons metod ger). Bevisa att  $\epsilon_{k+1} = -c\epsilon_k^2$ . (3p)

3. Formulera Eulers metod för problemet nedan och tag ett Euler-steg med steglängden  $h = 0.1$ . ( $u, v$  och  $w$  är skalära funktioner av tiden  $t$ .)

$$\begin{cases} v' = tvu' + u \\ u'' = u - u' + v^2 \\ w' = u + v + 2w \end{cases}, \quad \begin{cases} v(2) = 3 \\ u(2) = 1, u'(2) = 2 \\ w(2) = 4 \end{cases} \quad (3p)$$

4. a) Bestäm  $w_1, w_2$  så att kvadraturformeln nedan får maximalt polynomiellt gradtal. Vad är detta gradtal?

$$\int_0^1 f(x) dx \approx w_1 f(0) + w_2 f(1/2) + w_1 f(1), \quad (1.5p)$$

- b) En person vill approximera  $f'(0.5)$ . Det enda som är känt är  $f(k), k = 0, 1, 2, \dots, 9$ . Personen ber Dig om hjälp och vill veta för- och nackdelar med följande två approximationer. a) Beräkna interpolationspolynomet,  $p(t)$ , som interpolerar  $f(t)$  för  $t = 0, 1, 2, \dots, 9$  och beräkna  $p'(0.5)$ . b) Bilda approximationen  $f(1) - f(0)$ . Ge personen ett informativt svar! (1.5p)
5. Givet den symmetriska och ickesingulära matrisen  $\mathbf{A}$  av ordning  $n$ , kolonnvektorn  $\mathbf{a}$  med  $n$  element, vill vi beräkna följande kvantitet (Du kan utgå från att värdet existerar):

$$\mathbf{a}^T \mathbf{A}^{-1} \mathbf{a} + 2\mathbf{a}^T \mathbf{A}^{-2} \mathbf{a} + \mathbf{a}^T \mathbf{A} \mathbf{a}$$

Skriv, i punktform, hur man löser ovanstående problem på ett **bra** sätt (bra vad avser beräkningsfel, cpu-tid och minnesbehov). Slarva inte med detaljerna! Din lösningsmetodik skall fungera även om  $\mathbf{A}$  är stor och gles. Hur många flyttalsoperationer och hur mycket extra minne krävs (uttryckt i  $n$ )?  $\mathbf{A}$ ,  $\mathbf{a}$  och  $\mathbf{b}$  behöver inte finnas kvar efter beräkningen. (3p)

6. Bestäm den räta linje som bäst (i minstakvadratmening) approximerar mätpunkterna  $(t_k, b_k), k = 1, \dots, n, n = 11$ . Du vet att:

$$\sum_{k=1}^n t_k = 0, \quad \sum_{k=1}^n t_k^2 = 27.5, \quad \sum_{k=1}^n t_k^3 = 0, \quad \sum_{k=1}^n b_k = 50.6, \quad \sum_{k=1}^n b_k^2 = 773.74, \quad \sum_{k=1}^n t_k b_k = 121 \quad (3p)$$