

**Tentamen: Numerisk Analys**  
**MMG410, GU**  
**2017-06-02**

---

1. Ge kortfattade motiveringar/lösningar till nedanstående uppgifter! Ett korrekt svar utan motivering ger inga poäng!

- a) Antag att vi arbetar med fyrsiffrig decimal aritmetik. Beräkna följande summa samt absoluta och relativa felen:  $3.3687 + 5.039$ .

**(1p)**

- b) Skriv talet  $-10$  i binär form som flyttal i dator. Skriv den sedan i hexadecimalt (bas 16) form **(3p)**
- c) Beräkna LU-faktoriseringen av matrisen nedan ( $a, b, c, d \neq 0$ ). När är matrisen singulär?

$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

**(2p)**

- d) Skriv fixpunktsiterationsmetod för  $g(x) = x^2 - 4 + x$ . Bestäm fixpunkterna och konvergens. **(3p)**
- 

2. Vi vill hitta en funktion på formen  $f(x) = ax + bx^2 + cx^3 + \sin(dx)$  som satisfierar följande villkor  $f(1) = 1, f'(1) = 1.5, f''(1) = 5, f(2) = 3$ . Parametrar  $a, b, c, d$  ska bestämmas. Ställ upp ett system av ekvationer för problemet och formulera sedan Newton metod för detta system. Försök inte att lösa systemet för hand. **(3p)**

---

3. Finn polynomet  $p$  i Lagranges form som interpolerar punkterna  $(1, 5), (2, 4)$  och  $(3, 7)$ . **(3p)**

---

4.

- Vi har följande kvadraturformel:

$$\int_0^1 f(x)dx \approx \sum_{k=1}^n \omega_k f(x_k)$$

som vi vet har polynomiellt gradtal noll. Visa att

$$\sum_{k=1}^n \omega_k = 1.$$

**(1p)**

- Använd mittpunktsmetoden (rektangelmetoden) för att beräkna integralen  $\int_0^1 (6x + 8x^2)dx$ . **(2p)**

---

5.

- a) Skriv om följande ekvation som första ordningens system:

$$\begin{cases} y''(t) &= t + y(t) + y'(t), \\ y(0) &= 1, \\ y'(0) &= -1. \end{cases}$$

(2p)

- b) Sätt upp bakåt-Euler metod och första iteration i den för följande problem: (2p)

$$y'(t) = \lambda y(t),$$

$$y(0) = y_0.$$

---

6.

Vi har följande modell med känt  $C = \text{const.} > 0$ :

$$R \approx C e^{(p_1 + p_2 T) / (1 + p_3 T^2)}$$

och vill bestämma parametrarna  $p_1, p_2, p_3$  givet mätvärden  $(T_1, R_1), (T_2, R_2), \dots, (T_m, R_m)$ . Gör en lämplig transformation och ställ upp ett linjärt minstakvadratproblem i formen  $\min_p \|Ap - b\|_2^2$ . Matrisen  $A$  samt vektorerna  $b$  och  $p$  skall redovisas. (3p)

**Kortfattade lösningsförslag: Numerisk Analys**  
**MMG410, GU**  
**2017-06-02**

1.

- a) Exakta värdet:  $x = 8.4077$ , approximativt i fyrsiffrig decimal aritmetik  $\tilde{x} = 8.408$ . Absoluta fel  $|x - \tilde{x}| = 0.0003$ , relativa felet  $\frac{|x - \tilde{x}|}{x} \approx 3.568e - 05$ .
- b) Vi kan skriva talet  $-10$  som  $-10 = -1 \cdot [1 + 0.25] \cdot 2^3$ . Vi ser nu att vi behöver skriva exponenten 3 så här:  $3 + 1023 = 1026 = 2^{10} + 2 = 2^{10} + 1 \cdot 2^1 + 0 \cdot 2^0$ . Vi får följande binär representation för  $-10$ :

$$|1|10000000010|0100\dots 0|$$

där 1 är kod för  $-$ , exponenten 11 bitar kodas som 10000000010 och mantissa 52 bitar kodas som 0100....0. I hexadecimalt (bas 16) format: först vi splittrar till 4 bitar binär form:

$$1100 \ 0000 \ 0010 \ 0100 \ \dots \ 0000$$

och kodar varje fyra bitar:

$$(0.1) \quad \begin{aligned} 1100 &= 12 = c, \\ 0000 &= 0, \\ 0010 &= 2, \\ 0100 &= 4, \\ 0000 &= 0, \\ &\dots \end{aligned}$$

Hexadecimalt (bas 16) format:

$$c024000000000000.$$

- c)

$$A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} \ell_{11} & 0 \\ \ell_{21} & \ell_{22} \end{bmatrix}}_L \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} \\ 0 & u_{22} \end{bmatrix}}_U = \begin{bmatrix} u_{11}\ell_{11} & \ell_{11} \cdot u_{12} \\ \ell_{21}u_{11} & \ell_{21} \cdot u_{12} + \ell_{22} \cdot u_{22} \end{bmatrix},$$

eller

$$A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \ell_{21} & 1 \end{bmatrix}}_L \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} \\ 0 & u_{22} \end{bmatrix}}_U = \begin{bmatrix} u_{11} \cdot 1 & 1 \cdot u_{12} \\ \ell_{21}u_{11} & \ell_{21} \cdot u_{12} + 1 \cdot u_{22} \end{bmatrix}.$$

$$\ell_{11} = \ell_{22} = 1, u_{11} = a, u_{12} = b, \ell_{21}u_{11} = c, \ell_{21} \cdot u_{12} + u_{22} = d.$$

$$A = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ c/a & 1 \end{bmatrix}}_L \underbrace{\begin{bmatrix} a & b \\ 0 & d - \frac{c}{a} \cdot b \end{bmatrix}}_U$$

Singulär om  $ad = cb$ .

- d) Se föreläsninganteckningarna, s. 174. Fixpunktsiterationsmetod för  $g(x) = x^2 - 4 + x$  är:

$$x^{k+1} = g(x^k).$$

För exakt  $x^*$ :

$$x^* = g(x^*),$$

eller

$$g(x^*) - x^* = 0,$$

det betyder att

$$\begin{aligned} ((x^*)^2 - 4 + x^*) - x^* &= 0, \\ (x^*)^2 - 4 &= 0. \end{aligned}$$

Fixpunkter:

$$x_1^* = 2, x_2^* = -2.$$

Konvergens:

$$\begin{aligned} g'(x) &= (x^2 - 4 + x)' = 2x + 1, \\ g'(x_1^*) &= 2x_1^* + 1 = 2 \cdot 2 + 1 = 5, \\ g'(x_2^*) &= 2x_2^* + 1 = 2 \cdot (-2) + 1 = -3. \end{aligned}$$

$|g'(x_1^*)| = |g'(2)| = 5 > 1$  - divergens,  $|g'(x_2^*)| = |g'(-2)| = 3 > 1$  - divergens.

2. Vi inför vektorn  $x = [a, b, c, d]^T$  och skriver  $f(x)$  istället för  $f(a, b, c, d)$ . Ekvationerna blir:

$$\begin{aligned} a + b + c + \sin(d) - 1 &= 0, \\ a + 2b + 3c + d \cos(d) - 1.5 &= 0, \\ 2b + 6c - d^2 \sin(d) - 5 &= 0, \\ 2a + 4b + 8c + \sin(2d) - 3 &= 0. \end{aligned}$$

Newton metod kan skrivas:

$$x^{k+1} = x^k - [J(x^k)]^{-1} \cdot \begin{bmatrix} a^k + b^k + c^k + \sin(d^k) - 1 \\ a^k + 2b^k + 3c^k + d^k \cos(d^k) - 1.5 \\ 2b^k + 6c^k - (d^k)^2 \sin(d^k) - 5 \\ 2a^k + 4b^k + 8c^k + \sin(2d^k) - 3. \end{bmatrix},$$

var

$$J(x^k) = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & \cos(d^k) \\ 1 & 2 & 3 & \cos(d^k) - d^k \sin(d^k) \\ 0 & 2 & 6 & -2d^k \sin(d^k) - (d^k)^2 \cos(d^k) \\ 2 & 4 & 8 & 2 \cos(2d^k) \end{bmatrix}.$$

3. För tre punkter  $(1, 5)$ ,  $(2, 4)$  och  $(3, 7)$  har vi:  $y_1 = 5, y_2 = 4, y_3 = 7, t_1 = 1, t_2 = 2, t_3 = 3$ .

Interpolationspolynomet på Lagranges form för  $n = 3$  är:

$$p(t) = y_1 \frac{(t - t_2)(t - t_3)}{(t_1 - t_2)(t_1 - t_3)} + y_2 \frac{(t - t_1)(t - t_3)}{(t_2 - t_1)(t_2 - t_3)} + y_3 \frac{(t - t_1)(t - t_2)}{(t_3 - t_1)(t_3 - t_2)}$$

eller för  $y_1 = 5, y_2 = 4, y_3 = 7, t_1 = 1, t_2 = 2, t_3 = 3$ :

$$p(t) = 5 \frac{(t - 2)(t - 3)}{(1 - 2)(1 - 3)} + 4 \frac{(t - 1)(t - 3)}{(2 - 1)(2 - 3)} + 7 \frac{(t - 1)(t - 2)}{(3 - 1)(3 - 2)},$$

eller

$$p(t) = 5 \frac{(t - 2)(t - 3)}{2} - 4(t - 1)(t - 3) + 7 \frac{(t - 1)(t - 2)}{2}$$

vilket efter förenkling blir

$$p(t) = 2t^2 - 7t + 10.$$

4.

– a) Formeln

$$\int_0^1 f(x) dx \approx \sum_{k=1}^n \omega_k f(x_k)$$

skall vara exakt för polynom  $x^p$  för  $p = 0$ .

Då gäller:

$$1 = \int_0^1 1 dx = \int_0^1 x^0 dx = \sum_{k=1}^n \omega_k \cdot 1 = \sum_{k=1}^n \omega_k$$

– b) Rektangelmetoden för  $\int_a^b f(x) dx$  är:

$$\int_a^b f(x) dx \approx (b - a) f\left(\frac{a + b}{2}\right).$$

I vårt fall vi har  $f(x) = 6x + 8x^2$ ,

$$f\left(\frac{a + b}{2}\right) = f\left(\frac{1}{2}\right) = 6 \cdot 1/2 + 8 \cdot (1/2)^2 = 5$$

då rektangelmetoden för  $\int_0^1 (6x + 8x^2) dx$  ger oss:

$$\int_0^1 (6x + 8x^2) dx \approx (1 - 0) \cdot 5 = 5.$$

5.

– a) Sätt

$$\begin{aligned} u_1(t) &= y(t), \\ u_2(t) &= y'(t). \end{aligned}$$

Vi får systemet:

$$\begin{cases} u_1'(t) &= u_2(t), \\ u_2'(t) &= t + u_1(t) + u_2(t), \\ u_1(0) &= 1, \\ u_2(0) &= -1. \end{cases}$$

- b) Se föreläsningssanteckningarna, s. 263. Implicit, eller bakåt-Euler metod är:  $y^{k+1} = y^k + \tau f(t^{k+1}, y^{k+1})$  för diskretiseringen  $y'(t) \approx \frac{y^{k+1} - y^k}{\tau}$ .

Bakåt-Euler metod för vårt problem är:

$$y^{k+1} = y^k + \tau \lambda y^{k+1},$$

eller

$$y^{k+1} - \tau \lambda y^{k+1} = y^k,$$

då har vi

$$(1 - \tau \lambda) y^{k+1} = y^k,$$

som lösas för  $y^{k+1}$ :

$$y^{k+1} = (1 - \tau \lambda)^{-1} y^k.$$

Första iteration i den för  $k = 0$  ska vara:

$$y^1 = \frac{y^0}{1 - \tau \lambda}.$$

## 6. Logaritmera:

$$\ln R = \ln C + \frac{p_1 + p_2 T}{1 + p_3 T^2}.$$

Skriv om:

$$\ln R(1 + p_3 T^2) = \ln C(1 + p_3 T^2) + p_1 + p_2 T,$$

eller

$$\ln R(1 + p_3 T^2) = \ln C + p_3 \ln C T^2 + p_1 + p_2 T.$$

Samla all termer med parametrar på vänster sida och termer med kända värdena - på höger sida:

$$p_1 + p_2 T + p_3(\ln C - \ln R) T^2 = \ln R - \ln C.$$

Konstruera matris  $A$  för att hitta  $p = [p_1, p_2, p_3]^T$  i minstakvadratproblem  $\min_p \|Ap - b\|_2$ , där raderna i  $A$  innehåller

$$[1, T_k, (\ln C - \ln R_k) T_k^2], \quad k = 1, \dots, m.$$

och vektorn  $b$  ska vara

$$\begin{bmatrix} \ln R_1 - \ln C \\ \ln R_2 - \ln C \\ \dots \\ \ln R_k - \ln C \\ \dots \\ \ln R_m - \ln C \end{bmatrix}, \quad k = 1, \dots, m.$$