

Analys o linjär algebra

Fortsatt analys

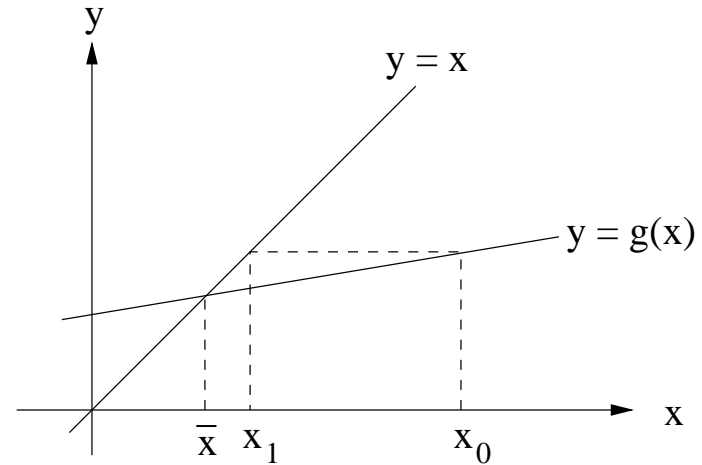
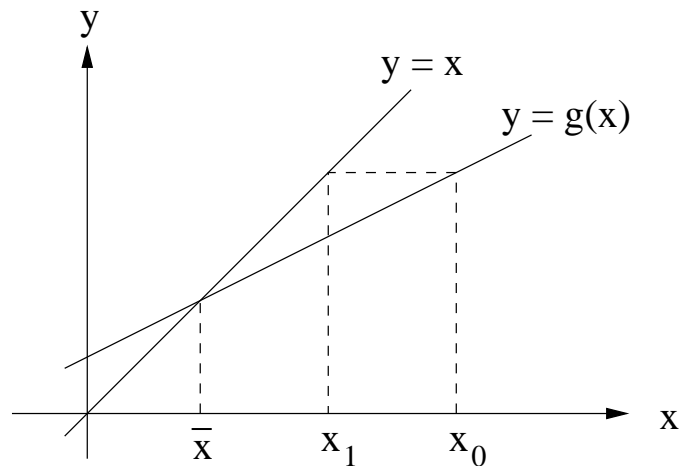
Konvergensthastighet

Har sett att bisektion och fixpktsiteration, under lämpliga förhållanden, ger en följd $\{x_j\}_{j=0}^{\infty}$, dvs $x_0, x_1, x_2, ..$ som *konvergerar* mot en lösning \bar{x} till den givna ekv. $f(x) = 0$ eller $g(x) = x$.

Kan konvergens vara “olika snabb”?

Konvergenstakthet

Exempel:



Ju “flackare” grafen $y = g(x)$ är för x nära \bar{x} , ju snabbare konvergens. Extrem/trivialfallet $g(x) = \text{konstant}$ ger konvergens i ett enda steg $\bar{x} = x_1 = g(x_0)$.

Konvergensthastighet

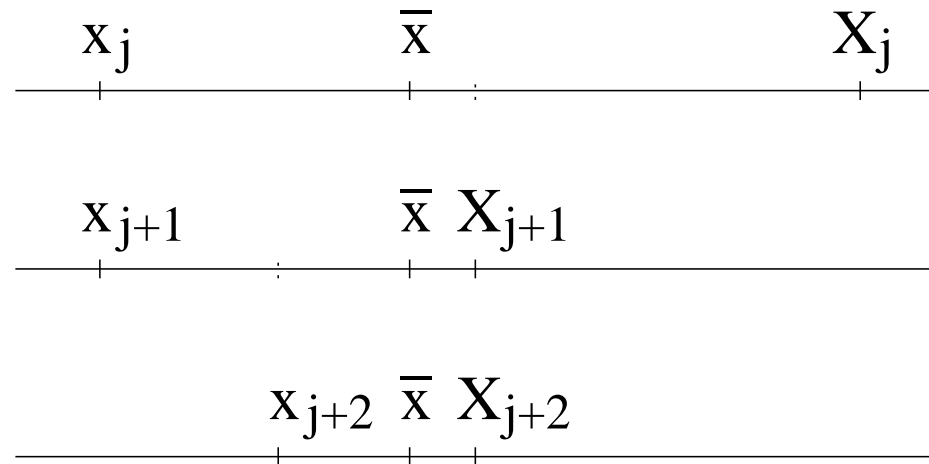
Ju mindre Lipschitz konstant g har, ju snabbare konvergens:

$$|x_{j+1} - x_j| = |g(x_j) - g(x_{j-1})| \leq L|x_j - x_{j-1}|.$$

T.ex. ger $L = \frac{1}{2}$ att resulterande avstånd till \bar{x} *halveras* (eller bättre) i varje iteration. $L = \frac{1}{10}$ ger att avståndet *tiondelas*, dvs en ny decimal fixeras i varje iteration!

Konvergensthastighet

Även bisektion ger (i princip) en halvering av avståndet till \bar{x} i varje steg:



Decasektion: ger på samma sätt en *tiondelning* av resterande avst. till \bar{x} i varje iteration, see AMB&S avsn. 13.6.

Konvergensthastighet

Konvergens sådan att

$$|x_{j+1} - \bar{x}| \sim C|x_j - \bar{x}| \quad \text{med } C < 1 !,$$

kallas *linjär*. Varje ny decimal kräver samma antal ytterligare iterationer. $C = \frac{1}{10}$ ger en ny decimal per iteration, $C = \frac{1}{2}$ ger en ny decimal per 3-4 iterationer. Kan det bli bättre?

Konvergensthastighet

Exempel: $x = g(x) = x^2$ med lösning $\bar{x} = 0$:

$$|x_{j+1} - \bar{x}| = |g(x_j) - g(\bar{x})| = |x_j^2 - \bar{x}^2| = |(x_j + \bar{x})(x_j - \bar{x})| \leq L |x_j - \bar{x}|,$$

där $L = |x_j + \bar{x}| = |x_j| \rightarrow 0$, dvs konvergensten blir snabbare och snabbare. Eftersom

$$|x_{j+1} - \bar{x}| = |x_j|^2 = |x_j - \bar{x}|^2$$

säger vi att vi har *kvadratisk* konvergens. Antalet fixerade decimaler *fördubbla* här i varje iteration! Kan mera allmänt sägas gälla om

$$|x_{j+1} - \bar{x}| \sim C |x_j - \bar{x}|^2.$$

Konvergenstastighet

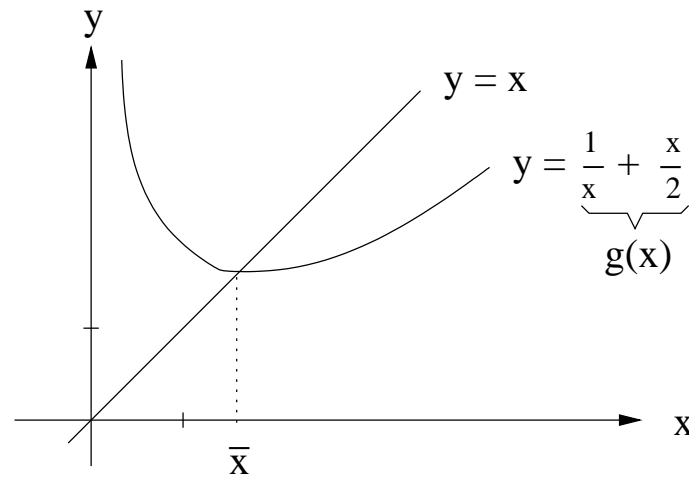
Ett mindre trivalent

Exempel: $x = g(x) = \frac{1}{x} + \frac{x}{2}$, med lösning $\bar{x} = \sqrt{2}$:

$$\begin{aligned} |x_{j+1} - \bar{x}| &= |x_{j+1} - \sqrt{2}| = |g(x_j) - g(\sqrt{2})| = \left| \frac{1}{x_j} + \frac{x_j}{2} - \left(\frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{\sqrt{2}}{2} \right) \right| \\ &= \left| \frac{2 + x_j^2 - 2\sqrt{2}x_j}{2x_j} \right| = \frac{1}{2|x_j|} |x_j - \sqrt{2}|^2, \end{aligned}$$

dvs kvadratisk konvergens! Notera att i fall med kvadratisk konvergens är det inte lika kristiskt att "konstanten", som här $C = \frac{1}{2\sqrt{2}}$, är < 1 , men det är ju förstås heller ingen nackdel!

Konvergensthastighet



Fixpksiteration konv. kvadratisk om grafen $y = g(x)$ helt horisontell i fixpunkten.

Exempel: Har sett att $f(x) = 0 \Leftrightarrow x = g(x) = x + \alpha f(x)$. Hur välja lämpligt α ?

Konvergensthastighet

Har att

$$\begin{aligned} |x_{j+1} - \bar{x}| &= |g(x_j) - g(\bar{x})| = |x_j + \alpha f(x_j) - (\bar{x} + \alpha f(\bar{x}))| = |x_j - \bar{x} + \\ &\leq |1 + \alpha \frac{f(x_j) - f(\bar{x})}{x_j - \bar{x}}| |x_j - \bar{x}|. \end{aligned}$$

För konvergens måste α väljas så att funktionen framför $|x_j - \bar{x}|$ är < 1 , och helst $\ll 1$, dvs ≈ 0 . Obs: Det "ideala" valet

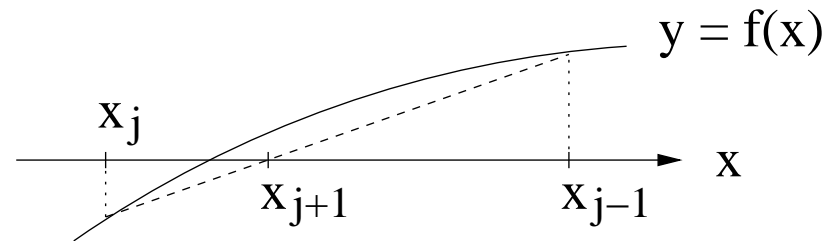
$$\alpha = -\frac{1}{x_j - \bar{x}} f(x_j) - f(\bar{x}) = -\frac{1}{\frac{f(x_j) - f(\bar{x})}{x_j - \bar{x}}},$$

ej möjligt ty \bar{x} okänd! Vad man *kan* göra är att välja

$$\alpha = \alpha_j := -\frac{x_j - x_{j-1}}{f(x_j) - f(x_{j-1})}.$$

Konvergensthastighet

Grafisk tolkning:



Den streckade linjen genom punkterna $(x_{j-1}, f(x_{j-1}))$ och $(x_j, f(x_j))$ ges ju av

$$y - f(x_j) = \frac{f(x_j) - f(x_{j-1})}{x_j - x_{j-1}} (x - j - x_{j-1})$$

med $y = 0$ för

$$x = x_{j+1} = x_j - \frac{x_j - x_{j-1}}{f(x_j) - f(x_{j-1})} f(x_j).$$

Konvergensthastighet

Notera att denna metod inte riktigt är ngn fixpunkts iteration

$$x_{j+1} = g(x_j),$$

där ju högerledet bara skall bero på föregående x_j , och inte som här på de två föregående x -värdena. Metoden ger i alla fall kvadratisk konvergens.

Frågor att jobba vidare med:

- Hur hitta lämpliga x_0 och X_0 ?
- Hur hitta rätt lösning?

Konvergensthastighet

Example: Antag att vi söker lösning $\bar{x} = 1$ till

$$x = g(x) = x^2.$$

- Hur hitta alla lösningar?
- Vilken metod är bäst?
- Vad kan menas med bäst?

Resume

Resume:

Har betraktat *allmänna* ekv. av typ $f(x) = 0$ och $g(x) = x$, och försökt närma oss/*konstruera* lösningar \bar{x} till dessa m.h.a. bisektion resp fixpunkts-iteration. Exempelvis kan vi vilja lösa ekv. $f(x) = 1 - 3x + x^3 = 0$ m.h.a. bisektion: Finner att $f(0) = 1$ är positivt, och att $f(1) = -1$ är negativt. Söker vidare och beräknar mittpunktsvärdet $f(0.5) = -\frac{3}{8}$ som är negativt, osv.

j	x_j	$f(x_j)$	X_j	$f(X_j)$
0	0	1	1	-1
1	0	1	0.5	-0.375
2	0.25	0.672..	0.5	-0.375
3	0.25	0.672..	0.375	
4	0.3125	0	0.375	
5				

Resume

Efter 4 iterationer har vi *konstruerat* den första decimalen i \bar{x} , dvs funnit att $\bar{x} = 0.3\dots$. Efter ytterligare 3-4 iterationer kan vi fixera en andra decimal, osv.

Följden $\{x_j\}_{j=0}^{\infty}$ (liksom $\{X_j\}$) är en s.k. *Cauchy följd*, s.a.

$$|x_i - x_j| \leq \epsilon,$$

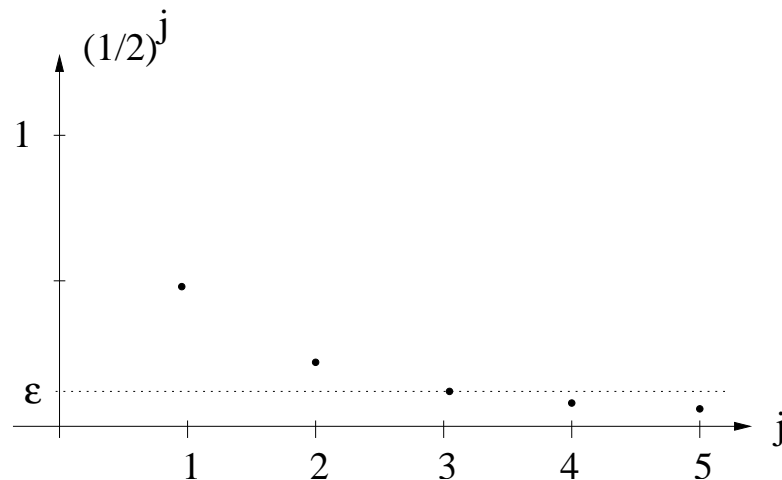
om bara $i, j \geq N(\epsilon)$. Här gäller ju att

$$|x_i - x_j| \leq \left(\frac{1}{2}\right)^j$$

och därmed för $i \geq j$

$$|x_i - x_j| \leq \left(\frac{1}{2}\right)^j$$

Resume



För ϵ som i figure gäller

$$|x_i - x_j| \leq \left(\frac{1}{2}\right)^j \leq \epsilon$$

om bara $i, j \geq N$ med $N = 4$. Mindre ϵ kräver större $N = N(\epsilon)$.

Resume

Varje Cauchyföljd definierar succesivt fler och fler decimaler i ett bestämt reellt tal \bar{x} . Om t.ex. $(\frac{1}{2})^j \leq 10^{-8}$ och x_j har 7:e decimalen 5, så gäller detta även för **alla** följande x_i med $i \geq j$ i följd till 5. (Viss tveksamhet kan råda om 8:e decimalen i x_j är 0 eller 9, vilket kan kräva att vi gå till senare x_j innan decimal 7 i \bar{x} kan fixeras.)

Resume

Hur räknar man med \bar{x} , och hur vet vi att \bar{x} löser den givna ekv.? Löste problemet elegant genom att *definiera*

$$f(\bar{x}) = f(\lim x_j) \underbrace{=}_{!} \lim f(x_j).$$

Resume

Gäller då att följderna $\{y_j\}_{j=0}^{\infty}$ med $y_j = f(x_j)$, dvs $\{f(x_j)\}_{j=0}^{\infty}$, **har** ett gränsvärde? Ja, (t.ex.) om f är Lipschitz kontinuerlig, dvs

$$|f(a) - f(b)| \leq L |a - b| \quad \text{för alla } a, b$$

som kan bli aktuella. Med $a = x_i$ och $b = x_j$ fås

$$|y_i - y_j| \leq L |x_i - x_j| \leq \epsilon,$$

om bara i, j tillräckligt stora, så att

$$L \left(\frac{1}{2}\right)^j \leq \epsilon \quad \text{om } i \geq j.$$

Resume

Speciellt gäller detta för $f(x) = 1 - 3x + x^3$ och $a, b \in [0, 1]$ ty

$$\begin{aligned} |f(a) - f(b)| &= |1 - 3a + a^3 - (1 - 3b + b^3)| = |-3(a - b) + (a^2 + ab + b^2)(a - b)| \\ &\leq (3 + 3) |a - b| = 6 |a - b| \quad \text{med } L = 6. \end{aligned}$$

Slutligen gäller att $\lim f(x_j) = 0$ ty

$$|f(x_j)| \leq |f(x_j) - f(X_j)| \leq L |x_j - X_j| = L \left(\frac{1}{2}\right)^j \rightarrow 0 \quad \text{då } j \rightarrow \infty.$$

Bisektion ger alltså alltid en konvergent följd som tillför en ny decimal i \bar{x} var 3:e-4:e iteration.

Resume

Fixpunktsiteration

$$x_{j+1} = g(x_j)$$

konvergent om g *kontraktion*, dvs om

$$|g(a) - g(b)| \leq L |a - b| \quad \text{med } L < 1.$$

Ju mindre L , ju snabbare konvergens.

Resume

Funktioner: Beteckningen $f : R \rightarrow R$ betyder att funktionen f tar (emot/kan matas med, vissa) reella tal $x \in R$ och ger reella värden $f(x)$, dvs $f(x) \in R$.

$D(f)$ är mängden av de x för vilka $f(x)$ är definierat, dvs precis de x man tillåts stoppa in i funktionen.

$R(f)$ är mängden av motsvarande värden $f(x)$, dvs $R(f) = \{f(x) : x \in D(f)\}$.

Resume

Med $f : R \times R \rightarrow R$ antyds att f är definierad för (vissa) *par* av reella tal $(x_1, x_2) \in R \times R =: R^2$ med ett reellt värde $f(x_1, x_2) \in R$.

Obs: \times betecknar här ingen produkt i vanlig mening. Ex:

$$f(x_1, x_2) = 2x_1 - x_1x_2.$$

Resume

Har speciellt mött polynomfunktioner

$$f(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_n x^n = \text{sum}_{j=0}^n a_j x^j.$$

I fallet $a_0 = a_1 = \dots = a_n = 1$ ger detta en s.k. **geometrisk summa**

$$s = 1 + x + x^2 + \dots + x^n = \text{sum}_{j=0}^n$$

som kan beräknas genom mult. m. $1 - x$:

$$(1 - x) s = 1 - x^{n+1},$$

dvs

$$s = \text{sum}_{j=0}^n = \frac{1 - x^{n+1}}{1 - x} \quad (\text{för } x \neq 1).$$

Derivata och integral

Fokus: $f(x) = 0$, hitta x !

Lösn x kan vara (ett enda) tal, som i Dinner Soup med $x = 10/15$, eller ett *talpar* $x = (x_1, x_2)$ som i Dinner Soup/Ice cream problemet, (eller tal*tripel*, eller ..,)

eller en *funktion* $x = x(y)$ som i Dinner Soup med variabel budget y (\$) för sopp inköp, dvs ekv $f(x, y) = 15x - y = 0$ med lösn $x = x(y) = y/15$.

Det oberoende variabeln (här y (\$)) kan t.ex. också vara *tiden* t , och den beroende variabeln t.ex. en motsvarande *sträcka* $x = x(t)$.

Derivata och integral

Kommande fokus:

$$x'(t) = g(t), \quad x(t) = ?,$$

eller allmännare

$$x'(t) = g(x(t), t), \quad x(t) = ?,$$

där även *derivatan* $x'(t)$ av funktionen $x(t)$ ingår, och där g är en given funktion, här $g : R \rightarrow R$ resp $g : R \times R \rightarrow R$, och allmännare $g : R^d \times R \rightarrow R^d$ om $x = (x_1, x_2, \dots, x_d)$.

Derivata och integral

Notera att även dessa ekv kan skrivas på formen $f(x) = 0$,
t.ex. med $f(x) = x' - g$, dvs

$$x(t) \xrightarrow{f} x'(t) - g(t).$$

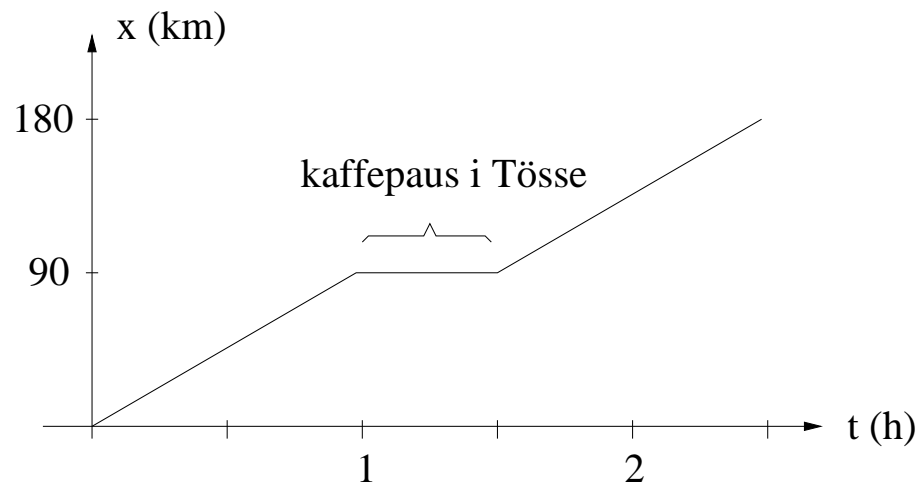
Derivata och integral

Nu inställer sig flera frågor:

- Vad *menas* med $x'(t)$?
- Hur beräknas $x'(t)$ från $x(t)$?
- Hur beräknas $x(t)$ givet att $x'(t) = g(t)$?

Derivata och integral

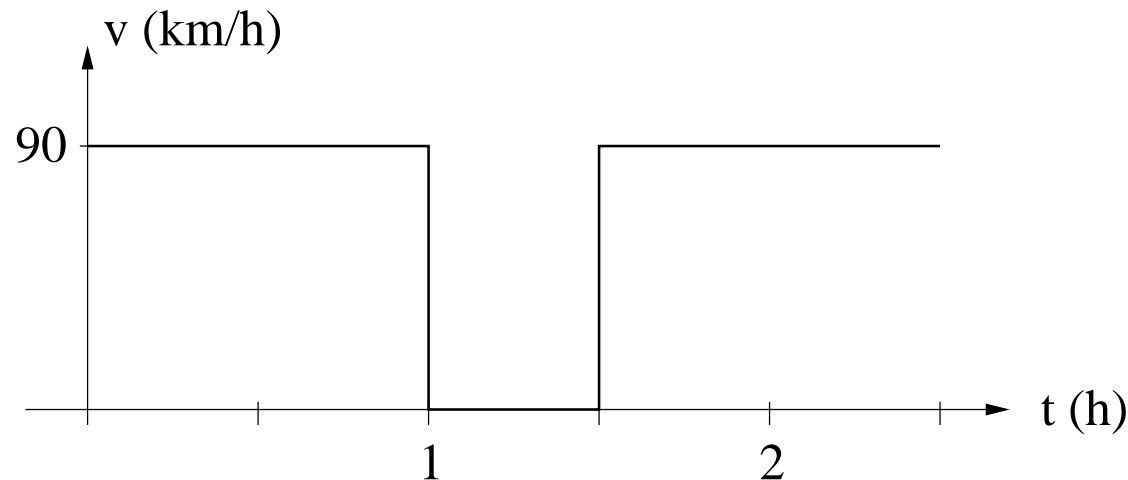
Exempel: Bilresa Trollhättan-Töcksfors, via Tösse, $x(t)$ sträckan efter tid t :



- Vilken har hastigheten $v = v(t)$ varit?
- Vad menas med hastighet?
- Hur beräknas $x = x(t)$ givet hastigheten $v = v(t)$?

Derivata och integral

I detta fall:



Erinrar oss att hastigheten är derivatan av sträckan, dvs att $v(t) = x'(t)$, där $x'(t)$ är “tillskottet i sträcka per tidsenhet” vid tiden t . Oklarheten vad gäller hastigheten vid $t = 1$ resp $t = 1.5$ leder oss att söka precisera begreppet *deriverbarhet*.

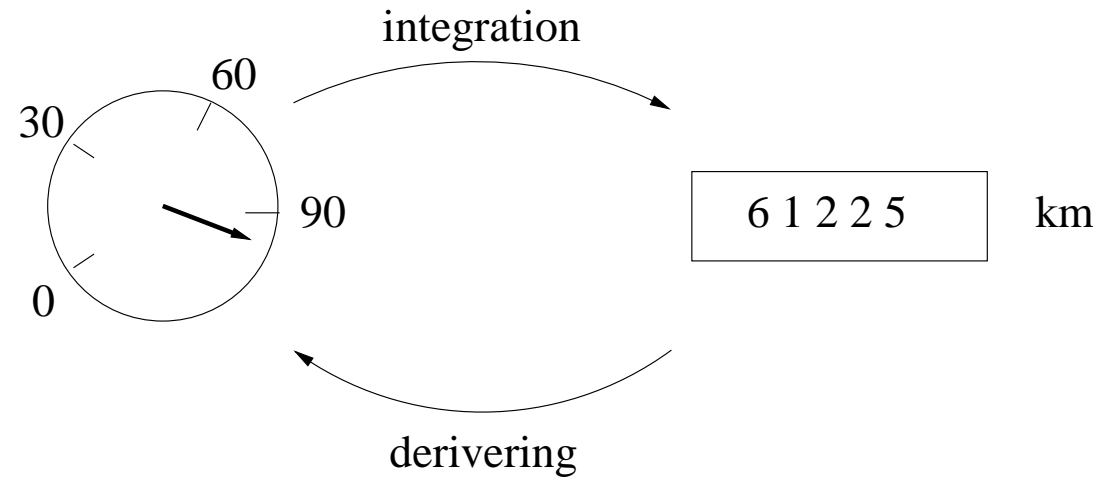
Derivata och integral

Lösningen på problemet hur man kan beräkna $x(t)$ givet $x'(\tau) = g(\tau)$ för $0 \leq \tau \leq t$, dvs beräkna sträckan $x(t)$ givet hastigheten $x'(\tau) = v(\tau)$, ges av *integralen*

$$x(t) = \int_0^t v(\tau) d\tau,$$

där $v(\tau) d\tau$ representerar *tillskott* i sträcka vid tiden τ under ett kort tidsintervall $d\tau$, och $\int_0^t v(\tau) d\tau$ representerar *summan* av alla dessa tillskott från tiden 0 till t .

Derivata och integral

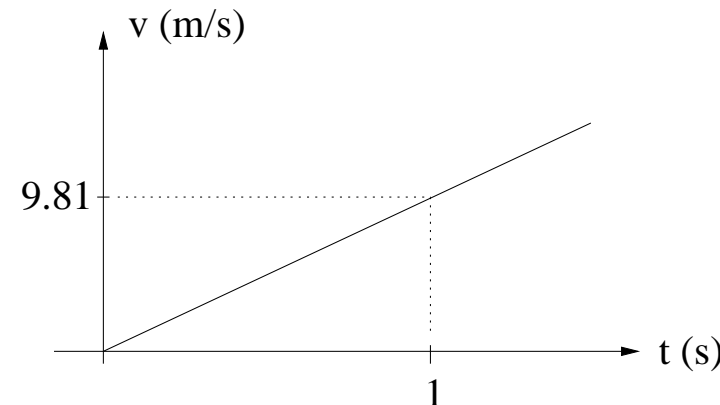
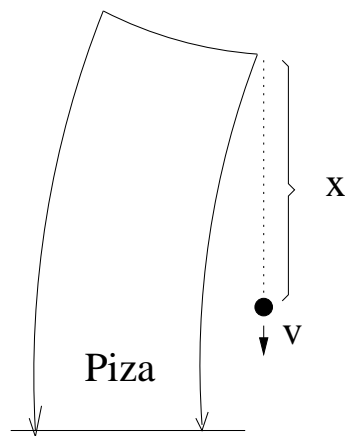


Derivata och integral

Exempel: Vid *fritt fall* ökar hastigheten med tiden. Hastighetsförändringen per tidsenhet $v'(t)$ kallas *accelerationen* och ges av gravitationskraften med

$$v'(t) = 9.81 \quad (\text{m/s}^2)$$

med lösning $v(t) = 9.81 t$ (m/s) vid given *begynnelsehastighet* $v(0) = 0$.



Derivata och integral

Vilken är fallsträckan $x = x(t)$ vid tiden t , nu givet att

$$x'(\tau) = v(\tau) = 9.81 \tau \quad \text{för } 0 \leq \tau \leq t.$$

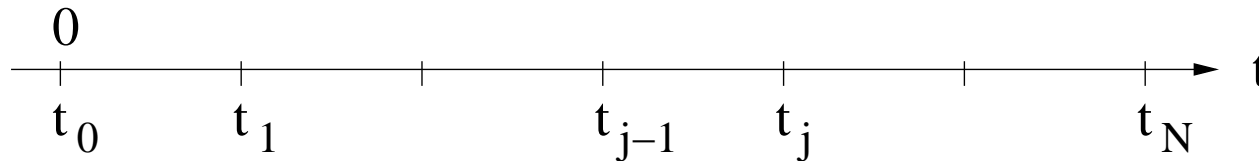
Verkar här rimligt att svaret ges av

$$x(t) = 9.81 \frac{t}{2} t = 9.81 \frac{t^2}{2},$$

där $9.81 \frac{t}{2}$ representerar *medelhastigheten* under det aktuella tidsintervallet $[0, t]$.

Derivata och integral

Mera allmänt kan $x(t_N)$ beräknas m.h.a. indelning i mycket korta tidsintervall



sådana att

$$v(t_{j-1}) \approx v(t_j) \approx v(t) \text{ för } t_{j-1} \leq t \leq t_j,$$

varvid bör gälla att

$$x(t_j) - x(t_{j-1}) \approx v(t_{j-1}) (t_j - t_{j-1}),$$

alt.

$$x(t_j) - x(t_{j-1}) \approx v(t_j) (t_j - t_{j-1}).$$

Derivata och integral

Summation över $j = 1, 2, \dots, N$ ger

$$\begin{aligned}x(t_N) &= x(t_{N-1}) + \overbrace{x(t_N) - x(t_{N-1})}^{\text{tillskott}} \\ &= x(t_{N-2}) + \overbrace{x(t_{N-1}) - x(t_{N-2})}^{\text{föreg. tillskott}} + \overbrace{x(t_N) - x(t_{N-1})}^{\text{tillskott}} \\ &= \underbrace{x(t_0)}_{=0} + \overbrace{x(t_1) - x(t_0)} + \overbrace{x(t_2) - x(t_1)} + \dots + \overbrace{x(t_N) - x(t_{N-1})} \\ &= \sum_{j=1}^N x(t_j) - x(t_{j-1}) \\ &\approx \sum_{j=1}^N v(t_{j-1}) (t_j - t_{j-1}) \\ &\approx \sum_{j=1}^N v(t_j) (t_j - t_{j-1}),\end{aligned}$$

dvs $x(t_N)$ kan beräknas m.h.a. upprepad summation.

Derivata och integral

Formeln

$$x(t_N) \approx \sum_{j=1}^N v(t_{j-1}) (t_j - t_{j-1})$$

motsvaras av för “oändligt korta” tidsintervall av

$$x(t_N) = \int_0^{t_N} v(t) dt$$

där dt motsv. tidsintervallen $t_j - t_{j-1}$, och $\int_0^{t_N}$ summation av tillskotten $v(t) dt$ i fallsträcka mellan $t = 0$ och $t = t_N$, och där \approx övergår i exakt $=$.

Derivata och integral

Exempel: $x'(t) = v(t) = 1 + t$ med begynnelsevillkoret $x(0) = 0$ ger

$$x(t_N) \approx \sum_{j=1}^N (1 + t_{j-1}) (t_j - t_{j-1}),$$

dvs med $t_j - t_{j-1} =: k$, $t_j = j k$, fås (enl Leibschnitzel)

$$x(t_N) \approx \sum_{j=1}^N (1 + (j-1)k) k = \underbrace{\sum_{j=1}^N k}_{=Nk=t_N} + \underbrace{\sum_{j=1}^N (j-1)k^2}_{\approx k^2 N^2/2} \approx t_N + \frac{t_N^2}{2}.$$

Derivata och integral

Metoden kan generaliseras till ekv

$$x'(t) = g(x(t), t) :$$

Exempel: $x'(t) = x(t)$ med begynnelsevillkoret $x(0) = 1$

$$x(t_j) - x(t_{j-1}) \approx x(t_{j-1}) \underbrace{(t_j - t_{j-1})}_{=:k}$$

ger

$$x(t_j) \approx (1 + k) x(t_{j-1}),$$

dvs

$$x(t_N) \approx (1 + k)^N x(t_0) = (1 + k)^N.$$

Derivata och integral

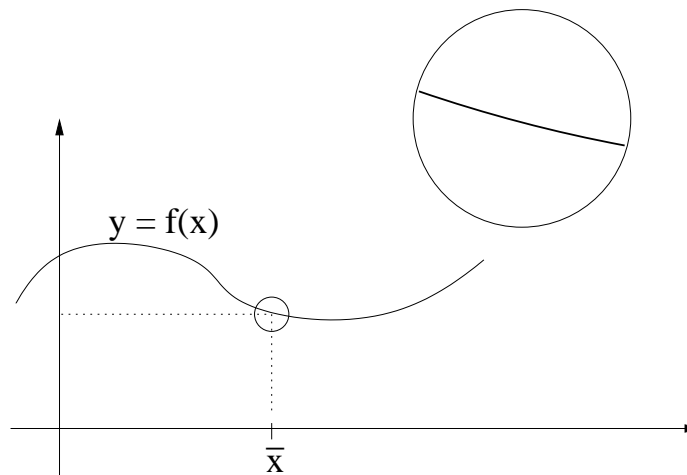
Speciellt erhålls för $k = 1/N$, $t_N = N k = 1$:

$$x(1) = \left(1 + \frac{1}{N}\right)^N.$$

Notera: $\left(1 + \frac{1}{N}\right)^N \rightarrow e$ då $N \rightarrow \infty$

Linearisering och Derivata

Definition av derivata. Observation: På tillräckligt korta intervall, t.ex. nära en given punkt \bar{x} , kan en funktion $f(x)$ i allmänhet betraktas som *linjär*:



Linearisering och Derivata

Vilken är den linjära (affina) funktion

$$y = m + k x$$

som bäst approximerar $y = f(x)$ för x nära \bar{x} ?

Naturligt att välja m så att $m + k \bar{x} = \bar{y} = f(\bar{x})$, dvs
 $m = f(\bar{x}) - k \bar{x}$, dvs

$$y = f(\bar{x}) - k \bar{x} + k x = f(\bar{x}) + k (x - \bar{x}),$$

där vi nu går vidare för att hitta ett bra k -värde!

Linearisering och Derivata

Redan valet av m ger

$$f(x) = f(\bar{x}) + k(x - \bar{x}) + E_f(x, \bar{x}),$$

där

$$|E_f(x, \bar{x})| \leq K_f(\bar{x}) \underbrace{|x - \bar{x}|}_{\text{litet f. } x \text{ nära } \bar{x}!}$$

ty

$$\begin{aligned} |E_f(x, \bar{x})| &= |f(x) - f(\bar{x}) - k(x - \bar{x})| \\ &\leq |f(x) - f(\bar{x})| + |k| |x - \bar{x}| \leq (L + |k|) |x - \bar{x}|, \end{aligned}$$

om bara f är Lipschitz.

Linearisering och Derivata

Fråga: Kan vi nu välja k så att

$$|E_f(x, \bar{x})| \leq K_f(\bar{x}) \underbrace{|x - \bar{x}|^2}_{\text{mkt litet f } x \text{ nära } \bar{x} !}$$

Om detta är fallet säger vi att $f(x)$ är *deriverbar* i $x = \bar{x}$ med derivatan $f'(\bar{x}) = k$.

Linearisering och Derivata

Exempel: $f(x) = x^2$. Finner att

$$\begin{aligned} E_f(x, \bar{x}) &= x^2 - \bar{x}^2 - k(x - \bar{x}) = (x + \bar{x})(x - \bar{x}) - k(x - \bar{x}) \\ &= (x + \bar{x} - k)(x - \bar{x}), \end{aligned}$$

dvs för $k = 2\bar{x}$ gäller

$$E_f(x, \bar{x}) = (x - \bar{x})^2,$$

dvs $f(x) = x^2$ **är** deriverbar med derivatan $f'(\bar{x}) = 2\bar{x}$ för $x = \bar{x}$.

Linearisering och Derivata

Derivatan $f'(\bar{x})$ är alltså (riktningskoeff.)
proportionalitetsfaktorn k i ett linjärt samband

$$y = f(\bar{x}) + k(x - \bar{x}),$$

alternativt

$$y - \bar{y} = k(x - \bar{x}),$$

som approximerar $y = f(x)$ med ett **fel** $E_f(x, \bar{x})$ sådant att

$$|E_f(x, \bar{x})| \leq K_f(\bar{x}) |x - \bar{x}|^2$$

för x nära \bar{x} .

Linearisering och Derivata

Kan det finnas flera sådana k ?

Antag

$$f(x) = f(\bar{x}) + k_i (x - \bar{x}) + E_i, \quad i = 1, 2.$$

Subtraktion ger

$$0 = (k_1 - k_2) (x - \bar{x}) + E_1 - E_2.$$

Division med $x - \bar{x}$ (f. $x \neq \bar{x}$) ger

$$k_2 - k_1 = \frac{E_1 - E_2}{x - \bar{x}}.$$

Men ..

Linearisering och Derivata

.. eftersom

$$|E_i| \leq K_i |x - \bar{x}|^2,$$

följer att

$$|k_2 - k_1| \leq (K_1 + K_2) |x - \bar{x}|,$$

för x nära \bar{x} , och då förstås speciellt för $x = \bar{x}$, varav följer att $k_2 = k_1$!

Linearisering och Derivata

Exempel: $f(x) = x^3$. Finner att

$$x^3 - \bar{x}^3 - k(x - \bar{x}) = (x^2 + x\bar{x} + \bar{x}^2 - k)(x - \bar{x}),$$

dvs för $k = 3\bar{x}^2$ erhålls

$$E_f = \underbrace{(x^2 + x\bar{x} - 2\bar{x}^2)}_{(x+2\bar{x})(x-\bar{x})} (x - \bar{x}),$$

dvs

$$|E_f(x, \bar{x})| = |x + 2\bar{x}| |x - \bar{x}|^2 \leq K_f(\bar{x}) |x - \bar{x}|^2$$

för x nära \bar{x} om t.ex. $K_f(\bar{x}) = 3|\bar{x}| + 1$.

Linearisering och Derivata

Enklare:

$$x^3 = [\bar{x} + (x - \bar{x})]^3 = \bar{x}^3 + \overbrace{3\bar{x}^2}^{=:k} (x - \bar{x}) + \underbrace{3\bar{x}(x - \bar{x})^2 + (x - \bar{x})^3}_{=:E_f(x, \bar{x})}.$$

Dvs, $f(x) = x^3$ är deriverbar med derivatan

$$f'(\bar{x}) = 3\bar{x}^2.$$

Deriveringsregler

Exempel: $f(x) = x^n$, n naturligt tal. Utnyttjar nu att

$$(a + b)^n = a^n + n a^{n-1} b + \underbrace{\dots}_{\text{delbart m } b^2}.$$

Vi finner att

$$x^n = [\bar{x} + (x - \bar{x})]^n = \bar{x}^n + \overbrace{n \bar{x}^{n-1}}^{f'(\bar{x})} (x - \bar{x}) + E_f(x, \bar{x}),$$

där

$$|E_f(x, \bar{x})| \leq K_f(\bar{x}) |x - \bar{x}|^2,$$

för x nära \bar{x} för ngt $K_f(\bar{x})$.

Deriveringsregler

Exempel: $f(x) = \frac{1}{x}$. Finner att

$$E_f(x, \bar{x}) = \frac{1}{x} - \frac{1}{\bar{x}} - k(x - \bar{x}) = \frac{\bar{x} - x}{x\bar{x}} - k(x - \bar{x}) = \left(-\frac{1}{x\bar{x}} - k\right)(x - \bar{x}).$$

dvs för $k = -\frac{1}{\bar{x}^2}$ erhålls

$$E_f(x, \bar{x}) = \left(-\frac{1}{x\bar{x}} + \frac{1}{\bar{x}^2}\right)(x - \bar{x}) = \frac{1}{x\bar{x}^2}(x - \bar{x})^2,$$

med

$$|E_f(x, \bar{x})| \leq K_f(\bar{x}) |x - \bar{x}|^2,$$

för x nära \bar{x} om $\bar{x} \neq 0$ och $K_f(\bar{x}) = \frac{2}{|\bar{x}|^3}$, t.ex. Alltså

$$f'(\bar{x}) = -\frac{1}{\bar{x}^2}.$$

Deriveringsregler

Sammanfattningsvis: $f(x) = x^n$ deriverbar med derivatan $f'(x) = n x^{n-1}$ för naturliga tal n , liksom för $n = 0$, och $n = -1$ för $x \neq 0$. Skall senare se att samma formel giltig för n godtyckligt heltal, och senare även godtyckligt rationellt tal!.

Deriveringsregler

Om $f(x)$ deriverbar med derivatan $f'(x)$ så är även $(cf)(x) = cf(x)$ derivarbar med derivatan $cf'(x)$. Vidare är summan $(f_1 + f_2)(x) = f_1(x) + f_2(x)$ av två deriverbara funktioner deriverbar med derivatan $f_1'(x) + f_2'(x)$.

Derivatan $f'(x)$ betecknas även $Df(x)$ och $\frac{df}{dx}(x)$.

Den senare beteckningen motiveras av följande metod för beräkning av $f'(x) = \frac{df}{dx}(x)$

Deriveringsregler

Har att

$$f(x) - f(\bar{x}) = f'(\bar{x})(x - \bar{x}) + E_f(x, \bar{x}).$$

Division med $x - \bar{x}$, $x \neq \bar{x}$, ger

$$f'(\bar{x}) = \frac{f(x) - f(\bar{x})}{x - \bar{x}} + R_f(x, \bar{x}),$$

där

$$|R_f(x, \bar{x})| \leq \left| -\frac{E_f(x, \bar{x})}{x - \bar{x}} \right| \leq K_f(\bar{x}) |x - \bar{x}|.$$

Dvs för x nära \bar{x} gäller

$$f'(\bar{x}) = \frac{df}{dx}(x) \approx \frac{f(x) - f(\bar{x})}{x - \bar{x}}.$$

Deriveringsregler

Idealt skall man här ta $x = \bar{x}$, ty då fås likhet, men $\frac{0}{0}$ är svårt att beräkna!

Däremot gäller ju om $x_i \rightarrow \bar{x}$ då $i \rightarrow \infty$, t.ex. med $x_i = \bar{x} + \frac{1}{i}$, att

$$\begin{aligned}\lim_{i \rightarrow \infty} \frac{f(x_i) - f(\bar{x})}{x_i - \bar{x}} &= \lim_{i \rightarrow \infty} [f'(\bar{x}) + R_f(x_i, \bar{x})] \\ &= \lim_{i \rightarrow \infty} f'(\bar{x}) + \lim_{i \rightarrow \infty} R_f(x_i, \bar{x}) = f'(\bar{x}) + 0,\end{aligned}$$

dvs

$$f'(\bar{x}) = \lim_{i \rightarrow \infty} \frac{f(x_i) - f(\bar{x})}{x_i - \bar{x}}.$$

Detta ger oss även en praktisk metod att **beräkna** $f'(\bar{x})$, om än inte helt problemfri.

Deriveringsregler

Exempel: (“analytisk” derivering) $f(x) = \sqrt{x}$:

$$\frac{f(x_i) - f(x)}{x_i - x} = \frac{\sqrt{x_i} - \sqrt{x}}{x_i - x}$$

$$= \frac{(\sqrt{x_i} + \sqrt{x})(\sqrt{x_i} - \sqrt{x})}{(\sqrt{x_i} + \sqrt{x})(x_i - x)}$$

$$= \frac{x_i - x}{(\sqrt{x_i} + \sqrt{x})(x_i - x)}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{x_i} + \sqrt{x}} \rightarrow \frac{1}{\sqrt{x} + \sqrt{x}} = \frac{1}{2\sqrt{x}},$$

då $x_i \rightarrow x$, dvs $f'(x) = \frac{1}{2\sqrt{x}}$.

Deriveringsregler

Numerisk derivering: Ofta kan vi endast beräkna $\tilde{y}_i \approx y_i = f(x_i)$ och $\tilde{y} \approx y = f(x)$, med fel s.a.

$$|\tilde{y}_i - y_i| \leq \delta \quad \text{och} \quad |\tilde{y} - y| \leq \delta.$$

För motsvarande *differenskvot*

$$\frac{\tilde{y}_i - \tilde{y}}{x_i - x} \approx f'(x)$$

gäller ..

Deriveringsregler

$$\begin{aligned} \left| \frac{\tilde{y}_i - \tilde{y}}{x_i - x} - f'(x) \right| &= \left| \frac{\tilde{y}_i - y_i + y - \tilde{y} + y_i - y}{x_i - x} - f'(x) \right| \\ &= \left| \frac{\tilde{y}_i - y_i}{x_i - x} + \frac{y - \tilde{y}}{x_i - x} + \underbrace{\frac{y_i - y}{x_i - x} - f'(x)}_{R_f(x_i, x)} \right| \leq \frac{2\delta}{|x_i - x|} + K_f(x) |x_i - x|, \end{aligned}$$

som minimeras om $\frac{2\delta}{|x_i - x|} \approx K_f(x) |x_i - x|$, dvs om

$|x_i - x|^2 \approx \frac{2\delta}{K_f(x)}$. T.ex. gäller i Matlab att $\delta \approx 10^{-16}$, så i ett fall med $K_f(x) \approx 2$ bör man välja $|x_i - x| \approx 10^{-8}$.

Derivata

Likformigt differentierbar:

Exempel: Betrakta $f(x) = \frac{1}{x}$ på intervallet $I = (0, 1]$, med $f'(\bar{x}) = -\frac{1}{\bar{x}^2}$. För $x, \bar{x} \in I$ gäller ju som vi sett

$$f(x) - f(\bar{x}) - f'(\bar{x})(x - \bar{x}) = \frac{1}{x} - \frac{1}{\bar{x}} - \left(-\frac{1}{\bar{x}^2}\right)(x - \bar{x}) = \dots = \underbrace{\frac{1}{x\bar{x}^2}(x - \bar{x})^2}_{E_f(x, \bar{x})},$$

med

$$|E_f(x, \bar{x})| = \left| \frac{1}{x\bar{x}^2}(x - \bar{x})^2 \right| \leq K_f(\bar{x}) |x - \bar{x}|^2,$$

för x nära \bar{x} , om vi t.ex. tar $K_f(\bar{x}) = \frac{2}{\bar{x}^3}$.

Derivata

Vi noterar att $K_f(\bar{x})$ blir större för \bar{x} nära 0, och att det *inte* verkar finnas något K_f *oberoende* av \bar{x} s.a.

$$|E_f(x, \bar{x})| \leq K_f(\bar{x}) |x - \bar{x}|^2$$

för x nära \bar{x} .

I de fall då det *finns* ett sådant K_f säger vi att $f(x)$ är *likformigt* differentierbar på I .

Derivata

Sats: Om $f(x)$ likformigt differentierbar på I med derivata $|f'(x)| \leq L$ för $x \in I$, så gäller

$$|f(a) - f(b)| \leq L|a - b| \quad \text{för } a, b \in I,$$

dvs $f(x)$ är Lipschitz med konstant L (samma som i $|f'(x)| \leq L$).

Beviset finns i boken, ganska långt, men kul!!

Visar här att $f(x)$ är Lipschitz om I har ändlig längd $= d$, vilket är enklare.

Derivata

Vi har

$$\begin{aligned} |f(a) - f(b)| &= |f'(b)(a - b) + E_f(a, b)| \\ &\leq |f'(b)(a - b)| + |E_f(a, b)| \\ &\leq L|a - b| + K_f |a - b|^2 \leq (L + K_f d) |a - b| \end{aligned}$$

för $a, b \in I$, dvs $f(x)$ Lipschitz på I med konstant $L + K_f d$.

Beviset i allmänna fallet bygger på att dela in I i korta delintervall av längd d , och "låta d gå mot noll".

Derivata

Avslutningsvis noterar vi att att en Lipschitz kontinuerlig funktion på ett **ändligt** (långt) intervall I med längd $d < \infty$, måste vara **begränsad**, dvs finns tal $M < \infty$ s.a.

$$|f(x)| \leq M \quad \text{för alla } x \in I.$$

För beviset noterar vi helt enkelt att

$$\begin{aligned} |f(x)| &= |f(x) - f(\bar{x}) + f(\bar{x})| \leq |f(x) - f(\bar{x})| + |f(\bar{x})| \\ &\leq L|x - \bar{x}| + |f(\bar{x})| \leq Ld + |f(\bar{x})| = M, \end{aligned}$$

för alla $x \in I$.

Derivata

Exempel: Funktionen $f(x) = \frac{1}{x}$ på intervallet $(0, 1]$ är *inte* begränsad. Beviset ovan faller på att $f(x)$ *inte* är Lipschitz kontinuerlig.

Exempel: Funktionen $f(x) = \sqrt{x}$ på $[0, 1]$ är inte Lipschitz, men ändå begränsad.

Deriveringsregler

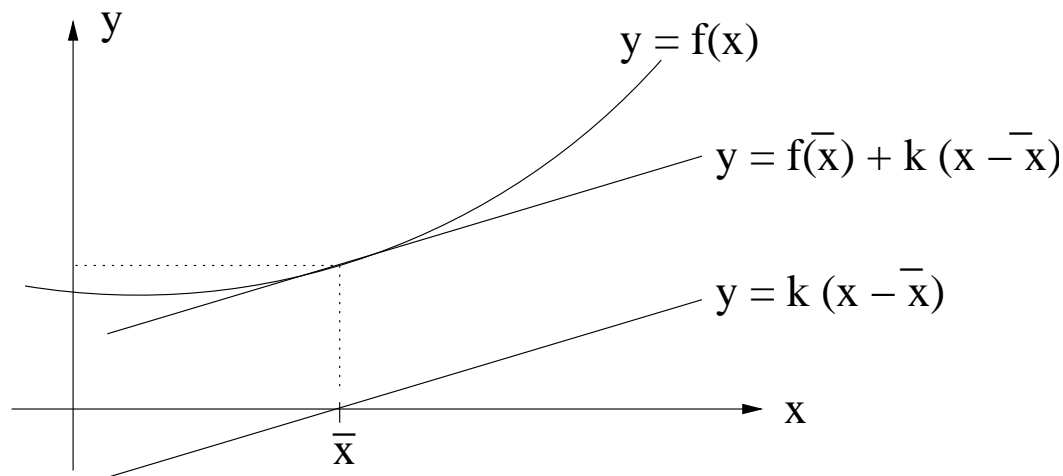
Erinrar oss: $f(x)$ deriverbar i \bar{x} , med derivatan $f'(\bar{x}) = k$, om

$$f(x) = f(\bar{x}) + k(x - \bar{x}) + E_f(x, \bar{x})$$

och

$$|E_f(x, \bar{x})| \leq K |x - \bar{x}|^2$$

för x nära \bar{x} för ngt $K = K_f(\bar{x})$.



Deriveringsregler

Om

$$f(x) = f(\bar{x}) + f'(\bar{x})(x - \bar{x}) + E_f$$

och

$$g(x) = g(\bar{x}) + g'(\bar{x})(x - \bar{x}) + E_g,$$

följer att

$$(f + g)'(x) = f'(x) + g'(x)$$

och

$$(cf)'(x) = c f'(x) \quad \text{för konstanter } c.$$

Övning: Visa detta!!

Exempel: $D(x^2 + \frac{1}{x}) = 2x - \frac{1}{x^2}$, $D(7x^3) = 7 \cdot 3x^2 = 21x^2$.

Deriveringsregler

Produktderivering: $(f \cdot g)'(x) = ?$

Från ovan:

$$f(x)g(x) = [f(\bar{x}) + f'(\bar{x})(x - \bar{x}) + E_f]$$

normalstora små jättesmå

$$\times [g(\bar{x}) + g'(\bar{x})(x - \bar{x}) + E_g]$$

$$= f(\bar{x})g(\bar{x}) + [f'(\bar{x})g(\bar{x}) + f(\bar{x})g'(\bar{x})](x - \bar{x}) + E_{fg},$$

där

$$|E_{fg}(x, \bar{x})| \leq K_{fg}(\bar{x}) |x - \bar{x}|^2,$$

för x nära \bar{x} , för ngt $K_{fg}(\bar{x})$.

Övning: Visa detta!!

Deriveringsregler

Slutsats: $(f \cdot g)'(\bar{x}) = f'(\bar{x}) g(\bar{x}) + f(\bar{x}) g'(\bar{x})$

Exempel:

$$\begin{aligned} D[\underbrace{(x^2 + 1)}_f \underbrace{(3 - x)}_g] &= \underbrace{2x}_{f'} \cdot \underbrace{(3 - x)}_g + \underbrace{(x^2 + 1)}_f \cdot \underbrace{(-1)}_{g'} \\ &= \dots = -3x^2 + 6x - 1. \end{aligned}$$

Kontroll: $(x^2 + 1)(3 - x) = -x^3 + 3x^2 - x + 3$ har derivatan $-3x^2 + 6x - 1$. **Stämmer!**

Deriveringsregler

Derivering av *sammansatt funktion*

$$x \xrightarrow{g} g(x) = y \xrightarrow{f} f(y) = f(g(x)) = (f \circ g)(x) = z.$$

Fråga: $(f \circ g)'(x) = ?$

Vi har

$$g(x) = g(\bar{x}) + g'(\bar{x})(x - \bar{x}) + E_g,$$

$$f(y) = f(\bar{y}) + f'(\bar{y})(y - \bar{y}) + E_f.$$

För $\bar{y} = g(\bar{x})$ och $y = g(x)$ erhålls

$$\begin{aligned} f(g(x)) &= f(g(\bar{x})) + f'(g(\bar{x})) [g'(\bar{x})(x - \bar{x}) + E_g] + E_f \\ &= f(g(\bar{x})) + f'(g(\bar{x})) g'(\bar{x})(x - \bar{x}) + E_{f \circ g}(x, \bar{x}), \end{aligned}$$

där ..

Deriveringsregler

$$\begin{aligned} |E_{f \circ g}(x, \bar{x})| &= |f'(g(\bar{x})) E_g(x, \bar{x}) + E_f| \\ &\leq |f'(g(\bar{x}))| K_g(\bar{x}) |x - \bar{x}|^2 \\ &\quad + K_f(g(\bar{x})) |g(x) - g(\bar{x})|^2, \end{aligned}$$

dvs om $g(x)$ Lipschitz så att

$$|g(x) - g(\bar{x})| \leq L|x - \bar{x}|$$

gäller

$$|E_{f \circ g}(x, \bar{x})| \leq K_{f \circ g}(\bar{x}) |x - \bar{x}|^2,$$

för x nära \bar{x} om

Deriveringsregler

$$K_{f \circ g}(\bar{x}) := |f'(g(\bar{x}))| K_g(\bar{x}) + L^2 K_f(g(\bar{x})),$$

dvs $f(g(x))$ är deriverbar med derivatan

$$(f \circ g)'(x) = f'(g(x)) g'(x).$$

Faktorn $g'(x)$ kallas här *inre derivatan*.

Deriveringsregler

Exempel: För $g(x) = x^2 + 1$, $f(y) = y^3 - 7y$ fås

$$(f \circ g)'(x) = (3y^2 - 7)2x,$$

där $y = g(x) = x^2 + 1$, dvs

$$(f \circ g)'(x) = f(g(x))' = \underbrace{(3(x^2 + 1)^2 - 7)}_{f'(g(x))} \underbrace{2x}_{g'(x)}.$$

Deriveringsregler

Deriveringsregeln uttrycks ofta

$$\frac{dz}{dx} = \frac{dz}{dy} \frac{dy}{dx},$$

där alltså $z = f(y)$ och $y = g(x)$, och kallas *kedjeregeln*.

Exempel: $y = x^2 + 1$, $z = y^3 = (x^2 + 1)^3$ ger

$$\frac{dz}{dy} \frac{dy}{dx} = 3y^2 \cdot 2x = 3(x^2 + 1)2x.$$

Deriveringsregler

Exempel: $u = f(z)$, $z = g(y)$, $y = h(x)$, dvs $u = f(g(h(x)))$ ger

$$\frac{du}{dx} = \frac{du}{dz} \frac{dz}{dy} \frac{dy}{dx},$$

t.ex.

$$D((1 - 3x)^2 + 1)^5 = 5((1 - 3x)^2 + 1)^4 \cdot 2(1 - 3x) \cdot (-3).$$

Deriveringsregler

Exempel: $f(y) = \frac{1}{y}$, $y = g(x)$ ger

$$\left(\frac{1}{g(x)}\right)' = -\frac{1}{y^2} g'(x) = -\frac{1}{g(x)^2} g'(x) = -\frac{g'(x)}{g(x)^2}.$$

Exempel: $Dx^{-m} = D\left(\frac{1}{x^m}\right) = -\frac{mx^{m-1}}{(x^m)^2} = -mx^{-m-1}$, dvs regeln
 $Dx^n = nx^{n-1}$ giltig även för negativa heltal n .

Deriveringsregler

Derivering av kvot

$$\left(\frac{f}{g}\right)(x) = \frac{f(x)}{g(x)} = f(x) \frac{1}{g(x)},$$

Alltså,

$$\left(\frac{f}{g}\right)'(x) = D\left[f(x) \frac{1}{g(x)}\right] = f'(x) \frac{1}{g(x)} + f(x) \left(-\frac{g'(x)}{g(x)^2}\right) = \frac{f'g - fg'}{g^2}.$$

Exempel:

$$D \frac{x^2}{1-x^3} = \frac{2x(1-x^3) - x^2(-3x^2)}{(1-x^3)^2}.$$

Derivata

Högre ordnings derivor:

Funktionen $h(x) = f'(x)$ kan i sin tur deriveras:

$$h'(x) = Df'(x) = f''(x) = \frac{d^2 f}{dx^2}(x).$$

Exempel: $f(x) = x^3$ ger

$$\begin{aligned} f'(x) &= 3x^2, & f''(x) &= 3 \cdot 2x = 6x, \\ f'''(x) &= f^{(3)}(x) = 6, & f^{(4)}(x) &= 0. \end{aligned}$$

Exempel: $f(x) = x^{-1}$ ger

$$\begin{aligned} f'(x) &= (-1)x^{-2}, & f''(x) &= (-1)(-2)x^{-3}, \dots \\ f^{(n)}(x) &= (-1)(-2)\dots(-n)x^{-n-1} = (-1)^n n! x^{-n-1}. \end{aligned}$$

Derivata

Höger/vänster derivata: Om

$$f(x) = f(\bar{x}) + k(x - \bar{x}) + E_f$$

med

$$|E_f| \leq K |x - \bar{x}|^2,$$

för x nära \bar{x} sådana att $x \geq \bar{x}$ säger vi att $f(x)$ har **höger derivata** $f'_+(\bar{x}) = k$ i \bar{x} .

Exempel: $f(x) = |x|$ är inte deriverbar i $x = 0$ men har högerderivata $f'_+(0) = 1$ och vänsterderivatan $f'_-(0) = -1$ för $x = 0$.

En funktion kallas deriverbar på ett intervall $I = [a, b]$ om den är deriverbar för $a < x < b$ och högerderiverbar resp vänsterderiverbar i a och b ., om dessa ingår i intervallet.

Deriveringsregler

Derivering av x^r , $r = p/q$ rationellt tal: Erinrar oss att $y = g(x) = x^r = x^{p/q} = (x^p)^{1/q}$ är lösningen till

$$y^q = x^p,$$

dvs

$$(g(x))^q = x^p.$$

Derivering m.a.p. x ger

$$q (g(x))^{q-1} g'(x) = p x^{p-1},$$

dvs

$$g'(x) = \frac{p x^p}{q (x^{p/q})^{q-1}} = \frac{p x^{p-1}}{q x^{p-p/q}} = \frac{p}{q} x^{\frac{p}{q}-1} = r x^{r-1}.$$

Samma deriveringsregel som för heltalsexponenter!!

Deriveringsregler

Exempel: $Dx^{-2/3} = (-2/3)x^{-5/3}$.

Exempel: $Dx^{1/2} = \frac{1}{2}x^{-1/2} = \frac{1}{2x^{1/2}}$, dvs $D\sqrt{x} = \frac{1}{2\sqrt{x}}$ som tidigare.