

Serie 11

(Abgabe: 24. Mai 2011 - Zusatzblatt)

Aufgabe 11.1 (P)*

Schreiben Sie eine Matlab-Funktion

```
function [x,iter] = NewtonIter_System(f1,f2,f3,x0,max_iter,tol)
```

die eine numerische Lösung des nichtlinearen Gleichungssystems

$$f_1(x_1, x_2, x_3) = 0,$$

$$f_2(x_1, x_2, x_3) = 0,$$

$$f_3(x_1, x_2, x_3) = 0,$$

mit der Newton-Iteration für den Startwert $x^{(0)} = (x_1^{(0)}, x_2^{(0)}, x_3^{(0)})^T$ und der Genauigkeit `tol` bestimmt, wobei höchstens `max_iter` Iterationsschritte durchgeführt werden. Approximieren Sie die partiellen Ableitungen von $f = (f_1, f_2, f_3)^T$ in der Jacobi-Matrix durch Differenzenquotienten, z. B.

$$\frac{\partial f_1}{\partial x_2}(x_1, x_2, x_3) \approx \frac{f_1(x_1, x_2 + h, x_3) - f_1(x_1, x_2, x_3)}{h}, \quad h = 10^{-8}.$$

Schreiben Sie eine Matlab-Routine `Test_NewtonIter_System`, die die numerische Lösung des Gleichungssystems

$$\begin{aligned} \sinh(x_1 x_2) + x_1^2 + x_2^2 + x_2 &= 1, \\ x_1^3 - x_2^2 + x_2 &= -1, \\ x_1^2 - x_3^2 &= 0, \end{aligned}$$

mit $x^{(0)} = (-1, 1, -1)$ und `tol` = 10^{-12} berechnet.

Hinweis. Die Skelette der Codes kann man von der Webseite herunterladen.

Aufgabe 11.2 (P)*

Schreiben Sie zwei Matlab-Funktionen

```
function [x,y] = Euler(f,y0,h,x_0,x_max) und
```

```
function [x,y] = ModEuler(f,y0,h,x_0,x_max),
```

die eine numerische Lösung des Anfangswertproblems

$$y'(x) = f(x, y), \quad x_0 \leq x \leq x_{max}$$

$$y(x_0) = y_0$$

mit dem Euler-Verfahren, resp. dem modifizierten Euler-Verfahren, mit konstanter Schrittweite h bestimmen.

Schreiben Sie eine `Matlab`-Routine `Test_Euler` zur numerischen Lösung des Anfangswertproblems

$$y'(x) = \frac{x+2}{x+1}y, \quad 0 \leq x \leq 5$$

$$y(x_0) = e$$

mit dem Euler-Verfahren mit konstanter Schrittweite $h = 0.01$. Zeichnen Sie die numerische Lösung des Euler-Verfahrens, des modifizierten Euler-Verfahrens und die exakte Lösung $y(x) = (1+x)e^{1+x}$ zusammen.

Hinweis. Die Skelette der Codes kann man von der Webseite herunterladen.

Aufgabe 11.3 (P)*

Schreiben Sie eine `Matlab`-Funktion

```
function [x,y1,y2] = Euler_System(f1,f2,y0,h,x_0,x_max)
```

zur numerischen Lösung eines Systems gewöhnlicher Differentialgleichungen

$$y'_1 = f_1(x, y_1, y_2), \quad x_0 \leq x \leq x_{max}$$

$$y'_2 = f_2(x, y_1, y_2), \quad x_0 \leq x \leq x_{max}$$

$$y_1(x_0) = y_1^0,$$

$$y_2(x_0) = y_2^0$$

mit dem Euler-Verfahren.

Schreiben Sie eine `Matlab`-Routinen `Test_Euler_System` zur numerischen Lösung einer gedämpften harmonischen Schwingung

$$y'' + \lambda y' + y = 0, \quad 0 \leq x \leq 5$$

$$y(0) = 0,$$

$$y'(0) = 1.$$

Berechnen Sie die numerische Lösung für $\lambda = 0$ mit Schrittweite $h = 0.025$ und $h = 0.0025$ und plotten Sie die Approximationen von y und y' zusammen mit der exakten Lösung.

Für $\lambda = 1$ berechnen Sie die Lösung mit Schrittweite $h = 0.0025$ und plotten Sie wieder beide Komponenten.

Hinweis. Setzen Sie $y_1 := y$ und $y_2 := y'$ und schreiben Sie zuerst die Differentialgleichung zweiter Ordnung als ein System von Differentialgleichungen erster Ordnung um. Benutzen Sie das Verfahren für dieses System.

Für $\lambda = 0$ lautet die exakte Lösung $(y_1, y_2)^T = (\sin x, \cos x)^T$.

Die Skelette der Codes kann man von der Webseite herunterladen.

Aufgabe 11.4 (A+B)

Beweisen Sie die folgende Aussage (Banachscher Fixpunktsatz in \mathbb{R}^n):

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ein abgeschlossenes, beschränktes Gebiet und $\Phi: \Omega \rightarrow \Omega$ eine Kontraktion. Dann existiert ein eindeutiger Fixpunkt $x^* \in \Omega$ mit $x^* = \Phi(x^*)$. Zudem konvergiert die Folge $x^{(n+1)} = \Phi(x^{(n)})$, $n = 0, 1, \dots$ für jedes $x^{(0)} \in \Omega$ gegen x^* .

Hinweis. Um die Existenz eines Fixpunktes $x^* \in \Omega$ von Φ zu zeigen, zeigen Sie, dass $\{x^{(n)}\}_{n \geq 0}$ eine Cauchy-Folge ist. Dazu zeigen Sie, dass

$$\|x^{(m)} - x^{(n)}\| \leq \frac{L^n}{1-L} \|x_1 - x_0\| .$$

Um die Eindeutigkeit zu zeigen, betrachten Sie einen weiteren Fixpunkt $x' \in \Omega$ von Φ . Zeigen Sie dann, dass $\|x^* - x'\| = 0$.

Aufgabe 11.5 (A+B)

Beweisen Sie die folgende Aussage:

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen und $\Phi: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ stetig differenzierbar. Sei $x^* \in \Omega$ ein Fixpunkt von Φ und $\|\cdot\|$ eine Norm auf \mathbb{R}^n , in deren induzierten Matrixnorm $\|\Phi'(x^*)\| < 1$ gilt. Dann gibt es eine (kompakte) Umgebung

$$B_\varepsilon(x^*) = \{x \in \mathbb{R}^n : \|x - x^*\| \leq \varepsilon\},$$

so dass $\Phi: B_\varepsilon(x^*) \rightarrow B_\varepsilon(x^*)$ eine Kontraktion ist, die $B_\varepsilon(x^*)$ in sich abbildet.

Hinweis. Überlegen Sie, dass ein $\varepsilon > 0$ existiert, so dass $\|\Phi'(x)\| < 1$, $x \in B_\varepsilon(x^*)$. Mit der Bezeichnung $I(x, y) = \{tx + (1-t)y : t \in [0, 1]\}$ und unter Verwendung von

$$\|\Phi(x) - \Phi(y)\| = \left\| \int_0^1 \Phi'(tx + (1-t)y) dt (x - y) \right\| \leq \max_{\xi \in I(x,y)} \|\Phi'(\xi)\| \cdot \|x - y\|$$

für $x, y \in B_\varepsilon(x^*)$, zeigen Sie, dass $\|\Phi(x) - \Phi(y)\| \leq L\|x - y\|$ mit $L < 1$.

Um zu zeigen, dass $B_\varepsilon(x^*)$ in sich abgebildet wird, nehmen Sie ein $x \in B_\varepsilon(x^*)$ und zeigen Sie, dass $\|\Phi(x) - x^*\| \leq \varepsilon$.