

Notationen

	Ω	Offene Menge in \mathbb{R}^n
	$\Gamma = \partial\Omega$	Rand des Gebiets Ω
	$\bar{\Omega} = \Omega \cup \partial\Omega$	Abschluss von Ω
	$(x_1, x_2)^T$ oder $(x, y)^T$	Ortsvariable in \mathbb{R}^2
	t	Zeitvariable
	$\ x\ _2^2 = \sum_{j=1}^n x_j ^2$	Euklidische Norm von einem Vektor $x \in \mathbb{R}^n$
	$\ x\ _\infty = \max_{j=1, \dots, n} x_j $	Maximumsnorm von einem Vektor $x \in \mathbb{R}^n$
	$\frac{d}{dt} u(t) = \dot{u}(t)$	Die Zeitableitung einer Funktion $u(t)$
	$\frac{\partial}{\partial x} u(x, y) = u_x(x, y) = \partial_x u(x, y)$	Eine partielle Ableitung einer Funktion $u(x, y)$
	$\frac{\partial}{\partial n} u(x, y) = \frac{\partial}{\partial x} u(x, y) n_1 + \frac{\partial}{\partial y} u(x, y) n_2$	Die Normalenableitung von u in der Richtung $n = (n_1, n_2)$
	$\text{grad } u(x, y) = \nabla u(x, y) = \left(\frac{\partial}{\partial x} u(x, y), \frac{\partial}{\partial y} u(x, y) \right)$	Gradient von $u : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$
	$\Delta = \nabla \cdot \nabla$	Laplace Operator: $\Delta u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$ für $u : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$
	$\text{div } u(x, y) = \frac{\partial}{\partial x} u(x, y) + \frac{\partial}{\partial y} u(x, y)$	Divergenz von $u : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$
	$\text{rot}(F) = \text{curl}(F) = \nabla \times F = \begin{pmatrix} \partial/\partial_x \\ \partial/\partial_y \\ \partial/\partial_z \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} F_1 \\ F_2 \\ F_3 \end{pmatrix}$	Die Rotation eines Vektorfeldes $F = (F_1, F_2, F_3)$
	Dirichlet-Bedingung	u wird am Rand des Gebiets vorgegeben
	Neumann-Bedingung	Die Normalenableitung $\partial u / \partial n$ wird vorgegeben
	Robin-Bedingung	$\partial u / \partial n + au$ wird vorgegeben
	Eine PDG $\mathcal{L}u = 0$ heisst	<i>homogen</i>
	Eine PDG $\mathcal{L}u = g$ mit $g \neq 0$ heisst	<i>inhomogen</i>
	Eine PDG $\mathcal{L}u = 0$ ist <i>linear</i>	falls der Operator \mathcal{L} linear ist: $\mathcal{L}(au + bv) = a\mathcal{L}u + b\mathcal{L}v$
	$C^k(\Omega)$	Vektorraum von k -stetig differenzierbaren Funktionen
	$C_0^k(\Omega)$	Vektorraum von k -stetig differenzierbaren Funktionen mit kompaktem Träger

	$L^2(\Omega)$	“Raum der quadratintegrablen Funktionen”
	$(u, v) = \int_{\Omega} u(x)v(x)dx$	Skalarprodukt auf $L^2(\Omega)$
	$\ u\ _2^2 = (u, u)$	zugehörige Norm auf $L^2(\Omega)$
	$H^k(\Omega) = \{u \in L^2(\Omega); \partial^\alpha u \in L^2(\Omega) \forall \alpha \leq k\}$	Sobolevräume
	$(u, v)_{H^k} = \sum_{ \alpha \leq k} (\partial u^\alpha, \partial v^\alpha)$	Skalarprodukt auf $H^k(\Omega)$
	$\ u\ _{H^k}^2 = (u, u)_{H^k}$	zugehörigen Normen auf $H^k(\Omega)$

- Divergenzsatz (oder Integralsatz von Gauss) in \mathbb{R}^2 : Sei $\bar{\Omega} \subset \mathbb{R}^2$ kompakt mit stückweise glattem (orientiertem) Rand. Sei $f = (f_1, f_2)$ ein stetig differenzierbares Vektorfeld auf Ω . Dann gilt

$$\int_{\partial\Omega} f \cdot n \, ds = \int_{\Omega} \operatorname{div} f \, dx,$$

wobei $n = (n_1, n_2)$ der Normalenvektor von $\partial\Omega$ und $\operatorname{div} f = \frac{\partial f_1}{\partial x_1} + \frac{\partial f_2}{\partial x_2}$ sind.

- Integralformel von Green in \mathbb{R}^2 : Sei $\bar{\Omega} \subset \mathbb{R}^2$ kompakt mit stückweise glattem Rand. Sei v, w einfach, bzw. zweifach stetig differenzierbare Funktionen auf Ω . Dann gilt

$$\int_{\Omega} \nabla v \cdot \nabla w \, dx = \int_{\partial\Omega} v \frac{\partial w}{\partial n} \, ds - \int_{\Omega} v \Delta w \, dx,$$

wobei $\frac{\partial w}{\partial n} = \frac{\partial w}{\partial x_1} n_1 + \frac{\partial w}{\partial x_2} n_2$ die Normalenableitung von w ist.

- Lemma von Lax-Milgram: Sei V ein Hilbertraum, $a : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ eine beschränkte V -elliptische Bilinearform und $\ell \in V'$. Das Problem

$$a(u, v) = \ell(v) \quad \text{für alle } v \in V$$

hat eine eindeutige Lösung.

- Cauchy-Schwarzsche Ungleichung: Für $x, y \in V$ ein Vektorraum mit Skalarprodukt, gilt:

$$|(x, y)| \leq \|x\| \cdot \|y\|.$$