

Stegfunktioner och Impulsfunktioner

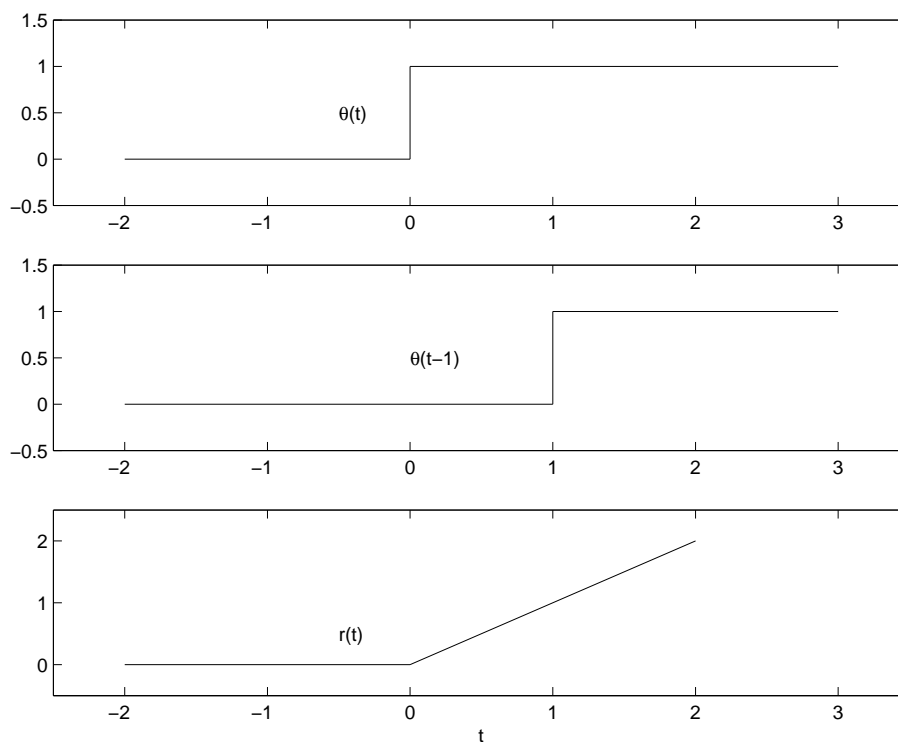
I. Steg funktioner

Definition: Heavisides *stegfunktion* $\theta(t)$ definieras enligt:

$$\theta(t) = \begin{cases} 0 & \text{f\u00f6r } t < 0 \\ 1 & \text{f\u00f6r } t \geq 0. \end{cases}$$

Observera att

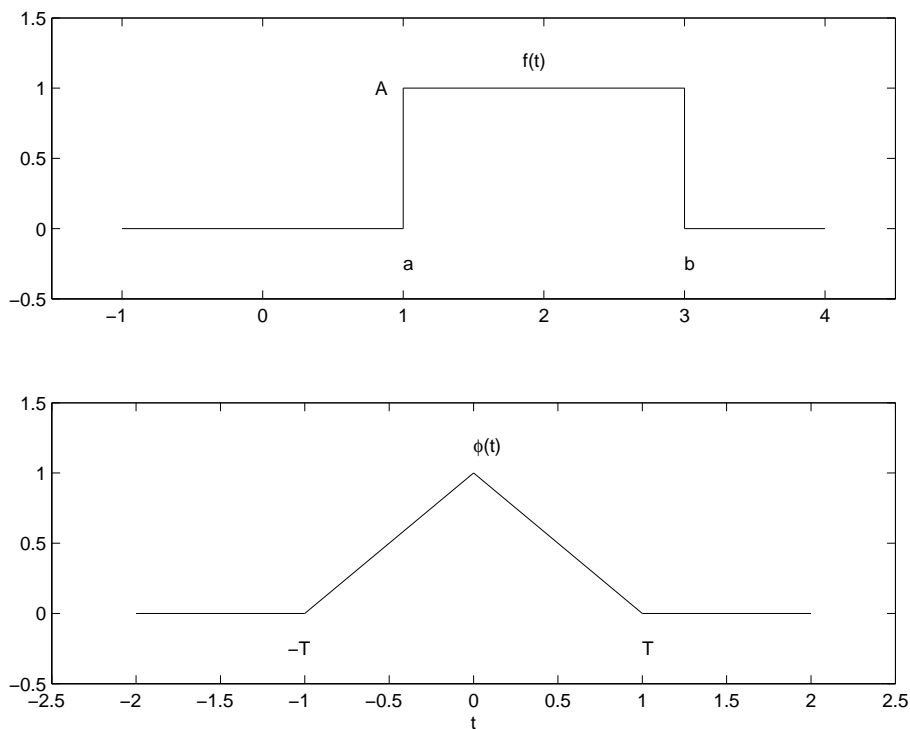
$$(1) \quad \theta(t - T) = \begin{cases} 0, & \text{f\u00f6r } t < T \\ 1, & \text{f\u00f6r } t \geq T, \end{cases} \quad \text{och} \quad (2) \quad r(t) := t\theta(t) = \begin{cases} 0, & \text{f\u00f6r } t < 0 \\ t, & \text{f\u00f6r } t \geq 0. \end{cases}$$



$$(3) \quad r(t) = \int_{-\infty}^t \theta(\tau) d\tau, \quad \text{och} \quad (3)' \quad r'(t) = \theta(t).$$

Anm. Med hj\u00e4lp av θ -funktionen kan vi skriva enkla analytiska uttryck f\u00f6r funktioner som har olika v\u00e4rden i olika intervaller.

Exempel 1. Fyrkantpulsen $f(t) = \begin{cases} A, & \text{för } t \in (a, b) \\ 0, & \text{för } t \notin (a, b) \end{cases}$ med amplituden A kan skrivas som $f(t) = A[\theta(t - a) - \theta(t - b)]$



Exempel 2. Hat funktionen (på bilden ovan): $\varphi(t) = \begin{cases} 1 + \frac{t}{T} & \text{för } -T \leq t \leq 0 \\ 1 - \frac{t}{T} & \text{för } 0 \leq t \leq T \\ 0 & \text{för } t \notin [-T, T], \end{cases}$

kan skrivas som

$$\begin{aligned} g(t) &= \left(1 + \frac{t}{T}\right)[\theta(t + T) - \theta(t)] + \left(1 - \frac{t}{T}\right)[\theta(t) - \theta(t - T)] \\ &= \underline{\underline{\left(1 + \frac{t}{T}\right)\theta(t - T) - \frac{2t}{T}\theta(t) - \left(1 - \frac{t}{T}\right)\theta(t - T)}} \end{aligned}$$

Integrationsregel: Avskurna funktionen $f(t)\theta(t - T)$ uppfyller

$$(IR) \int f(t)\theta(t - T)dt = [F(t) - F(T)]\theta(t - T) + C,$$

där $F(t)$ är en primitiv funktion till $f(t)$, och C är konstant. Till exempel

$$\int (t - T)^p \theta(t - T)dt = \frac{(t - T)^{p+1}}{p + 1} \theta(t - T) + C, \quad p > -1.$$

Exempel 3.

$$\begin{aligned} & \int_{-2}^2 [\theta(t+3) - 2t\theta(t-1)] dt := \int_{-2}^2 f(t)\theta(t+3) dt - \int_{-2}^2 g(t)\theta(t-1) dt \\ & = \left\{ \begin{array}{l} f(t) = 1 \Rightarrow F(t) = t \\ T_1 = -3 \Rightarrow F(-3) = -3 \end{array} \wedge \begin{array}{l} g(t) = 2t \Rightarrow G(t) = t^2 \\ T_2 = 1 \Rightarrow G(T_2) = G(1) = 1 \end{array} \right\} \\ & = \left[(t+3)\theta(t+3) - (t^2-1)\theta(t-1) \right]_{-2}^2 = 5\theta(5) - 3\theta(1) - \theta(+1) + 3\theta(-3) = 1. \end{aligned}$$

Exempel 4.

$$\begin{aligned} & \int \frac{\theta(1-t)}{1+t^2} dt = \{\theta(x) = 1 - \theta(-x)\} = \int \frac{1 - \theta(t-1)}{1+t^2} dt = \int \frac{dt}{1+t^2} - \int \frac{\theta(t-1)}{1+t^2} dt \\ & = \left\{ \begin{array}{l} f(t) = \frac{1}{1+t^2} \Rightarrow F(t) = \arctan(t) \\ T = 1 \Rightarrow F(1) = \arctan(1) = \frac{\pi}{4} \end{array} \right\} = \arctan(t) - [\arctan(t) - \frac{\pi}{4}]\theta(t-1) + C. \end{aligned}$$

Övningar.

1. Rita grafen till följande funktioner

a) $2\theta(t-1)$ b) $2\theta(1-t)$ c) $t\theta(t-1)$
d) $t[\theta(t) - \theta(t-1)]$ e) $e^{-t}\theta(t)$ f) $t(t+1)[\theta(t+1) - \theta(2t)]$.

2. Lös följande differentialekvationer. Använd integrationsregeln (IR)

a) $y' = t\theta(t-1)$ b) $y'' = |t|$ c) $y' + y = |t|$ d) $\begin{cases} 2xy' + y = 2x\theta(x-4) \\ y(1) = 3. \end{cases}$

Svar.

1.

2. Med A , B , och C konstanter har vi

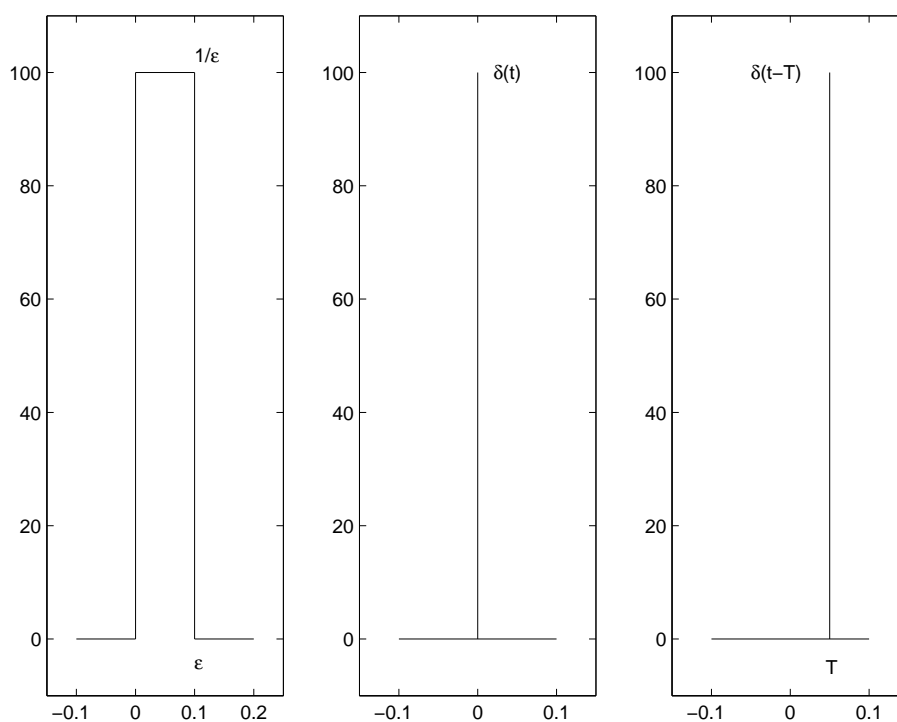
a) $y = \frac{1}{2}(t^2 - 1)\theta(t-1) + C$ b) $y = \frac{1}{3}t^3\theta(t) - \frac{1}{6}t^3 + At + B$
c) $y = Ce^{-t} + 2(t-1 + e^{-t})\theta(t) - t - 1$ d) $y = 3x^{-1/2} + \frac{2}{3}(x - 8x^{-1/2})\theta(x-4)$

II. Impulsfunktioner

Betrakta Fyrkantpulsen $\delta_\varepsilon(t) := \begin{cases} \frac{1}{\varepsilon} & 0 \leq t \leq \varepsilon \\ 0 & t \notin [0, \varepsilon] \end{cases}$ Observera att δ_ε satisfierar

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta_\varepsilon(t) dt = 1.$$

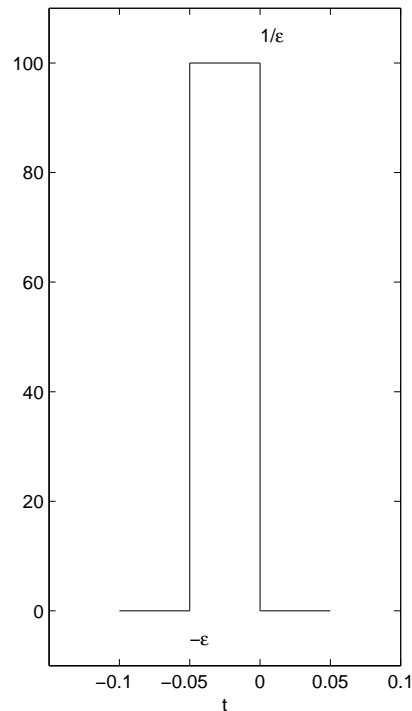
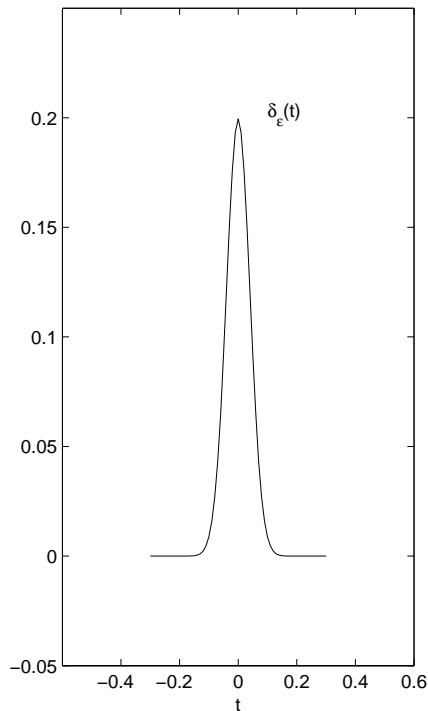
Definition: Diracs deltafunktion definieras som $\delta(t) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \delta_\varepsilon(t)$.



Vi har att

$$(1) \quad \delta(t) = 0 \text{ f\u00f6r } t \neq 0, \quad \text{och} \quad (2) \quad \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1.$$

Anm. $\delta_\varepsilon(t)$ kan också beskrivas m.h.a. Gauss-pulserna $\delta_\varepsilon(t) = \frac{1}{2\sqrt{2\pi}} e^{-t^2/2\varepsilon^2}$, $\varepsilon > 0$.



Villkor hos deltafunktioner:

(V1) δ är en jämn funktion: $\delta(-t) = \delta(t)$, $\left(\Rightarrow \delta(T-t) = \delta(t-T) \right)$.

(V2) $\int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = \theta(t)$, $t \neq 0$,

(V3) $\delta(t) = \frac{d}{dt}\theta(t)$, $\left(= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{\theta(t+\epsilon) - \theta(t)}{\epsilon} = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \delta_\epsilon(t) = \delta(t)$, se figuren ovan).

(V4) *Evalueringen:*

$$f(t)\delta(t-T) = f(T)\delta(t-T), \quad f \text{ är godtycklig kontinuerlig funktion.}$$

(V4)^o $f(t)\delta(t) = f(0)\delta(t)$. (V4)^o fås ur (V4) om $T = 0$.

(V4)' $f(t)\delta'(t-T) = f(T)\delta'(t-T) - f'(T)\delta(t-T)$.

(V4)' fås ur (V4) genom derivering:

$$[f(t)\delta(t-T)]' = [f(T)\delta(t-T)]' \Leftrightarrow f'(t)\delta(t-T) + f(t)\delta'(t-T) = f(T)\delta'(t-T).$$



Exempel 1.

$$\int_1^{\infty} (t^2 + 2)\delta(t)dt = \{\text{evaluering}\} = \int_1^{\infty} 2\delta(t)dt = 0,$$

$$\int_{-1}^{\infty} (t^2 + 2)\delta(t)dt = \{\text{evaluering}\} = \int_{-1}^{\infty} 2\delta(t)dt = 2.$$

Men

$$\int_0^{\infty} (t^2 + 2)\delta(t)dt \quad \text{har vi inte definierat.}$$

Däremot är

$$\int_{0+}^{\infty} (t^2 + 2)\delta(t)dt = \lim_{\alpha \rightarrow 0+} \int_{\alpha}^{\infty} (t^2 + 2)\delta(t)dt = 0$$

$$\int_{0-}^{\infty} (t^2 + 2)\delta(t)dt = \lim_{\alpha \rightarrow 0+} \int_{-\alpha}^{\infty} (t^2 + 2)\delta(t)dt = 2.$$

Exempel 2.

$$\int_a^b \delta'(t)dt = [\delta(t)]_a^b = \delta(b) - \delta(a) = 0 - 0 = 0 \quad \text{om } a \neq 0 \quad \text{och } b \neq 0.$$

Om a eller $b = 0$, så är integralen inte definierad.

Exempel 3.

$$\int_{-5}^{\infty} t^2 \delta'(t+3)dt = [PI] = [t^2 \delta(t+3)]_{-5}^{\infty} - \int_{-5}^{\infty} 2t \delta(t+3)dt = 0 - \int_{-5}^{\infty} 2(-3)\delta(t+3) = 6.$$

■

Exempel 4. Lös differentialekvationen:

$$y'' + y = \text{sign}(x); \quad \text{sign}(x) = \begin{cases} -1 & x < 0 \\ 1 & x > 0 \end{cases} = 2\theta(x) - 1$$

Lösning: Homogen lösning y_h : löser $y_h'' + y_h = 0$ som har karakteristiska ekvationen

$$r^2 + 1 = 0. \quad \text{Dvs } r = \pm i \quad \text{och vi har } y_h(x) = C_1 e^{ix} + C_2 e^{-ix} \Rightarrow \boxed{y_h(x) = A \sin(x) + B \cos(x)}$$

En partikulärlösning y_p svarande mot högerledet (HL) $\text{sign}(x) = 2\theta(x) - 1$ består av summan av två partikulära lösningar y_{p_1} & y_{p_2} som uppfyller: $y_{p_1}'' + y_{p_1} = -1$ respektive $y_{p_2}'' + y_{p_2} = 2\theta(x)$. Vi har att $y_{p_1} = \text{konstant} = -1$ och y_{p_2} är av formen $y_{p_2} = u(x)\theta(x)$.

Insättning i y_{p_2} 's ekvation ger

$$\begin{aligned} y_{p_2}'' + y_{p_2} &= \left(u'(x)\theta(x) + u(x)\delta(x) \right)' + u(x)\theta(x) = 2\theta(x) \Leftrightarrow \\ &\left(u'(x)\theta(x) + u(0)\delta(x) \right)' + u(x)\theta(x) = 2\theta(x) \Leftrightarrow \\ &u''(x)\theta(x) + u'(0)\delta(x) + u(0)\delta'(x) + u(x)\theta(x) = 2\theta(x) \\ &\Leftrightarrow (u'' + u)\theta(x) + u'(0)\delta(x) + u(0)\delta'(x) = 2\theta(x). \end{aligned}$$

Identifiering av koefficienter ger

$$\begin{cases} u'' + u = 2 \\ u'(0) = u(0) = 0 \end{cases}$$

Lösningen är $u(x) = 2 - 2\cos(x)$. (Ansätt! $u(x) = A\sin(x) + B\cos(x) + C$).

Varför $y = y_p + y_h = y_{p_1} + y_{p_2} + y_h = \underline{-1 + (2 - 2\cos(x))\theta(x) + A\sin(x) + B\cos(x)}$.

Övningar.

1. Beräkna $f(t)\delta''(t - T)$, då $f(t)$ har kontinuerlig andraderivata.

2. Beräkna

$$\begin{aligned} a) \int_{-\infty}^{\infty} (e^{-2t} + \sin t)\delta(t)dt, & \quad b) \int_{-\infty}^{\infty} [\delta(t - 1) - \delta(t + 1)]e^{-i\xi t}dt, \\ c) \int_{-\infty}^{\infty} \{\sin \tau + 2e^\tau\}\delta(t - \tau)d\tau, & \quad d) \int_a^2 e^{-2t}\delta'(t)dt, \quad a = +1, a = -1, \\ e) \int_0^{\infty} e^{-st}\delta(t - T)dt, & \quad f) \int_a^{\infty} e^{-st}\delta(t)dt, \quad a \rightarrow 0^-, \quad a \rightarrow 0^+, \quad a = 0. \end{aligned}$$

3. Lös följande differentialekvationer.

$$\begin{aligned} a) y' &= 2t + \delta(t), \quad y(1) = -1, & b) y'' &= t\delta(t - T), \\ c) y' + ay &= \delta(t - T), & d) y' + 2y &= (t + 2)\delta(t + 3), \quad y(-1) = 1, \\ e) y'' + y' &= \theta(x) + \delta(x), & f) y'' - y &= \delta''(x). \end{aligned}$$

Svar.

1. $f(T)\delta''(t - T) - 2f'(T)\delta'(t - T) + f''(T)\delta(t - T).$

2. Vi har att

a) 1, b) $-2i \sin \xi$, c) $\sin t + 2e^t$, d) 0, $a = 1$, 2 , $a = -1$,
e) e^{-sT} då $T > 0$, 0 då $T < 0$, odefinierad då $T = 0$, f) 1, 0, resp. odefinierad.

3. Med A , B , och C konstanter

a) $y = t^2 - 3 + \theta(t)$, b) $y = T(t - T)\theta(t - T) + At + B$,
c) $y = \{C + \theta(t - T)\}e^{a(T-t)}$, d) $y = \{e^4 + 1 - \theta(t + 3)\}e^{-2t-6}$,
e) $y = A + Be^{-x} + x\theta(x)$, f) $y = Ae^x + Be^{-x} + \theta(x) \sinh x + \delta(x).$