

Lösningar till problemtentamen i Algebra för DAI1 m fl 2011-01-13.

1. Lös ekvationerna

$$\text{a)} e^{j\frac{\pi}{4}}z = e^{j\frac{\pi}{3}} - e^{j\frac{3\pi}{4}}z \quad \text{b)} z^2 + (2 - j6)z - 16 - j12 = 0. \quad (3p+5p)$$

(Svaret i **1a** skall ges på formen $x + jy$ och får inte innehålla trigonometriska uttryck.)

Lösning:

$$\text{1.a)} e^{j\frac{\pi}{4}}z = e^{j\frac{\pi}{3}} - e^{j\frac{3\pi}{4}}z \Leftrightarrow \left(e^{j\frac{\pi}{4}} + e^{j\frac{3\pi}{4}} \right) z = e^{j\frac{\pi}{3}} \Leftrightarrow z = \frac{e^{j\frac{\pi}{3}}}{e^{j\frac{\pi}{4}} + e^{j\frac{3\pi}{4}}}$$

$$z = \frac{\cos \frac{\pi}{3} + j \sin \frac{\pi}{3}}{\cos \frac{\pi}{4} + j \sin \frac{\pi}{4} + \cos \frac{3\pi}{4} + j \sin \frac{3\pi}{4}} = \frac{\frac{1}{2} + j \frac{\sqrt{3}}{2}}{\frac{1}{\sqrt{2}} + j \frac{1}{\sqrt{2}} - \frac{1}{\sqrt{2}} + j \frac{1}{\sqrt{2}}} = \frac{\frac{1}{2} + j \frac{\sqrt{3}}{2}}{j \frac{2}{\sqrt{2}}} = \frac{\sqrt{2}}{j4} + \frac{\sqrt{6}}{4} = \frac{\sqrt{6}}{4} - j \frac{\sqrt{2}}{4}$$

1.b) Kvadratkomplettering av VL ger

$$z^2 + (2 - j6)z - 16 - j12 = (z + 1 - j3)^2 - (1 - j3)^2 - 16 - j12 \quad \text{varav}$$

$$z^2 + (2 - j6)z - 16 - j12 = 0 \Leftrightarrow (z + 1 - j3)^2 = (1 - j3)^2 + 16 + j12$$

Sätt: $z + 1 - j3 = u + jv$. Utveckling av de båda leden i ekvationen ger

$$VL = (z + 1 - j3)^2 = (u + jv)^2 = u^2 + j2uv + j^2v^2 = u^2 - v^2 + j2uv$$

$$HL = (1 - j3)^2 + 16 + j12 = 1 - j6 + j^29 + 16 + j12 = 8 + j6$$

$$VL = HL \Leftrightarrow \begin{cases} u^2 - v^2 = 8 \\ 2uv = 6 \Rightarrow v = \frac{3}{u} \end{cases}$$

Insättning av $v = \frac{3}{u}$ i $u^2 - v^2 = 8$ ger

$$u^2 - \left(\frac{3}{u}\right)^2 = 8 \Leftrightarrow u^4 - \frac{9}{u^2} = 8 \quad \text{Multiplikation av båda leden med } u^2 \text{ ger}$$

$$u^4 - 9 = 8u^2 \Leftrightarrow u^4 - 8u^2 - 9 = 0. \text{ Sätter vi } t = u^2 \text{ får vi andragradsekvationen}$$

$$t^2 - 8t - 9 = 0 \text{ som har rötterna } t_{1,2} = 4 \pm \sqrt{16 + 9} = 4 \pm 5$$

Fall 1. $u^2 = t_1 = 9 \Rightarrow u_{1,2} = \pm 3$ varav $v_1 = \frac{3}{u_1} = 1$; $v_2 = \frac{3}{u_2} = -1$

Fall 2. $u^2 = t_2 = -1 < 0$ vilket är orimligt, ty u är reellt.

$z + 1 - j3 = u + jv \Leftrightarrow z = u + jv - 1 + j3 = u - 1 + j(v + 3)$ ger slutligen att

$$\text{SVAR: } \begin{cases} z_1 = u_1 - 1 + j(v_1 + 3) = 3 - 1 + j(1 + 3) = 2 + j4 \\ z_2 = u_2 - 1 + j(v_2 + 3) = -3 - 1 + j(-1 + 3) = -4 + j2 \end{cases}$$

Anm. Då vi löste ut u enligt $2uv = 6 \Rightarrow v = \frac{3}{u}$ har vi antagit att $u \neq 0$.

Att u inte kan vara 0 beror på att vi, i likheten $2uv = 6$ för $u = 0$, skulle få att $VL = 2uv = 2 \cdot 0 \cdot v = 0$ och att $HL = 6 \neq 0$ vilket är orimligt.

$$2. \text{ Låt ES vara ekvationssystemet } \begin{cases} 2x + 2y - pz = q \\ x + y - z = 1 \\ px + (p+1)y + (1-p)z = p \end{cases}$$

a) Lös, med Cramers regel, ekvationssystemet ES för alla värden på parametern p för vilka lösningar existerar. (3p)

b) Skriv ekvationssystemet ES som en matrisekvation och lös matrisekvationen med hjälp av inversen för koefficientmatrisen. (3p)

c) Lös ES för $p = 2$. Använd eliminationsmetoden på matrisform. (3p)

Lösning:

$$2.a) \det \mathbf{A} = \begin{vmatrix} 2 & 2 & -p \\ 1 & 1 & -1 \\ p & p+1 & 1-p \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ p+1 & 1-p \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ p & 1-p \end{vmatrix} + (-p) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ p & p+1 \end{vmatrix} =$$

$$= 2(1 - p + p + 1) - 2(1 - p + p) - p(p + 1 - p) = 4 - 2 - p = 2 - p$$

Lösning med hjälp av Cramers regel existerar $\Leftrightarrow \det \mathbf{A} \neq 0 \Leftrightarrow 2 - p \neq 0 \Leftrightarrow p \neq 2$

$$\det \mathbf{A}_1 = \begin{vmatrix} q & 2 & -p \\ 1 & 1 & -1 \\ p & p+1 & 1-p \end{vmatrix} = q \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ p+1 & 1-p \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ p & 1-p \end{vmatrix} + (-p) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ p & p+1 \end{vmatrix} =$$

$$= q(1 - p + p + 1) - 2(1 - p + p) - p(p + 1 - p) = 2q - 2 - p$$

$$\det \mathbf{A}_2 = \begin{vmatrix} 2 & q & -p \\ 1 & 1 & -1 \\ p & p & 1-p \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ p & 1-p \end{vmatrix} - q \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ p & 1-p \end{vmatrix} + (-p) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ p & p \end{vmatrix} = 2 - q$$

$$\det \mathbf{A}_3 = \begin{vmatrix} 2 & 2 & q \\ 1 & 1 & 1 \\ p & p+1 & p \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ p+1 & p \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ p & p \end{vmatrix} + q \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ p & p+1 \end{vmatrix} = -2 + q$$

$$x = \frac{\det \mathbf{A}_1}{\det \mathbf{A}} = \frac{2q - p - 2}{2 - p} = \frac{p - 2q + 2}{p - 2}, \quad y = \frac{\det \mathbf{A}_2}{\det \mathbf{A}} = \frac{2 - q}{2 - p} = \frac{q - 2}{p - 2}$$

$$z = \frac{\det \mathbf{A}_3}{\det \mathbf{A}} = \frac{q - 2}{2 - p} = -\frac{q - 2}{p - 2}$$

$$\mathbf{2.b) ES} \Leftrightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 2 & 2 & -p \\ 1 & 1 & -1 \\ p & p+1 & 1-p \end{bmatrix}}_{\mathbf{A}} \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}}_{\mathbf{x}} = \underbrace{\begin{bmatrix} q \\ 1 \\ p \end{bmatrix}}_{\mathbf{b}}$$

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b} \Leftrightarrow \mathbf{A}^{-1}(\mathbf{Ax}) = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{b} \Leftrightarrow (\mathbf{A}^{-1}\mathbf{A})\mathbf{x} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{b} \Leftrightarrow \mathbf{Ex} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{b} \Leftrightarrow \mathbf{x} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{b}$$

För $p \neq 2$ erhålls att

$$\begin{aligned} [\mathbf{A}|\mathbf{E}] &= \begin{bmatrix} 2 & 2 & -p & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ p & p+1 & 1-p & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \\ \leftarrow \\ \leftarrow \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & -p & 1 & 0 & 0 \\ p & p+1 & 1-p & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{matrix} \boxed{-2} & \boxed{-p} \\ \leftarrow \\ \leftarrow \end{matrix} \sim \\ &\sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2-p & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & -p & 1 \end{bmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \\ \leftarrow \\ \leftarrow \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & -p & 1 \\ 0 & 0 & 2-p & 1 & -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \\ \boxed{-1} \\ \leftarrow \end{matrix} \sim \\ &\sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 0 & 1+p & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & -p & 1 \\ 0 & 0 & 2-p & 1 & -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} p \neq 2 \\ \boxed{\frac{1}{2-p}} \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 0 & 1+p & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & -p & 1 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2-p} & -\frac{2}{2-p} & 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \\ \leftarrow \\ \boxed{-1} & \boxed{2} \end{matrix} \sim \\ &\sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \frac{2}{2-p} & 1+p-\frac{4}{2-p} & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2-p} & -p+\frac{2}{2-p} & 1 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2-p} & -\frac{2}{2-p} & 0 \end{bmatrix} = [\mathbf{E}|\mathbf{A}^{-1}] \Rightarrow \end{aligned}$$

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{2-p} \begin{bmatrix} 2 & -p^2 + p - 2 & p - 2 \\ -1 & p^2 - 2p + 2 & 2 - p \\ 1 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \mathbf{X} = \mathbf{A}^{-1} \mathbf{b} = \frac{1}{2-p} \begin{bmatrix} 2 & -p^2 + p - 2 & p - 2 \\ -1 & p^2 - 2p + 2 & 2 - p \\ 1 & -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} q \\ 1 \\ p \end{bmatrix} = \frac{1}{2-p} \begin{bmatrix} 2q - p - 2 \\ 2 - q \\ q - 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{2q-p-2}{2-p} \\ \frac{2-q}{2-p} \\ \frac{q-2}{2-p} \end{bmatrix}$$

2.c) För $p = 2$ erhålls att

$$\begin{aligned} \mathbf{M} = [\mathbf{A}|\mathbf{b}] &= \begin{bmatrix} 2 & 2 & -2 & q \\ 1 & 1 & -1 & 1 \\ 2 & 3 & -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{matrix} \updownarrow \\ \updownarrow \\ \leftarrow \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 2 & 2 & -2 & q \\ 2 & 3 & -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{matrix} \boxed{-2} \quad \boxed{-2} \\ \updownarrow \\ \leftarrow \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & q-2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \\ \updownarrow \\ \updownarrow \end{matrix} \\ &\sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & q-2 \end{bmatrix} \begin{matrix} \updownarrow \\ \boxed{-1} \\ \leftarrow \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & q-2 \end{bmatrix} \begin{matrix} q \neq 2 \\ \\ \boxed{\frac{1}{q-2}} \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Fall 1: $p = 2, q \neq 2$

ES saknar lösning!

Pivotelementet i rad 3

står sist i raden.

Fall 2: $p = 2, q = 2$

z fri variabel. ES har oändligt många lösningar!

$$\mathbf{M} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \mathbf{M} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x - 2z = 1 \\ y + z = 0 \\ 0 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 1 + 2t \\ y = -t \\ z = t \end{cases}$$

3. Anpassa med minsta kvadratmetoden kurvan $y = ax^2 + bx + c$ till punkterna $(-1; 1)$, $(0; 0)$, $(1; -1)$ och $(2; 0)$. Medelfelet behöver ej beräknas. (4p)

Lösning:

Insättning av punkterna i kurvans ekvation ger matrisekv:

$$\underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 1 \end{bmatrix}}_{\mathbf{A}} \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}}_{\mathbf{x}} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}}_{\mathbf{b}}$$

Bästa lösningen i minsta kvadratmetodens mening erhålls av (ESU) $\mathbf{A}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{A}^T \mathbf{b}$.

$$\mathbf{A}^T \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 4 \\ -1 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 18 & 8 & 6 \\ 8 & 6 & 2 \\ 6 & 2 & 4 \end{bmatrix} = 2 \begin{bmatrix} 9 & 4 & 3 \\ 4 & 3 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A}^T \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 4 \\ -1 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -2 \\ 0 \end{bmatrix} = 2 \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$(\text{ESU}) \mathbf{A}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{A}^T \mathbf{b} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 18 & 8 & 6 \\ 8 & 6 & 2 \\ 6 & 2 & 4 \end{bmatrix} \mathbf{x} = \begin{bmatrix} 0 \\ -2 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 9 & 4 & 3 \\ 4 & 3 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{bmatrix}}_{\mathbf{C}} \mathbf{x} = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\det \mathbf{C} = \begin{vmatrix} 9 & 4 & 3 \\ 4 & 3 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 9 \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} - 4 \begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} 4 & 3 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} = 45 - 20 - 15 = 10$$

$$\det \mathbf{C}_1 = \begin{vmatrix} 0 & 4 & 3 \\ -1 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} = (-1)^{2+1} \cdot (-1) \begin{vmatrix} 4 & 3 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 5, \det \mathbf{C}_2 = \begin{vmatrix} 9 & 0 & 3 \\ 4 & -1 & 1 \\ 3 & 0 & 2 \end{vmatrix} = (-1)^{2+2} \cdot (-1) \begin{vmatrix} 9 & 3 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} = -9$$

$$\det \mathbf{C}_3 = \begin{vmatrix} 9 & 4 & 0 \\ 4 & 3 & -1 \\ 3 & 1 & 0 \end{vmatrix} = (-1)^{2+3} \cdot (-1) \begin{vmatrix} 9 & 4 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} = -3$$

SVAR: $y = ax^2 + bx + c = \frac{5}{10}x^2 - \frac{9}{10}x - \frac{3}{10}$

4. Låt L_1 vara linjen $\frac{x-1}{2} = y-1 = \frac{z-3}{2}$ och låt L_2 vara den linje som går genom punkterna $A = (10; 6; 9)$ och $B = (2; 2; 1)$.

a) Visa att L_1 är parallell med L_2 . (1p)

b) Beräkna avståndet mellan L_1 och L_2 . (3p)

c) Bestäm ekvationen för det plan Π som innehåller L_1 och L_2 . (2p)

Lösning:

$$\text{a) } L_1: \frac{x-1}{2} = y-1 = \frac{z-3}{2} = t \Leftrightarrow \begin{cases} x = 1 + t \cdot 2 \\ y = 1 + t \cdot 1 \\ z = 3 + t \cdot 2 \end{cases} \Leftrightarrow \mathbf{r} = \mathbf{r}_0 + t \mathbf{v} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 3 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{v}_2 = \overrightarrow{AB} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 10 \\ 6 \\ 9 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -8 \\ -4 \\ -8 \end{bmatrix} = -4 \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} = -4 \mathbf{v} \Rightarrow \mathbf{v} \parallel \mathbf{v}_2 \Rightarrow L_1 \parallel L_2$$

$$\text{b) } \mathbf{r}_B - \mathbf{r}_0 = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{bmatrix}, \text{ och det följer att}$$

$$\mathbf{v} \times (\mathbf{r}_B - \mathbf{r}_0) = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{vmatrix} \mathbf{e}_x & \mathbf{e}_y & \mathbf{e}_z \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \end{vmatrix} = \mathbf{e}_x \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} - \mathbf{e}_y \begin{vmatrix} 2 & 2 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} + \mathbf{e}_z \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{bmatrix} -4 \\ 6 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Avståndsformeln för räta linjen ger slutligen att

$$\text{SVAR: } d(L_1, L_2) = d(L_1, B) = \frac{|\mathbf{v} \times (\mathbf{r}_B - \mathbf{r}_0)|}{|\mathbf{v}|} = \frac{\sqrt{(-4)^2 + 6^2 + 1^2}}{\sqrt{2^2 + 1^2 + 2^2}} = \frac{\sqrt{53}}{3} \text{ le}$$

c) Tag t ex $\mathbf{n} = \mathbf{v} \times (\mathbf{r}_B - \mathbf{r}_0)$

$$\Pi: \mathbf{n} \cdot (\mathbf{r} - \mathbf{r}_0) = 0 \Leftrightarrow \begin{bmatrix} -4 \\ 6 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot \left(\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 3 \end{bmatrix} \right) = 0 \Leftrightarrow \begin{bmatrix} -4 \\ 6 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x-1 \\ y-1 \\ z-3 \end{bmatrix} = 0 \Leftrightarrow -4x + 6y + z - 5 = 0$$

$$\text{SVAR: } \Pi: 4x - 6y - z + 5 = 0$$