

Algebra, LMA019, ht2017, Föreläsning 2.2

Repetition:

- Definition: En vektor är en riktad sträcka
I ett koord. system: $\mathbf{v} = \langle v_1, v_2, v_3 \rangle$
- $|\mathbf{v}|$ vektorns längd. I ett koord. syst.: $|\mathbf{v}| = \sqrt{v_1^2 + v_2^2 + v_3^2}$
- Vektorer kan adderas, subtraheras & multipliceras med skalarer (reella tal)
- Definition: Givet $\mathbf{u} = \langle u_1, u_2, u_3 \rangle$, $\mathbf{v} = \langle v_1, v_2, v_3 \rangle$ definieras skalarprodukten mellan $\mathbf{u}$ och $\mathbf{v}$ som

$$\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = u_1 v_1 + u_2 v_2 + u_3 v_3$$

- Sats: Givet två vektorer $\mathbf{u}$ och $\mathbf{v}$ gäller att

$$\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = |\mathbf{u}| |\mathbf{v}| \cos \theta$$

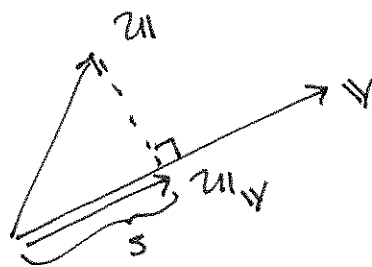
där θ vinkeln mellan $\mathbf{u}$ och $\mathbf{v}$ ($0 \leq \theta \leq \pi$)

- Sats: $s = \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{v}|}$ skalarprojektion av $\mathbf{u}$ längs $\mathbf{v}$

$$\mathbf{u}_{\mathbf{v}} = \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} \mathbf{v} \quad \text{vektorprojektion av } \mathbf{u} \text{ längs } \mathbf{v}$$

Idag:

- * Kryssprodukter
- * Linjer i $\mathbb{R}^3$



Kryssprodukter: (12.4)

Definition: Givet två vektorer $\mathbf{u} = (u_1, u_2, u_3)$ och

$\mathcal{V} = (v_1, v_2, v_3)$ definierar vi deras kryssprodukt (alt. vektorprodukt) som:

$$u \times \mathcal{V} = \langle u_2 v_3 - u_3 v_2, u_3 v_1 - u_1 v_3, u_1 v_2 - u_2 v_1 \rangle$$

Obs! Gäller endast i $\mathbb{R}^3$!

Ex. Låt $u = (1, 2, 3)$, $\mathcal{V} = (1, 0, 2)$. Beräkna $u \times \mathcal{V}$.

Lösn.: $u \times \mathcal{V} = \langle 2 \cdot 2 - 3 \cdot 0, 3 \cdot 1 - 1 \cdot 2, 1 \cdot 0 - 2 \cdot 1 \rangle =$
 $= \langle 4, 1, -2 \rangle$

Är det värt besväret?

Funkla egenskaper:

(i) $u \times u = \mathbf{0} = (0, 0, 0)$

(ii) $u \times \mathcal{V} = -\mathcal{V} \times u$

(iii) $u \times (\mathcal{V} + \mathcal{W}) = u \times \mathcal{V} + u \times \mathcal{W}$

(iv) $(tu) \times \mathcal{V} = u \times (t\mathcal{V}) = t(u \times \mathcal{V}) \quad t \in \mathbb{R}$

(v) $u \cdot (u \times \mathcal{V}) = \mathcal{V} \cdot (u \times \mathcal{V}) = 0$

↑
Vektorn $u \times \mathcal{V}$ är vinkelrät mot både u och $\mathcal{V}$.

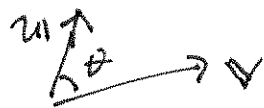
I själva verket gäller att:

u , $\mathcal{V}$ och $u \times \mathcal{V}$ "bilda" ett högerorienterat koordinatsystem.

Därtill har vi följande mycket användbara:

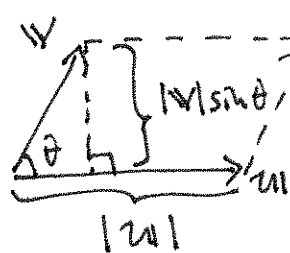
Sats: Givet två vektorer u och v gäller att

$$|u \times v| = |u||v| \sin \theta$$



där θ vinkeln mellan u och v ($0 \leq \theta \leq \pi$)

Vad innebär detta geometriskt?



$$\begin{aligned} \text{Area parallelogram} &= \\ &= |u||v| \sin \theta = |u \times v| \end{aligned}$$

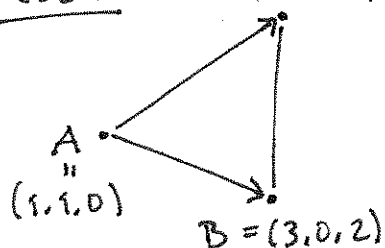
Ex. Beräkna arean av triangeln med hörnen

$$A = (1, 1, 0), B = (3, 0, 2) \text{ och } C = (0, -1, 1)$$

Lös.: $C = (0, -1, 1)$

$$\vec{AB} = B - A = \langle 2, -1, 2 \rangle$$

$$\vec{AC} = C - A = \langle -1, -2, 1 \rangle$$



$$\begin{aligned} \text{Area triangel} &= \frac{1}{2} |\vec{AB} \times \vec{AC}| = \\ &= \dots = \frac{\sqrt{5}}{\sqrt{2}} \text{ a.e.} \end{aligned}$$

Det är värt det!

Vi har (som tur är) följande minnesregel:

$$u \times v = \begin{vmatrix} \overset{+}{i} & \overset{-}{j} & \overset{+}{k} \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = i(u_2 v_3 - u_3 v_2) - j(u_1 v_3 - u_3 v_1) + k(u_1 v_2 - u_2 v_1) =$$

$$= \langle u_2 v_3 - u_3 v_2, u_3 v_1 - u_1 v_3, u_1 v_2 - u_2 v_1 \rangle$$

Ex. Finn en enhetsvektor som är vinkelrät mot $i-j$ och $j-2k$.

Lös.: Låt $u = i - j = \langle 1, -1, 0 \rangle$, $v = j - 2k = \langle 0, 1, -2 \rangle$

Vet att: $u \times v \perp u$ och $u \times v \perp v$

$$u \times v = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \end{vmatrix} = \langle 2-0, -(-2-0), 1 \cdot 1 - 0 \cdot (-1) \rangle = \langle 2, 2, 1 \rangle \leftarrow \begin{array}{l} \text{rätt riktning} \\ \text{fel längd} \end{array}$$

$$\frac{1}{|u \times v|} u \times v = \frac{1}{\sqrt{2^2 + 2^2 + 1^2}} \langle 2, 2, 1 \rangle = \frac{1}{3} \langle 2, 2, 1 \rangle \leftarrow \begin{array}{l} \text{rätt riktning} \\ \text{rätt längd} \end{array}$$

Linjer i $\mathbb{R}^3$: (12.5)

För att beskriva en linje i planet behövs:

I. Skärningen med y-axeln: $m \in \mathbb{R}$ ($\Leftrightarrow (0, m)$)

II. En lutning: $k \in \mathbb{R}$

För att beskriva en linje, ℓ , i rummet behövs:

I. En punkt på linjen: $x_0 = (x_0, y_0, z_0)$

II. En riktning: $v = \langle a, b, c \rangle$

Varje annan punkt på linjen kan då nås genom att börja i x_0 och gå lämpligt antal steg i v 's riktning.

Alltså ges linjen av:

$$\ell = \{ \mathbf{x} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; \mathbf{x} = \mathbf{x}_0 + t\mathbf{v}, \text{ f\"or n\"agot } t \in \mathbb{R} \}$$

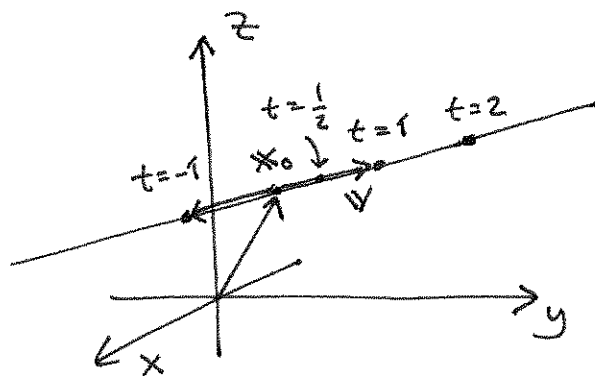
Eller mer sl\"arvigt

← Vektorparametrisk form

$$\ell : \mathbf{x} = \mathbf{x}_0 + t\mathbf{v}, t \in \mathbb{R} \quad (\text{eng.: vector equation of } \ell)$$

Skriver vi ut allt f\"or vi

$$\ell : \begin{cases} x = x_0 + ta \\ y = y_0 + tb \\ z = z_0 + tc \end{cases}, t \in \mathbb{R} \quad (*)$$



↗ Skalarparametrisk form

(eng.: parametric equations of ℓ)

L\"os ut t ur $(*)$:

$$t = \frac{x - x_0}{a}, t = \frac{y - y_0}{b}, t = \frac{z - z_0}{c} \quad \left(\begin{array}{l} \text{f\"orutsatt} \\ \text{att } a, b, c \neq 0 \end{array} \right)$$

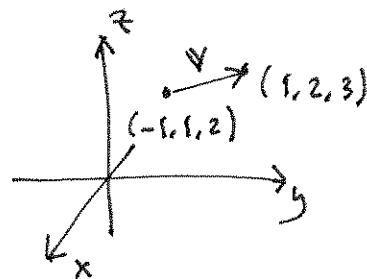
dvs

$$\ell : \frac{x - x_0}{a} = \frac{y - y_0}{b} = \frac{z - z_0}{c} \quad \leftarrow \begin{array}{l} \text{Standard form} \\ \text{(symmetric eq.)} \\ \text{of } \ell \end{array}$$

Ex. L\"at ℓ vara den r\"ata linjen genom punkterna $(1, 2, 3)$ och $(-1, 1, 2)$. Skriv ℓ p\"a vektorparametrisk- och standardform.

L\"osn.: $\mathbf{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow \ell : \mathbf{x} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R}$$



$$\ell: \begin{cases} x = -1 + 2t \\ y = 1 + t \\ z = 2 + t \end{cases}, t \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow t = \frac{x+1}{2} \quad , \quad t = y-1 = \frac{y-1}{1} \quad , \quad t = z-2 = \frac{z-2}{1}$$

$$\therefore \ell: \frac{x+1}{2} = y-1 = z-2$$

Bonus: Bestäm punkten där linjen ℓ skär xy -planet.

Lös.: ℓ skär xy -planet då $z=0$

$$\Rightarrow y-1 = \overset{z=0}{z-2} \Leftrightarrow y-1 = -2 \Leftrightarrow y = -1$$

$$\frac{x+1}{2} = z-2 \Leftrightarrow \frac{x+1}{2} = -2 \Leftrightarrow x+1 = -4$$

$$\Leftrightarrow x = -5$$

$\therefore$ skärningspunkt: $(-5, -1, 0)$