

Tentamen i MVE255 Matematisk analys i flera variabler M, 2009–08–29, e V

Telefon: David Heintz 0762–721861

Inga hjälpmittel. Kalkylator ej tillåten.

**Teknologer inskrivna 2006 och tidigare löser uppgifterna på baksidan av detta blad.  
(Man kan välja att göra uppgifterna på framsidan men inte blanda.)**

Varje uppgift är värd 6 poäng, om inte annat anges, totalt 50 poäng. Skriv väl, motivera och förklara vad du gör; endast välformulerade lösningar ger full poäng!

Betygsgränser: 3: 20–29p, 4: 30–39p, 5: 40–

Lösningar anslås på kursens hemsida efter tentamens slut. Resultat meddelas per epost.

---

1. Beräkna integralen  $\iint_T \sin(x+y) dA$  där  $T$  är triangeln med hörn i  $(0,0)$ ,  $(1,0)$ ,  $(0,1)$ .
2. Undersök funktionen  $f(x) = x_1^3 + x_2^2 - x_1x_2$  med avseende på maxima, minima och sadelpunkter.
3. Skriv ned Taylors polynom av grad 2 med baspunkt  $a = (1, 1)$  för funktionen i uppgift 2.
4. (a) Beräkna ett steg av Newtons metod för ekvationssystemet

$$\begin{aligned}x_1 + x_1x_2^2 + x_1x_3^2 - 1 &= 0 \\-x_1 + x_2 - x_2x_3 + x_1x_2x_3 - 1 &= 0 \\x_2 + x_3 - x_1^2 - 1 &= 0\end{aligned}$$

med startpunkt  $(0, 0, 0)$ . (4 poäng)

(b) Härled Newtons metod för ekvationssystem med hjälp av linjärisering. (2 poäng)

(c) Beskriv hur man löser detta system med startpunkt  $(0, 0, 0)$  och tolerans  $10^{-6}$  med hjälp av det program `newton.m` som du har skrivit. Du ska inte skriva ned programmet `newton.m` här utan skriva ned alla kommandon och filer som man behöver skriva för att lösa just detta ekvationssystem om man har programmet `newton`. (2 poäng)

5. Härled den svaga formuleringen av randvärdesproblemet

$$\begin{cases} -\nabla \cdot (a\nabla u) = f & \text{i } D, \\ aD_{\hat{\mathbf{N}}}u + k(u - u_A) = g & \text{på } S. \end{cases}$$

6. Beräkna integralen  $\iiint_B (x^2 + y^2) dV$  där  $B$  är klotet  $x^2 + y^2 + z^2 \leq R^2$ .

7. Laplace-operatorn i sfärisk symmetri. Låt  $x, y, z$  vara cartesiska koordinater och  $\rho, \phi, \theta$  vara sfäriska koordinater. Antag att funktionen  $u$  är sfäriskt symmetrisk, dvs  $u = u(\rho)$  beror endast på  $\rho$  men ej på  $\phi, \theta$ . Visa att

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{d^2 u}{d\rho^2} + \frac{2}{\rho} \frac{du}{d\rho} = \frac{1}{\rho^2} \frac{d}{d\rho} \left( \rho^2 \frac{du}{d\rho} \right)$$

8. (a) Härled ytelementet  $dS = \sqrt{1 + f'_x(x, y)^2 + f'_y(x, y)^2} dx dy$  för en graf  $z = f(x, y)$ .

(b) Bevisa partialintegrationsformeln

$$\iiint_D \nabla \cdot \mathbf{F} \phi dV = \iint_S \hat{\mathbf{N}} \cdot \mathbf{F} \phi dS - \iiint_D \mathbf{F} \cdot \nabla \phi dV$$

/stig

**För teknologer inskrivna 2006 och tidigare.**

**1.** Beräkna integralen  $\iiint_D z e^{x+y} dx dy dz$  där  $D$  är rätblocket  $0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq 1, 0 \leq z \leq 1$ . (6p)

**2.** Undersök om följande gränsvärden existerar eller ej: (3+3p)

$$(a) \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\sin(x^2 + y^2)}{x^2 + y^2} \quad (b) \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\sin(x^2 + y^2)}{x^2}$$

**3.** Låt  $\mathbf{F} = (y-x, x)$ . Beräkna integralen  $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$  där  $C$  är kurvan från punkten  $(0, 0)$  till punkten  $(\pi, 0)$  längs grafen  $y = \sin^3 x$ . (6p)

**4.** Bestäm största och minsta värdet av funktionen  $f(x, y) = x^2y - x - y$  på den slutna triangeln med hörn i  $(0, 0), (2, 0), (0, 2)$ . (6p)

**5.** Beräkna  $f'_v(1, 1)$  och  $\nabla f(1, 1)$  för  $f(x, y) = \sin(x/y)$  och då  $\mathbf{v}$  pekar i den riktning som ges av  $(2, 1)$ .

**6.** Beräkna integralen  $\iiint_B (x^2 + y^2) dV$  där  $B$  är klotet  $x^2 + y^2 + z^2 \leq R^2$ .

**7.** Laplace-operatorn i sfärisk symmetri. Låt  $x, y, z$  vara cartesiska koordinater och  $\rho, \phi, \theta$  vara sfäriska koordinater. Antag att funktionen  $u$  är sfäriskt symmetrisk, dvs  $u = u(\rho)$  beror endast på  $\rho$  men ej på  $\phi, \theta$ . Visa att

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{d^2 u}{d\rho^2} + \frac{2}{\rho} \frac{du}{d\rho} = \frac{1}{\rho^2} \frac{d}{d\rho} \left( \rho^2 \frac{du}{d\rho} \right)$$

**8.** (a) Visa att

$$\nabla \times (\nabla \phi) = \mathbf{0}$$

(2 poäng)

(b) Definiera begreppet differentierbarhet för en funktion  $f(x, y)$  i en punkt  $(a, b)$ . (2 poäng)

(c) Härled formeln för ytelementet för en graf  $z = f(x, y)$  parametriserad med  $x, y$ . (4 poäng)

/stig

Obs: följande är endast svar eller kortfattade lösningar. De är inte tillräckligt utförliga för att ge full poäng.

**1.**

$$\int_0^1 \int_0^{1-x} \sin(x+y) dy dx = \int_0^1 \left[ -\cos(x+y) \right]_0^{1-x} dx = \int_0^1 (\cos(x) - \cos(1)) dx = \sin(1) - \cos(1)$$

**2.**  $f(x) = x_1^3 + x_2^2 - x_1 x_2$ . Kritiska punkter ges av

$$f'(x)^T = \begin{bmatrix} f'_{x_1}(x) \\ f'_{x_2}(x) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3x_1^2 - x_2 \\ 2x_2 - x_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Den andra ekvationen ger  $x_1 = 2x_2$  vilket insättes i den första ekvationen:  $12x_2^2 - x_2 = 0$ , vilken har två lösningar  $x_2 = 0$  och  $x_2 = 1/12$ . Vi har alltså två stationära punkter nämligen  $(0, 0)$  och  $(1/6, 1/12)$ . Hessematrisen är

$$f''(x) = \begin{bmatrix} f''_{x_1 x_1}(x) & f''_{x_1 x_2}(x) \\ f''_{x_2 x_1}(x) & f''_{x_2 x_2}(x) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6x_1 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$$

I de två punkterna får vi  $f''(0, 0) = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$  med egenvärdena  $1 \pm \sqrt{2}$ , så att matrisen är indefinit, och  $f''(1/6, 1/12) = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$  med egenvärdena  $(3 \pm \sqrt{5})/2$ , så att matrisen är positivt definit. Vi drar slutsatsen att  $(0, 0)$  är en sadelpunkt och att  $(1/6, 1/12)$  är en minimipunkt.

**3.**

$$f(x) = f(a) + f'(a)h + \frac{1}{2}h^T f''(a)h + R_2(x) = P_2(x) + R_2(x)$$

$$\begin{aligned} P_2(x) &= f(1, 1) + f'(1, 1)h + \frac{1}{2}h^T f''(1, 1)h \\ &= 1 + [2 \quad 1] \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} + \frac{1}{2} [h_1 \quad h_2] \begin{bmatrix} 6 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix}, \\ \text{där } h &= \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 - 1 \\ x_2 - 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

**4. (a)**

$$\begin{aligned} f(x) &= \begin{bmatrix} x_1 + x_1 x_2^2 + x_1 x_3^2 - 1 \\ -x_1 + x_2 - x_2 x_3 + x_1 x_2 x_3 - 1 \\ x_2 + x_3 - x_1^2 - 1 \end{bmatrix} \\ f'(x) &= \begin{bmatrix} 1 + x_2^2 + x_3^2 & 2x_1 x_2 & 2x_1 x_3 \\ -1 + x_2 x_3 & 1 - x_3 + x_1 x_3 & -x_2 + x_1 x_2 \\ -2x_1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$\text{residualen } b = -f(0, 0, 0) = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{Jacobimatrisen } A = f'(0, 0, 0) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$Ah = b, \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad h = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$x = x_0 + h = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix}$$

(b)

$$L(x) = f(x_0) + f'(x_0)h = 0, \quad f'(x_0)h = -f(x_0), \quad x = x_0 + h$$

(c) Man skriver en funktionsfil:

```
function y=funk(x)
y=zeros(3,1);
y(1) = x(1)+x(1)*x(2)^2+x(1)*x(3)^2-1;
y(2) = -x(1)+x(2)-x_2*x(3)+x(1)*x_2*x(3)-1;
y(3) = x(2)+x(3)-x(1)^2 -1;
```

Sedan skriver man på kommandoraden:

```
>> x0=[0;0;0]
>> tol=1e-6;
>> x = newton(@funk,x0,tol)
```

5. Multiplicera med testfunktion  $v$  och integrera partiellt:

$$\iiint_D fv \, dV = - \iint_D \nabla \cdot (a \nabla u) v \, dV = \iint_S \hat{\mathbf{N}} \cdot (a \nabla u) v \, dS + \iiint_D a \nabla u \cdot \nabla v \, dV$$

Här är

$$\hat{\mathbf{N}} \cdot (a \nabla u) = a \hat{\mathbf{N}} \cdot \nabla u = a D_{\hat{\mathbf{N}}} \nabla u = g - k(u - u_A)$$

så att

$$\iiint_D fv \, dV = \iint_S (g - k(u - u_A)) v \, dS + \iiint_D a \nabla u \cdot \nabla v \, dV$$

Samla  $u$ -termer:

$$\iiint_D a \nabla u \cdot \nabla v \, dV + \iint_S kuv \, dS = \iiint_D fv \, dV = \iint_S (g + ku_A)v \, dS$$

Svaga formen blir: finn  $u$  sådan att

$$\iiint_D a \nabla u \cdot \nabla v \, dV + \iint_S kuv \, dS = \iiint_D fv \, dV = \iint_S (g + ku_A)v \, dS$$

för alla testfunktioner  $v$ .

**6.** Sfäriska koordinater:

$$\begin{cases} x = \rho \sin \phi \cos \theta \\ y = \rho \sin \phi \sin \theta \\ z = \rho \cos \phi \end{cases} \quad 0 \leq \rho \leq R, \ 0 \leq \theta < 2\pi, \ 0 \leq \phi \leq \pi$$

Volymselementet:  $dV = \rho^2 \sin \phi d\rho d\phi d\theta$ . Integranden:  $x^2 + y^2 = \rho^2 \sin^2 \phi$ . Integralen blir

$$\begin{aligned} \iiint_B (x^2 + y^2) dV &= \int_{\theta=0}^{2\pi} \int_{\phi=0}^{\pi} \int_{\rho=0}^R \rho^2 \sin^2 \phi \rho^2 \sin \phi d\rho d\phi d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} d\theta \int_0^{\pi} \sin^3 \phi d\phi \int_0^R \rho^4 d\rho \\ &= 2\pi \int_{-1}^1 (1 - u^2) du \frac{R^5}{5} \\ &= 2\pi \frac{4}{3} \frac{R^5}{5} = \frac{8\pi R^5}{15} \end{aligned}$$

**7.** Vi har

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}, \quad \frac{\partial \rho}{\partial x} = \frac{2x}{2\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} = \frac{x}{\rho}$$

Kedjeregeln ger

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial x} &= \frac{du}{d\rho} \frac{\partial \rho}{\partial x} = \frac{du}{d\rho} \frac{x}{\rho} \\ \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} &= \frac{d^2 u}{d\rho^2} \left( \frac{\partial \rho}{\partial x} \right)^2 + \frac{du}{d\rho} \frac{\partial}{\partial x} \frac{x}{\rho} = \frac{d^2 u}{d\rho^2} \frac{x^2}{\rho^2} + \frac{du}{d\rho} \frac{\rho - x \frac{x}{\rho}}{\rho^2} \\ &= \frac{d^2 u}{d\rho^2} \frac{x^2}{\rho^2} + \frac{du}{d\rho} \left( \frac{1}{\rho} - \frac{x^2}{\rho^3} \right) \end{aligned}$$

På samma vis

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} &= \frac{d^2 u}{d\rho^2} \frac{y^2}{\rho^2} + \frac{du}{d\rho} \left( \frac{1}{\rho} - \frac{y^2}{\rho^3} \right) \\ \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} &= \frac{d^2 u}{d\rho^2} \frac{z^2}{\rho^2} + \frac{du}{d\rho} \left( \frac{1}{\rho} - \frac{z^2}{\rho^3} \right) \end{aligned}$$

så att

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} &= \frac{d^2 u}{d\rho^2} \frac{x^2 + y^2 + z^2}{\rho^2} + \frac{du}{d\rho} \left( \frac{3}{\rho} - \frac{x^2 + y^2 + z^2}{\rho^3} \right) \\ &= \frac{d^2 u}{d\rho^2} + \frac{2}{\rho} \frac{du}{d\rho} = \frac{1}{\rho^2} \frac{d}{d\rho} \left( \rho^2 \frac{du}{d\rho} \right) \end{aligned}$$

**8. (a)** Adams 15.5.

(b) Produktderivering:

$$\nabla \cdot (\mathbf{F}\phi) = \nabla \cdot \mathbf{F}\phi + \mathbf{F} \cdot \nabla \phi$$

Divergenssatsen:

$$\iiint_D \nabla \cdot \mathbf{F}\phi dV + \iiint_D \mathbf{F} \cdot \nabla \phi dV = \iiint_D \nabla \cdot (\mathbf{F}\phi) dV = \iint_S \hat{\mathbf{N}} \cdot (\mathbf{F}\phi) dS = \iint_S \hat{\mathbf{N}} \cdot \mathbf{F}\phi dS$$

så att

$$\iiint_D \nabla \cdot \mathbf{F}\phi dV = \iint_S \hat{\mathbf{N}} \cdot \mathbf{F}\phi dS - \iiint_D \mathbf{F} \cdot \nabla \phi dV$$

/stig

**För teknologer inskrivna 2006 och tidigare.**

1.  $(e - 1)^2/2$
2. (a) existerar. (b) existerar ej.
3. Fältet är konservativt med potential  $\phi(x, y) = xy - x^2/2$ . Integralen blir  $-\pi^2/2$ .
4. Maximum 0 i punkten  $(0, 0)$ , minimum  $-2$  i punkten  $(0, 2)$ .
5.  $\nabla f(1, 1) = (\cos 1, -\cos 1)$ ,  $f'_v(1, 1) = \frac{\cos 1}{\sqrt{5}}$
6. Som ovan.
7. Som ovan.
8. Se boken.

/stig