

F19) 15/5 - 18

Ex 16.4.12)

Beräkna flödet av $\mathbf{F}(x,y,z) = (y+xz, y+yz, -2x-z^2)$ upp genom den del av $x^2+y^2+z^2=a^2$ som ligger i första oktalet.

notera →

```
[T F] = meshgrid(linspace(0, pi/2, 20));
a = 1;
X = a * cos(T) .* sin(F);
Y = a * sin(T) .* sin(F);
Z = a * cos(F);
```

Lösning:

Vi ska räkna ut

$$\iint_S \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS$$

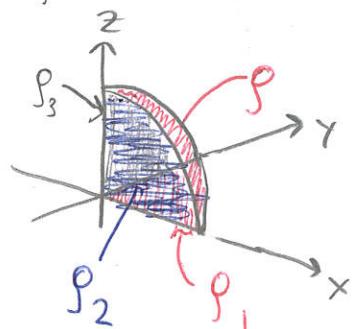
där S är den beskrivna ytan.

Används formeln $\iint_S \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS = \iint_D \mathbf{F}(r(s,t)) \cdot \left(\frac{\partial \mathbf{r}}{\partial s} \times \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial t} \right) ds dt$

Kommer vi få en väldigt svårlost integral.

Vi ska därför använda Gauss sats istället. Men för att använda Gauss sats $\iint_S \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS = \iiint_D \nabla \cdot \mathbf{F} dV$ krävs det att S omsluter ett område D . Det gör inte var yta S .

Men lägger vi till tre fjärdeledscirklar så att vi får ett åltondelsklot, alltså:



så har vi en yta $S = \mathcal{P}_1 \cup \mathcal{P}_2 \cup \mathcal{P}_3 \cup S$ som omsluter ett område D .



Gauss sats blir nu:

(2)

$$\iiint_D \nabla \cdot \mathbf{F} dV = [\text{Gauss}] = \iint_S \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS = [S = \rho_1 \mathbf{U}_{\rho_1}, \rho_2 \mathbf{U}_{\rho_2}, \rho_3 \mathbf{U}_{\rho_3}] =$$

$$= \iint_{\rho} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS + \iint_{\rho_1} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS + \iint_{\rho_2} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS + \iint_{\rho_3} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS$$

Vi har alltså:

$$\iint_D \nabla \cdot \mathbf{F} dV = \iint_{\rho} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS + \iint_{\rho_1} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS + \iint_{\rho_2} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS + \iint_{\rho_3} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS$$

(i) ρ (ii) ρ_1 (iii) ρ_2 (iv) ρ_3

den sista
men svåra
integralen

Vi räknar ut de andra fyra integralerna och läser ut den sista.

(i)

$$\nabla \cdot \mathbf{F} = \frac{\partial}{\partial x}(y+xz) + \frac{\partial}{\partial y}(y+yz) + \frac{\partial}{\partial z}(-2x-z^2) = z + 1 + z - 2z = 1$$

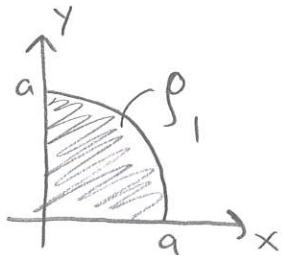
$$\iint_D \nabla \cdot \mathbf{F} dV = \iint_D dV = \left[\begin{array}{l} \text{större} \\ \text{kordinater} \end{array} \right] = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^a R^2 \sin \varphi dR d\varphi d\theta$$

volymen av ett
gtalndelsklot med
radie a

$$= \frac{\pi}{2} \left[-\cos \varphi \right]_0^{\frac{\pi}{2}} \left[\frac{R^3}{3} \right]_0^a = \frac{\pi a^3}{6}$$

(ii)

Vi använder formeln $\iint_S \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS = \iint_{\rho_1} \mathbf{F}(\mathbf{r}(s,t)) \cdot \left(\frac{\partial \mathbf{r}}{\partial s} \times \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial t} \right) ds dt$



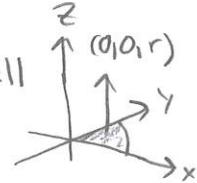
Parametrering av ρ_1 : $\mathbf{r}(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta, 0)$

$$\begin{cases} 0 \leq r \leq a \\ 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2} \end{cases}$$

$$\mathbf{F}(\mathbf{r}(r, \theta)) = \mathbf{F}(r \cos \theta, r \sin \theta, 0) = (r \sin \theta, r \sin \theta, -2r \cos \theta)$$

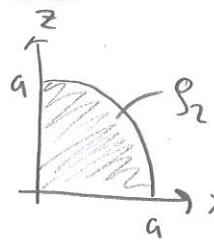
$$\frac{\partial \mathbf{r}}{\partial r} \times \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \theta} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \cos \theta & \sin \theta & 0 \\ -r \sin \theta & r \cos \theta & 0 \end{vmatrix} = (0, 0, r)$$

Pekar åt fel håll
⇒ sett framför i formeln



$$\iint_{\rho_1} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS = - \iint_{\rho_1} 0 \cdot r \sin \theta + 0 \cdot r \sin \theta + r \cdot (-2r \cos \theta) dr d\theta = \iint_{\rho_1} 2r^2 \cos \theta dr d\theta = \frac{2a^3}{3}$$

(iii)



$$\mathbf{r}(r, \theta) = (r \cos \theta, 0, r \sin \theta) \quad 0 \leq r \leq a, 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$$

Det är smartare att räkna ut $\frac{\partial \mathbf{r}}{\partial r} \times \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \theta}$ först $\mathbf{F}(\mathbf{r}(r, \theta))$:

$$\left| \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial r} \times \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \theta} \right| = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \cos \theta & 0 & \sin \theta \\ -r \sin \theta & 0 & r \cos \theta \end{vmatrix} = (0, -r, 0)$$

Pekar åt vänster
 \Rightarrow
 framför i
 formeln

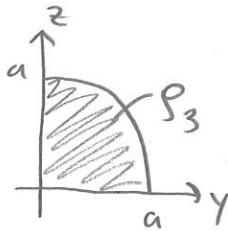
$$\mathbf{F}(\mathbf{r}(r, \theta)) = \mathbf{F}(r \cos \theta, 0, r \sin \theta) = (\dots, 0, \dots)$$

behöver vi inte räkna ut p.g.a.

Vi får nu:

$$\iint_{S_2} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS = + \iint_{\Omega} 0 \cdot (-r) dr d\theta = 0$$

(iv)



$$\mathbf{r}(r, \theta) = (0, r \cos \theta, r \sin \theta) \quad 0 \leq r \leq a, 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$$

$$\frac{\partial \mathbf{r}}{\partial r} \times \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \theta} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 0 & \cos \theta & \sin \theta \\ 0 & -r \sin \theta & r \cos \theta \end{vmatrix} = (r, 0, 0)$$

Pekar åt fel håll
 \Rightarrow - framför i formeln

$$\mathbf{F}(\mathbf{r}(r, \theta)) = \mathbf{F}(0, r \cos \theta, r \sin \theta) = (r \cos \theta, \dots, \dots)$$

behöver vi inte räkna ut p.g.a.

Vi får:

$$\iint_{S_3} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS = - \iint_{\Omega} r \cos \theta \cdot r + 0 + 0 dr d\theta = - \left[\frac{r^3}{3} \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = - \frac{a^3}{3}$$

Nu har vi allt vi behöver:

$$\iiint_D D \cdot \mathbf{F} dV = \iint_S \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS + \iint_{S_1} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS + \iint_{S_2} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS + \iint_{S_3} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS$$

$$\frac{\pi a^3}{6} = \iint_S \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS + \frac{2a^3}{3} + 0 + \frac{-a^3}{3}$$

$$\Rightarrow \boxed{\iint_S \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS = \frac{a^3}{6} (\pi - 2)}$$

4.

SATS - Varianter av Gauss sats

$$\iint_D \nabla \cdot \mathbf{F} dV = \iint_S \hat{\mathbf{N}} \cdot \mathbf{F} ds$$

$$\iint_D \nabla \phi dV = \iint_S \phi \hat{\mathbf{N}} ds$$

SATS - Gauss sats i planet

$$\iint_D \nabla \cdot \mathbf{F} dA = \underbrace{\int_C \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} ds}_{= \int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}}$$

Vi har använt Gauss sats till:

- Förenkla uträkningar av integrer
- Härleda Värmeleddningsekvationen
- Härleda P.I. i flera variabler

SATS - Stokes sats

Låt A vara en styckvis, glatt orienterad yta med ytnormal $\hat{\mathbf{N}}$ och vars rand är kurvan C. Följande gäller

$$\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \iint_A (\nabla \times \mathbf{F}) \cdot \hat{\mathbf{N}} ds$$

Repetition: Jacobi i Matlab

Givet $f: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ (m variabler
 n komponenter)

Jacobimatrizen för f betecknas Df eller f' och definieras

$$f' = Df = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_n}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial f_n}{\partial x_m} \end{bmatrix}_m^n$$

Kan ihåg: variabler \longleftrightarrow
komponenter $\uparrow \downarrow$

Vi ska räkna ut f' numeriskt i Matlab.

Vi använder approximationen (central differens)

$$\frac{\partial f_i}{\partial x_j} = \frac{f_i(x+he_j) - f_i(x-he_j)}{2h}$$

dar $x = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{bmatrix}$, $e_j = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \leftarrow j\text{-te platsen}$ och vi läter $h=1e-5$ i Matlab

Vi ska skriva en funktion som räknar ut $Df = f'$

$A = \text{jacobi}(f, x)$

- f funktions- "handle"

- x vektor $x = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{bmatrix} \leftarrow \underline{\text{står upp}}$

- f är sen att $f(x) = \begin{bmatrix} f_1(x) \\ \vdots \\ f_n(x) \end{bmatrix} \underline{\text{står upp}}$

6.

function A = jacobi(f, x)

m = length(x);

n = length(f(x));

A = zeros(n, m);

for j=1:m

e_j = zeros(m, 1);

e_j(j) = 1e-5;

A(:, j) = (f(x + e_j) - f(x - e_j)) / 2e-5;

end

end

Ex) Räkna ut Df av $f(x, y) = (\sin x, \sin y)$ i punkten (1, 2)
m.h.a. jacobi.m.

Lösning:

funk = @(x) [sin(x(1)); sin(x(2))];

A = jacobi(funk, [1; 2]);

Ex) Hur räknas Hessianen av en funktion $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ut
m.h.a. jacobi.m?

Vi har $Hf = \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_1} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_n} \end{bmatrix}$

Tar vi Df för vi: $Df = \left[\frac{\partial f}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_m} \right]$

Skickar vi sen in $(Df)^T$ i jacobi får vi Hessianen.
Om vi inte står upp

Dvs:

$Df^T = @(x) jacobi(f, x)'$;

$Hf = @(x) jacobi(Df^T, x);$