

Vecko-PM Linjär algebra, vecka 7.

Kapitel 7.1-7.5 i Tengstrand.

Linjära avbildningar

En funktion (avbildning) F från rummet till rummet kallas *Linjär avbildning* om

a) $F(\lambda \mathbf{u}) = \lambda F(\mathbf{u})$ (homogen),

b) $F(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = F(\mathbf{u}) + F(\mathbf{v})$ (additiv).

Exempel: Projektioner, speglingar, rotationer.

Matrisframställning av en linjär avbildning

Låt $\underline{e} = (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3)$ vara en bas för rummet. Låt A vara den 3×3 -matris vars kolonner består av komponenterna till $F(\mathbf{e}_1), F(\mathbf{e}_2), F(\mathbf{e}_3)$ med avseende på basen $\underline{e}$. (Detta kan skrivas $F(\underline{e}) = \underline{e}A$, där $F(\underline{e}) = (F(\mathbf{e}_1), F(\mathbf{e}_2), F(\mathbf{e}_3))$).

Om då $\mathbf{u}$ har koordinaterna $X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$, dvs $\mathbf{u} = \underline{e}X$,

och om $F(\mathbf{u})$ har koordinaterna $Y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix}$, dvs $F(\mathbf{u}) = \underline{e}Y$,

så är $Y = AX$.

Vi säger att A är matrisen för den linjära avbildningen F i basen $\underline{e}$

Volymförändring

Om A är matrisen för F i någon bas, så är $V(F(\mathbf{u}_1), F(\mathbf{u}_2), F(\mathbf{u}_3)) = \det A \cdot V(\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3)$.

Sammanfattning

$H(\mathbf{u}) = F(G(\mathbf{u}))$.

Om F ges av matrisen A och G av matrisen B , så ges H av matrisen AB .

Invers avbildning

Om A är matrisen för F i någon bas, så gäller:

F inverterbar $\iff F(\mathbf{u}) = \mathbf{0}$ endast för $\mathbf{u} = \mathbf{0} \iff \det A \neq 0$.

Matrisen för F^{-1} ges då av A^{-1} .

Nollrum, värderum, dimensionssatsen

$\dim(D(F)) = \dim(V(F)) + \dim(N(F))$

Övningar:

På tavlan: 7.2, 10, 8, 9, 6b.

Öva själva: 7.3, 11, 1, 4, 5, 6ac, 12.

Var god vänd!

Gruppuppgift till läsvecka 1, Lp 3:

1) Vilka av följande avbildningar är linjära?

a) $F(\mathbf{u}) = (\mathbf{a} \cdot \mathbf{u})\mathbf{a}$

b) $F(\mathbf{u}) = \mathbf{a} \times \mathbf{u}$

c) $F(\mathbf{u}) = \mathbf{u} + \mathbf{a}$

d) $F(\mathbf{u}) = (\mathbf{a} \cdot \mathbf{u})\mathbf{u}$

2) Antag att $F(\mathbf{e} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}) = \mathbf{e} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$ och $F(\mathbf{e} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}) = \mathbf{e} \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$.

Vad är då $F(\mathbf{e} \begin{bmatrix} 5 \\ 5 \\ 0 \end{bmatrix})$, $F(\mathbf{e} \begin{bmatrix} 0 \\ 7 \\ 7 \end{bmatrix})$, $F(\mathbf{e} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix})$?

3) F ges i en plan ON-bas av matrisen $\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$.

Rita bilderna $F(\mathbf{e}_1)$ och $F(\mathbf{e}_2)$ av basvektorererna. Hur avbildas kvadraten med hörn i origo och $\mathbf{e}_1$ och $\mathbf{e}_2$ som sidor? Rita också bilderna av $\mathbf{e}_1 \pm \mathbf{e}_2$.