1. $A=\begin{pmatrix}-1&2&3\\-2&4&6\\2&-2&-2\end{pmatrix}\begin{matrix}\\\boxed{-2}\leftarrow\\\\\boxed{2}\leftarrow\end{matrix}\overset{RE}{\sim}\begin{pmatrix}-1&2&3\\0&0&0\\0&2&4\end{pmatrix}\overset{RE}{\sim}\begin{pmatrix}1&-2&-3\\0&1&2\\0&0&0\end{pmatrix}\overset{RE}{\sim}\begin{pmatrix}1&0&1\\0&1&2\\0&0&0\end{pmatrix}$ $\therefore$ Bas $V(A)=\left\{\begin{pmatrix}-1\\-2\\2\end{pmatrix},\begin{pmatrix}2\\4\\-2\end{pmatrix}\right\}$.
Vidare är $x_3=s\Rightarrow x_2=-2s$, $x_1=-s$ så $x=\begin{pmatrix}x_1\\x_2\\x_3\end{pmatrix}=-s\begin{pmatrix}1\\2\\-1\end{pmatrix}$ $\therefore V(A)\cap N(A)=N(A)=\text{span}\{\begin{pmatrix}1\\2\\-1\end{pmatrix}\}$.

---

2. Ekv.syst. $\Leftrightarrow Ax=b$ där $A=\begin{pmatrix}3&1&-1\\1&2&0\\0&1&2\\1&1&-1\end{pmatrix}$, $x=\begin{pmatrix}x_1\\x_2\\x_3\end{pmatrix}$, $b=\begin{pmatrix}-3\\-3\\8\\9\end{pmatrix}$. Lösning i mkm-mening är lösning x till $A^TAx=A^Tb\Leftrightarrow\left(\begin{array}{ccc|c}11&6&-4&-3\\6&7&0&8\\-4&0&6&10\end{array}\right)\begin{matrix}\\\\\boxed{1/2}\end{matrix}\begin{matrix}\leftarrow\\\\\boxed{5}\end{matrix}\overset{RE}{\sim}\left(\begin{array}{ccc|c}1&6&11&22\\6&7&0&8\\-2&0&3&5\end{array}\right)\begin{matrix}\boxed{2}\leftarrow\\\\\boxed{3}\leftarrow\end{matrix}\overset{RE}{\sim}\left(\begin{array}{ccc|c}1&6&11&22\\0&7&9&23\\0&12&25&49\end{array}\right)\begin{matrix}\leftarrow\\\boxed{-1}\leftarrow\\\end{matrix}$
$\overset{RE}{\sim}\left(\begin{array}{ccc|c}1&-1&2&-1\\0&7&9&23\\0&5&16&26\end{array}\right)\begin{matrix}\leftarrow\\\boxed{-1}\\\end{matrix}\overset{RE}{\sim}\left(\begin{array}{ccc|c}1&-1&2&-1\\0&2&-7&-3\\0&5&16&26\end{array}\right)\begin{matrix}\\\boxed{-2}\leftarrow\\\end{matrix}\overset{RE}{\sim}\left(\begin{array}{ccc|c}1&-1&2&-1\\0&2&-7&-3\\0&1&30&32\end{array}\right)\begin{matrix}\leftarrow\\\boxed{-2}\\\end{matrix}\overset{RE}{\sim}\left(\begin{array}{ccc|c}1&-1&2&-1\\0&0&-67&-67\\0&1&30&32\end{array}\right)\overset{RE}{\sim}$
$\left(\begin{array}{ccc|c}1&-1&2&-1\\0&1&30&32\\0&0&1&1\end{array}\right)\begin{matrix}\leftarrow\\\boxed{-30}\leftarrow\\\boxed{-2}\leftarrow\end{matrix}\overset{RE}{\sim}\left(\begin{array}{ccc|c}1&-1&0&-3\\0&1&0&2\\0&0&1&1\end{array}\right)\begin{matrix}\leftarrow\\\boxed{1}\leftarrow\\\\\end{matrix}\overset{RE}{\sim}\left(\begin{array}{ccc|c}1&0&0&-1\\0&1&0&2\\0&0&1&1\end{array}\right)$ dvs lösningen $x=\begin{pmatrix}x_1\\x_2\\x_3\end{pmatrix}=\begin{pmatrix}-1\\2\\1\end{pmatrix}$

---

3. $0=\det(A-\lambda I)=\begin{vmatrix}5-\lambda&4&-2\\4&5-\lambda&2\\-2&2&8-\lambda\end{vmatrix}\begin{matrix}\leftarrow\\\boxed{1}\\\\\end{matrix}=\begin{vmatrix}9-\lambda&9-\lambda&0\\4&5-\lambda&2\\-2&2&8-\lambda\end{vmatrix}=(9-\lambda)\begin{vmatrix}1&1&0\\4&5-\lambda&2\\-2&2&8-\lambda\end{vmatrix}=(9-\lambda)\begin{vmatrix}1&0&0\\4&1-\lambda&2\\-2&4&8-\lambda\end{vmatrix}=$
$=(9-\lambda)\begin{vmatrix}1-\lambda&2\\4&8-\lambda\end{vmatrix}=(9-\lambda)((8-\lambda)(1-\lambda)-8)=-\lambda(\lambda-9)^2\Rightarrow\lambda_1=0,\lambda_{2,3}=9$. Egenvektorer: $\lambda=0$: $\begin{pmatrix}5&4&-2\\4&5&2\\-2&2&8\end{pmatrix}\overset{RE}{\sim}$
$\begin{pmatrix}1&-1&-4\\5&4&-2\\4&5&2\end{pmatrix}\begin{matrix}\\\boxed{-5}\leftarrow\\\boxed{-4}\leftarrow\end{matrix}\overset{RE}{\sim}\begin{pmatrix}1&-1&-4\\0&9&18\\0&9&18\end{pmatrix}\overset{RE}{\sim}\begin{pmatrix}1&-1&-4\\0&1&2\\0&0&0\end{pmatrix}\Rightarrow\begin{matrix}x_3=s\\x_2=-2s\\x_1=x_2+4x_3=2s\end{matrix}$ så $x=s\begin{pmatrix}2\\-2\\1\end{pmatrix}$; $\lambda=9$:
$\begin{pmatrix}-4&4&-2\\4&-4&2\\-2&2&-1\end{pmatrix}\overset{RE}{\sim}\begin{pmatrix}2&-2&1\\0&0&0\\0&0&0\end{pmatrix}\Rightarrow\begin{matrix}x_2=s\\x_3=t\\x_1=s-\frac{1}{2}t\end{matrix}\Rightarrow x=s\begin{pmatrix}1\\1\\0\end{pmatrix}-\frac{t}{2}\begin{pmatrix}1\\0\\-2\end{pmatrix}$. Nu gäller att $(1,1,0)\cdot(1,0,-2)\neq 0$. Vi finner en ny egenvektor för $\lambda=9$ genom
$\begin{pmatrix}2\\-2\\1\end{pmatrix}\times\begin{pmatrix}1\\1\\0\end{pmatrix}=(-1,1,4)$. Då bildar de så erhållna egenvektorerna en ON-bas. $\therefore Q=\begin{pmatrix}2/3&1/\sqrt{2}&-1/3\sqrt{2}\\-2/3&1/\sqrt{2}&1/3\sqrt{2}\\1/3&0&4/3\sqrt{2}\end{pmatrix}\Rightarrow Q^TAQ=\Lambda\equiv\begin{pmatrix}0&&\\&9&\\&&9\end{pmatrix}$.

---

4. $A=\begin{pmatrix}|&|&|\\a_1&a_2&a_3\\|&|&|\end{pmatrix}$, $\tilde{q}_1=a_1$, $q_1=\frac{\tilde{q}_1}{\|\tilde{q}_1\|}=\frac{1}{\sqrt{2}}\begin{pmatrix}1\\-1\\0\\0\end{pmatrix}$; $\tilde{q}_2=a_2-(q_1^Ta_2)q_1=\begin{pmatrix}0\\1\\1\\0\end{pmatrix}-\frac{1}{\sqrt{2}}\frac{1}{\sqrt{2}}\begin{pmatrix}1\\-1\\0\\0\end{pmatrix}=\frac{1}{2}\begin{pmatrix}1\\1\\2\\0\end{pmatrix}\Rightarrow q_2=$
$\frac{1}{\sqrt{6}}\begin{pmatrix}1\\1\\2\\0\end{pmatrix}$; $\tilde{q}_3=a_3-(q_1^Ta_3)q_1-(q_2^Ta_3)q_2=\begin{pmatrix}0\\1\\1\\1\end{pmatrix}-\frac{1}{\sqrt{2}}(-1)\frac{1}{\sqrt{2}}\begin{pmatrix}1\\-1\\0\\0\end{pmatrix}-\frac{1}{\sqrt{6}}3\frac{1}{\sqrt{6}}\begin{pmatrix}1\\1\\2\\0\end{pmatrix}=\begin{pmatrix}0\\0\\0\\1\end{pmatrix}$
$\therefore Q=\begin{pmatrix}|&|&|\\q_1&q_2&q_3\\|&|&|\end{pmatrix}=\begin{pmatrix}1/\sqrt{2}&1/\sqrt{6}&0\\-1/\sqrt{2}&1/\sqrt{6}&0\\0&2/\sqrt{6}&0\\0&0&1\end{pmatrix}$; $R=\begin{pmatrix}q_1^Ta_1&q_1^Ta_2&q_1^Ta_3\\0&q_2^Ta_2&q_2^Ta_3\\0&0&q_3^Ta_3\end{pmatrix}=\begin{pmatrix}\sqrt{2}&1/\sqrt{2}&-1/\sqrt{2}\\0&3/\sqrt{6}&3/\sqrt{6}\\0&0&1\end{pmatrix}$ Här är Q ej en ortogonalmatris ty ej kvadratisk, men detta kan erhållas genom att lägga till en fjärde kolonn ortogonal mot de tidigare och av längd 1; då behövs en motsvarande ändring av R genom att lägga till en fjärde rad.

---

5. Ekv. syst. $\Leftrightarrow x' = Ax + 2e^{2t}\begin{pmatrix}2\\1\end{pmatrix}$, $A = \begin{pmatrix}7 & -6\\3 & -2\end{pmatrix}$, $x = \begin{pmatrix}x_1\\x_2\end{pmatrix}$. $0 = \det(A-\lambda I) = \begin{vmatrix}7-\lambda & -6\\3 & -2-\lambda\end{vmatrix} = -(7-\lambda)(2+\lambda)+18 = \lambda^2-5\lambda+4 = (\lambda-1)(\lambda-4)$. För $\lambda=1$: $\begin{pmatrix}6 & -6\\3 & -3\end{pmatrix} \overset{RE}{\sim} \begin{pmatrix}1 & -1\\0 & 0\end{pmatrix} \Rightarrow x = s\begin{pmatrix}1\\1\end{pmatrix}$; $\lambda=4$: $\begin{pmatrix}3 & -6\\3 & -6\end{pmatrix} \overset{RE}{\sim} \begin{pmatrix}1 & -2\\0 & 0\end{pmatrix} \Rightarrow x = s\begin{pmatrix}2\\1\end{pmatrix}$. Sätt $x = Ty$ där $T = \begin{pmatrix}1 & 2\\1 & 1\end{pmatrix} \Rightarrow T^{-1} = \begin{pmatrix}-1 & 2\\1 & -1\end{pmatrix}$ och $y' = T^{-1}ATy + 2e^{2t}T^{-1}\begin{pmatrix}2\\1\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}1 & 0\\0 & 4\end{pmatrix}y + 2e^{2t}\begin{pmatrix}0\\1\end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} y_1' = y_1\\ y_2' = 4y_2 + 2e^{2t}\end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases}\frac{d}{dt}(y_1e^{-t}) = 0\\ \frac{d}{dt}(y_2e^{-4t}) = 2e^{-2t}\end{cases} \Leftrightarrow y = c_1e^t\begin{pmatrix}1\\0\end{pmatrix} + (c_2e^{4t} - e^{2t})\begin{pmatrix}0\\1\end{pmatrix} \Rightarrow x = Ty = c_1e^tT\begin{pmatrix}1\\0\end{pmatrix} + (c_2e^{4t}-e^{2t})T\begin{pmatrix}0\\1\end{pmatrix} = c_1e^t\begin{pmatrix}1\\1\end{pmatrix} + c_2e^{4t}\begin{pmatrix}2\\1\end{pmatrix} - e^{2t}\begin{pmatrix}2\\1\end{pmatrix}$.

---

6. $M_{2\times2} = \operatorname{span}\left\{\begin{pmatrix}1&0\\0&0\end{pmatrix},\begin{pmatrix}0&1\\0&0\end{pmatrix},\begin{pmatrix}0&0\\1&0\end{pmatrix},\begin{pmatrix}0&0\\0&1\end{pmatrix}\right\} \equiv \{e_1,e_2,e_3,e_4\}$ där e_i, $i=1,\ldots,4$ är en bas för $M_{2\times2}$.

Vi ser att $T(e_1)=e_1$, $T(e_2)=e_3$, $T(e_3)=e_2$, $T(e_4)=e_4$ så $A = \begin{pmatrix}| & & |\\ T(e_1) & \ldots & T(e_4)\\ | & & |\end{pmatrix}_{\{e_1,\ldots,e_4\}} = \begin{pmatrix}1&0&0&0\\0&0&1&0\\0&1&0&0\\0&0&0&1\end{pmatrix}$ som är reell, symmetrisk så diagonaliserbar. $0=\det(A-\lambda I) = \begin{vmatrix}1-\lambda&0&0&0\\0&-\lambda&1&0\\0&1&-\lambda&0\\0&0&0&1-\lambda\end{vmatrix} = (1-\lambda)\begin{vmatrix}-\lambda&1&0\\1&-\lambda&0\\0&0&1-\lambda\end{vmatrix} = (\lambda-1)^2\begin{vmatrix}-\lambda&1\\1&-\lambda\end{vmatrix} = (\lambda-1)^2(\lambda^2-1) = (\lambda-1)^3(\lambda+1)$. $\lambda=-1$: $\begin{pmatrix}2&0&0&0\\0&1&1&0\\0&1&1&0\\0&0&0&2\end{pmatrix} \overset{RE}{\sim} \begin{pmatrix}1&0&0&0\\0&1&1&0\\0&0&0&1\\0&0&0&0\end{pmatrix} \Rightarrow \begin{matrix}x_1=x_4=0\\ x_3=s\\ x_2=-s\end{matrix} \Rightarrow x = s\begin{pmatrix}0\\1\\-1\\0\end{pmatrix}$ så egenvärdesrum för $\lambda=-1$ för T är $\operatorname{span}\left\{\begin{pmatrix}0&1\\-1&0\end{pmatrix}\right\}$; $\lambda=1$: $\begin{pmatrix}0&0&0&0\\0&-1&1&0\\0&1&-1&0\\0&0&0&0\end{pmatrix} \overset{RE}{\sim} \begin{pmatrix}0&1&-1&0\\0&0&0&0\\0&0&0&0\\0&0&0&0\end{pmatrix} \Rightarrow$

$\begin{matrix}x_1=s,\ x_3=t\\ x_4=u,\ x_2=x_3=t\end{matrix} \Rightarrow x = s\begin{pmatrix}1\\0\\0\\0\end{pmatrix} + t\begin{pmatrix}0\\1\\1\\0\end{pmatrix} + u\begin{pmatrix}0\\0\\0\\1\end{pmatrix}$ så $\left\{\begin{pmatrix}1&0\\0&0\end{pmatrix},\begin{pmatrix}0&1\\1&0\end{pmatrix},\begin{pmatrix}0&0\\0&1\end{pmatrix}\right\}$ är en bas för egenvärdesrummet för $\lambda=1$ för T.

Med $Q = \begin{pmatrix}0&1&0&0\\1/\sqrt{2}&0&1/\sqrt{2}&0\\-1/\sqrt{2}&0&1/\sqrt{2}&0\\0&0&0&1\end{pmatrix}$ har vi $Q^tAQ = \Lambda = \begin{pmatrix}-1&&&\\&1&&\\&&1&\\&&&1\end{pmatrix} \Rightarrow A = Q\Lambda Q^t \Rightarrow e^{sA} = Qe^{s\Lambda}Q^t = Q\begin{pmatrix}e^{-s}&&&\\&e^s&&\\&&e^s&\\&&&e^s\end{pmatrix}Q^t = \ldots = e^s\begin{pmatrix}1&0&0&0\\0&1/2&1/2&0\\0&1/2&1/2&0\\0&0&0&1\end{pmatrix} + e^{-s}\begin{pmatrix}0&0&0&0\\0&1/2&-1/2&0\\0&-1/2&1/2&0\\0&0&0&0\end{pmatrix}$.

---

7. λ egenvärde, x egenvektor $\Leftrightarrow Ax = \lambda x$, $x\neq0$: $\lambda\|x\|^2 = \lambda x^Hx = x^H\lambda x = x^HAx = x^HA^Hx = (Ax)^Hx = (\lambda x)^Hx = \bar\lambda x^Hx = \bar\lambda\|x\|^2 \Rightarrow (\lambda-\bar\lambda)\|x\|^2 = 0$ och då $\|x\|\neq0 \Rightarrow \lambda = \bar\lambda$, dvs λ reell.

---

8. Låt $A = \begin{pmatrix}| & & |\\ A_1 & \ldots & A_n\\ | & & |\end{pmatrix}$, $x = \begin{pmatrix}x_1\\\vdots\\x_n\end{pmatrix}$ så att $Ax = x_1A_1+\ldots+x_nA_n \Leftarrow$): Antag $0 = x_1A_1+\ldots+x_nA_n = Ax \Rightarrow A^TAx = A^T0 = 0$ och A^TA inverterbar innebär att ekv. $A^TAx = 0$ endast har lösn. $x=0$, dvs $x_1=x_2=\ldots=x_n=0$, så kolonnerna är lin. ober. $\Rightarrow$): Antag $A^TAx = 0$. Vi vill visa att $x=0$. Låt $y \equiv Ax = \begin{pmatrix}y_1\\\vdots\\y_n\end{pmatrix}$ så $\|y\|^2 = y_1^2+\ldots+y_n^2 = y\cdot y = y^Ty = (Ax)^TAx = x^TA^TAx = x^T0 = 0 \Rightarrow y = 0$ och då kolonnerna lin. ober. så får vi $0 = y = Ax = x_1A_1+\ldots+x_nA_n \Rightarrow x_1 = x_2 = \ldots = x_n = 0$ dvs $x = 0$.