

Kortfattade lösningar  
Linjär algebra II, MMG400  
3 januari, 2015

1. (a) Sant.

$$(A - I)^2(1, 1, 0) = 0.$$

- (b) Falskt.

Om  $T\mathbf{e} = \mathbf{e}$ ,  $\mathbf{e} \neq \mathbf{0}$ , får vi motsägelsen  $T^5\mathbf{e} = \mathbf{e} \neq -\mathbf{e} = -I\mathbf{e} = T^5\mathbf{e}$ .

- (c) Falskt.

Motexempel. Bakåtskift,  $B(x_1, x_2, x_3, \dots) = (x_2, x_3, x_4, \dots)$ , på  $\mathbb{R}^\infty$ .

$B$  är surjektiv ty om  $\mathbf{x} = (x_1, x_2, x_3, \dots)$  är  $B(0, x_1, x_2, x_3, \dots) = \mathbf{x}$ .

$B$  är inte injektiv eftersom  $B(0, 0, 0, \dots) = (0, 0, 0, \dots) = B(1, 0, 0, \dots)$ .

- (d) Falskt.

Motexempel.  $[T]_S = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ . Då är  $T^* = -T$  så  $T$  är inte självadjungerad. Men  $TT^* = -T^2 = T^*T$  så  $T$  är normal.

- (e) Sant.

Eftersom  $T$  är självadjungerad finns en (ortonormerad) bas  $B : \mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n$ , sådan att  $[T]_B$  är diagonal. Om diagonalelementen är  $d_1, \dots, d_n$  så är

$$\text{Ker } T = \{\mathbf{x}; d_i x_i = 0 \text{ där } [\mathbf{x}]_B = (x_1, \dots, x_n)\}$$

och

$$\text{Ker } T = \{\mathbf{x}; d_i^2 \mathbf{x}_i = 0 \text{ där } [\mathbf{x}]_B = (x_1, \dots, x_n)\}.$$

Eftersom  $d_i = 0$  omm  $d_i^2 = 0$  är dessa mängder lika.

2. (a) Låt  $M = \sqrt{2}[T]_S = \begin{pmatrix} 1 & i \\ i & 1 \end{pmatrix}$ . Då är egenvärdena till  $T$   $\frac{1}{\sqrt{2}}$  gånger egenvärdena till  $M$ . Nu är  $p_M(\lambda) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & i \\ i & 1 - \lambda \end{vmatrix} = (\lambda - 1)^2 + 1 = 0$  med rötterna  $\lambda = 1 \pm i$ .

Egenvektorerna till  $T$  och  $M$  är de samma och fås ur ekvationerna  $(M - \lambda I)\mathbf{x} = \mathbf{0}$ .

När  $\lambda = 1 + i$  får vi

$$M - (1 + i)I = \begin{pmatrix} -i & i \\ i & -i \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

så  $\mathbf{e}_1 = (1, 1)$  är en egenvektor.

När  $\lambda = 1 - i$  får vi

$$M - (1 - i)I = \begin{pmatrix} i & i \\ i & i \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

så  $\mathbf{e}_2 = (1, -1)$  är en egenvektor.

Svar: Egenvärdena är  $\frac{1}{\sqrt{2}}(1+i)$  och  $\frac{1}{\sqrt{2}}(1-i)$  och  $B : \mathbf{e}_1 = (1, 1), \mathbf{e}_2 = (1, -1)$  är en bas av egenvektorer.

(b) Vi har  $[T]_B = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1+i & 0 \\ 0 & 1-i \end{pmatrix}$  och  $[T^{100}]_B = [T]_B^{100}$ .

Nu gäller  $(1 \pm i)^2 = \pm 2i$  och  $(1 \pm i)^4 = -4$ . Vi får  $[T^4]_B = -I$  och  $[T^{100}]_B = [T^4]_B^{25} = (-I)^{25} = -I$ .

Anmärkning. Ett alternativt sätt att lösa (b) är att direkt observera att  $[T]_S^2 = \begin{pmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{pmatrix}$  och  $[T]_S^4 = -I$ .

3. En kalkyl ger att  $A$  har egenvärdena 1 och  $-1$  med egenvektorerna  $\mathbf{e}_1 = (2, 3)$  respektive  $\mathbf{e}_2 = (1, 2)$ . Så  $A\mathbf{e}_1 = \mathbf{e}_1$  och  $A\mathbf{e}_2 = -\mathbf{e}_2$ .

Vi ansätter  $\mathbf{x}(t) = a(t)\mathbf{e}_1 + b(t)\mathbf{e}_2$ . Då gäller

$$\begin{aligned} \mathbf{x}'(t) &= a'(t)\mathbf{e}_1 + b'(t)\mathbf{e}_2 \\ \mathbf{x}''(t) &= a''(t)\mathbf{e}_1 + b''(t)\mathbf{e}_2 \\ A\mathbf{x}(t) &= a(t)\mathbf{e}_1 - b(t)\mathbf{e}_2, \end{aligned}$$

så  $\mathbf{x}'' = A\mathbf{x}$  ger  $a'' = a$  och  $b'' = -b$ .

Eftersom  $\mathbf{x}(0) = (1, 1) = \mathbf{e}_1 - \mathbf{e}_2$  och  $\mathbf{x}'(0) = (0, -1) = \mathbf{e}_1 - 2\mathbf{e}_2$  ger begynnelsevilkoren att  $a(0) = 1$ ,  $b(0) = -1$ , och  $a'(0) = 1$  och  $b'(0) = -2$ .

Så det gäller att lösa

$$I. \quad \begin{cases} a''(t) = a(t) \\ a(0) = 1, a'(0) = 1 \end{cases} \quad \text{och} \quad II. \quad \begin{cases} b''(t) = -b(t) \\ b(0) = -1, b'(0) = -2 \end{cases}.$$

I. Vi får  $a(t) = Ae^t + Be^{-t}$ ,  $a'(t) = Ae^t - Be^{-t}$ . Begynnelsevilkoren ger  $A + B = a(0) = 1$  och  $A - B = a'(0) = 1$  med lösningen  $A = 1$ ,  $B = 0$ . Så  $a(t) = e^t$ .

II. Nu får vi  $b(t) = C \cos t + D \sin t$ ,  $b'(t) = -C \sin t + D \cos t$ . Begynnelsevilkoren ger  $C = b(0) = -1$  och  $D = b'(0) = -2$ . Alltså är  $b(t) = -\cos t - 2 \sin t$ .

Så lösningen blir  $\mathbf{x}(t) = e^t \mathbf{e}_1 - (\cos t + 2 \sin t) \mathbf{e}_2$  eller

$$\begin{cases} x_1(t) = 2e^t - \cos t - 2 \sin t \\ x_2(t) = 3e^t - 2 \cos t - 4 \sin t \end{cases}.$$

4. Vi observerar att  $p(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \lambda^2 - 4\lambda + 4 = (\lambda - 2)^2$  så  $A$  har det dubbla egenvärdet 2. Vi sätter  $N = A - 2I = \begin{pmatrix} -2 & -1 \\ 4 & 2 \end{pmatrix}$  och observerar att  $N^2 = O$ .

Lösningen ges av  $\mathbf{x}_n = A^n \mathbf{x}_0$ . För att beräkna detta skriver vi  $A = 2I + A - 2I = 2I + N$ . Binomialsatsen ger  $A^n = (2I + N)^n = 2^n I + n2^{n-1}N + O = 2^{n-1}(2I + nN)$ . Detta ger  $\mathbf{x}_n = 2^{n-1}(2I + nN)\mathbf{x}_0 = 2^{n-1}((-2, 2) + n(-1, 2)) = 2^{n-1}(-(2+n), 2(1+n))$ .

5. (a) Ett polynom  $p(t) = a + bt + ct^2$  ligger i  $E$  om

$$\int_{-1}^1 p(t) dt = 2 \int_0^1 a + ct^2 dt = 2(a + \frac{1}{3}c) = 0,$$

dvs. om  $c = -3a$ . Så  $p(t) = a(1 - 3t^2) + bt$  och  $B : \mathbf{e}_1 = t, \mathbf{e}_2 = 1 - 3t^2$  är en bas för  $E$ .

(b) Den bästa approximationen ges av  $\Pi p(t)$  där  $\Pi$  är den ortogonala projektionen på  $E$ . Eftersom  $t = \mathbf{e}_1$  ligger i  $E$  är  $\Pi t = t$ . Så  $\Pi(1+t) = \Pi(1) + t$  och det gäller att beräkna  $\Pi(1)$ .

Vi observerar att av gradskäl är  $\langle \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2 \rangle = 0$ . Om vi låter  $\Pi(1) = a\mathbf{e}_1 + b\mathbf{e}_2$  så ger  $1 - \Pi(1) \perp \mathbf{e}_1$  att

$$\langle 1, \mathbf{e}_1 \rangle = a\langle \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_1 \rangle + b\langle \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_1 \rangle = a\langle \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_1 \rangle.$$

Att  $1 - \Pi(1) \perp \mathbf{e}_2$  ger

$$\langle 1, \mathbf{e}_2 \rangle = a\langle \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2 \rangle + b\langle \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_2 \rangle = b\langle \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_2 \rangle.$$

Nu är  $\langle 1, \mathbf{e}_1 \rangle = \int_{-1}^1 t dt = 0$  så  $a = 0$ . Dessutom gäller

$$\langle 1, \mathbf{e}_2 \rangle = \int_{-1}^1 1 - 3t^2 dt = 2 \int_0^1 1 - 3t^2 dt = 0 \text{ så } \Pi(1) = 0.$$

Vi får  $\Pi(1+t) = 0 + t = t$ .

6. (a) Se kurslitteraturen.  
 (b) Se kurslitteraturen.  
 (c)  $T$  har en egenvektor,  $T\mathbf{e}_1 = \lambda\mathbf{e}_1$ , med  $\|\mathbf{e}_1\| = 1$ . Utvidga  $\mathbf{e}_1$  till en ortonormerad bas  $B : \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2$ . Eftersom  $B$  är en bas finns  $a, b$  med  $T\mathbf{e}_2 = a\mathbf{e}_1 + b\mathbf{e}_2$ . Detta ger att  $[T]_B = \begin{pmatrix} \lambda & a \\ 0 & b \end{pmatrix}$ , en övretriangulär matris.  
 (d) Se kurslitteraturen.