

Deltentamen 2002-04-25

TMA225: Differentialekvationer och tekniska beräkningar, del A, för K1/Kf1.
Lösningar.

Problem 1.

(a) Hatt-funktionerna $\varphi_i \in V_h$ definieras av:

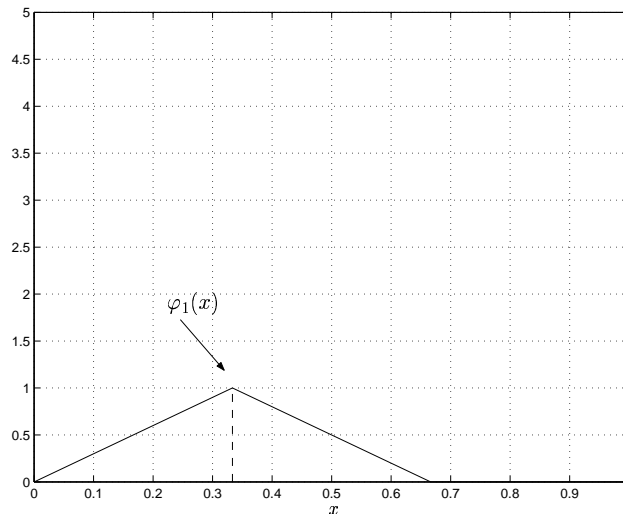
$$\varphi_i(x_j) = \begin{cases} 1, & i = j, \\ 0, & i \neq j, \end{cases} \quad i, j = 0, \dots, N.$$

De är $N + 1$ stycken. Eftersom hatt-funktionerna utgör en *bas* för V_h är *dimensionen* av V_h också lika med $N + 1$. (Dimensionen är per definition lika med antalet basvektorer.)

(b)

$$\varphi_1(x) = \begin{cases} \frac{x-0}{1/3-0} = 3x, & 0 \leq x \leq 1/3, \\ \frac{2/3-x}{2/3-1/3} = 2-3x, & 1/3 \leq x \leq 2/3, \\ 0, & 2/3 \leq x \leq 1. \end{cases}$$

Se Figur 1.



Figur 1: Problem 1(b). Plot av φ_1 .

(c) Ur figuren ses att $v(0) = 2$, $v(1/3) = 1$, $v(2/3) = 4$ och $v(1) = 3$. Därmed fås

$$\begin{aligned} v(x) &= v(0) \varphi_0(x) + v(1/3) \varphi_1(x) + v(2/3) \varphi_2(x) + v(1) \varphi_3(x) \\ &= 2 \varphi_0(x) + \varphi_1(x) + 4 \varphi_2(x) + 3 \varphi_3(x). \end{aligned}$$

Problem 2.

(a) Interpolanten $\pi_h g$ av g är den kontinuerliga, styckvis linjära funktion som antar samma värden som g i noderna, d.v.s.:

- $\pi_h g \in V_h$,
- $\pi_h g(x_i) = g(x_i), \quad i = 0, \dots, N$.

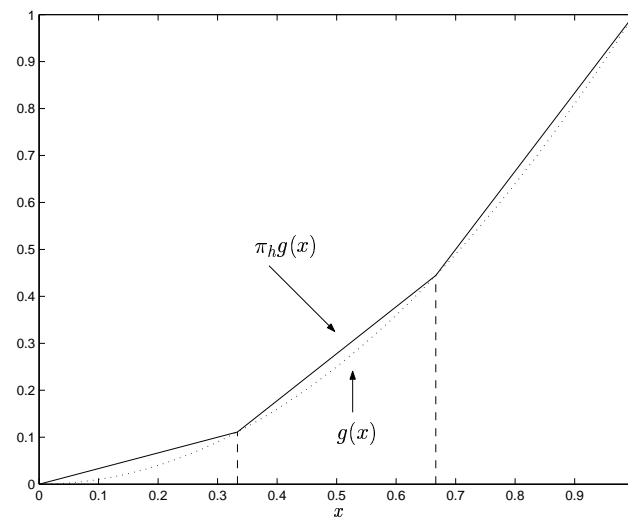
Därmed kan $\pi_h g$ skrivas:

$$\begin{aligned} \pi_h g(x) &= \pi_h g(x_0) \varphi_0(x) + \dots + \pi_h g(x_N) \varphi_N(x) \\ &= g(x_0) \varphi_0(x) + \dots + g(x_N) \varphi_N(x) \end{aligned}$$

(b)

$$\begin{aligned} \pi_h g(x) &= g(0) \varphi_0(x) + g(1/3) \varphi_1(x) + g(2/3) \varphi_2(x) + g(1) \varphi_3(x) \\ &= \frac{1}{9} \varphi_1(x) + \frac{4}{9} \varphi_2(x) + \varphi_3(x) \end{aligned}$$

Se Figur 2.



Figur 2: Problem 2(b). Plot av $g(\dots)$ och $\pi_h g$ (—).

(c) $\|v\|_{L_\infty(I)} := \max_{x \in I} |v(x)|$

(d) $\|g - \pi_h g\|_{L_\infty(I)} \leq \frac{1}{8} \|h^2 g''\|_{L_\infty(I)}$, där $h = h(x)$ är mesh-funktionen för indelningen av intervallet I i delintervall.

Problem 3.

(a) L^2 -projektionerna $P_h g \in V_h$ av g , är den ortogonala projektionen av g på V_h m.a.p. L^2 -skalärprodukten, och definieras alltså av:

$$\int_0^1 P_h g(x) v(x) dx = \int_0^1 g(x) v(x) dx \quad \text{för alla } v \in V_h. \quad (1)$$

(b) Eftersom $\{\varphi_i\}_{i=0}^3$ är en bas för V_h så är (1) ekvivalent med:

$$\int_0^1 P_h g(x) \varphi_i(x) dx = \int_0^1 g(x) \varphi_i(x) dx \quad \text{för } i = 0, 1, 2, 3. \quad (2)$$

Insättning av ansatsen $P_h g(x) = \sum_{j=0}^3 \xi_j \varphi_j(x)$ i (2) ger:

$$\sum_{j=0}^3 \xi_j \underbrace{\int_0^1 \varphi_j(x) \varphi_i(x) dx}_{m_{ij}} = \underbrace{\int_0^1 g(x) \varphi_i(x) dx}_{b_i} \quad \text{för } i = 0, 1, 2, 3. \quad (3)$$

På matrisform kan (3) skrivas:

$$\begin{bmatrix} m_{00} & m_{01} & m_{02} & m_{03} \\ m_{10} & m_{11} & m_{12} & m_{13} \\ m_{20} & m_{21} & m_{22} & m_{23} \\ m_{30} & m_{31} & m_{32} & m_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \xi_0 \\ \xi_1 \\ \xi_2 \\ \xi_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_0 \\ b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix}$$

Det återstår att beräkna elementen m_{ij} i massmatrisen. Eftersom

$$\varphi_0(x) = \begin{cases} \frac{1/3-x}{1/3-0} = 1-3x, & 0 \leq x \leq 1/3, \\ 0, & 1/3 \leq x \leq 1, \end{cases}$$

fås med $h = 1/3$:

$$\begin{aligned} m_{00} &= \int_0^1 \varphi_0(x) \varphi_0(x) dx = \int_0^h \left(1 - \frac{x}{h}\right)^2 dx = \left[\frac{x}{h} = y; \quad dx = h dy; \quad \begin{array}{l} x=0 \leftrightarrow y=0, \\ x=h \leftrightarrow y=1. \end{array} \right] \\ &= h \int_0^1 (1-y)^2 dy = h \left[-\frac{(1-y)^3}{3} \right]_{y=0}^{y=1} = h/3. \end{aligned}$$

Av symmetriskäl blir också $m_{33} = h/3$ och $m_{11} = m_{22} = 2h/3$. Eftersom $\varphi_1(x) = 3x$ för $0 \leq x \leq 1/3$ enligt Problem 1(b) fås vidare med $h = 1/3$:

$$\begin{aligned} m_{10} &= \int_0^1 \varphi_0(x) \varphi_1(x) dx = \int_0^h \left(1 - \frac{x}{h}\right) \frac{x}{h} dx = \left[\frac{x}{h} = y; \quad dx = h dy; \quad \begin{array}{l} x=0 \leftrightarrow y=0, \\ x=h \leftrightarrow y=1. \end{array} \right] \\ &= h \int_0^1 \overbrace{(1-y)^2}^{y-y^2} dy = h \left[\frac{y^2}{2} - \frac{y^3}{3} \right]_{y=0}^{y=1} = h/6. \end{aligned}$$

Av symmetriskäl blir också $m_{01} = m_{21} = m_{12} = m_{32} = m_{23} = h/6$. Övriga matriselement blir lika med 0 eftersom i dessa fall φ_i och φ_j aldrig är skilda från 0 samtidigt.

(c)

$$\begin{aligned} b_0 &= \int_0^1 (x+1) \varphi_0(x) dx = \int_0^{1/3} \underbrace{(x+1) \overbrace{\varphi_0(x)}^{1-3x}}_{f_1(x)} dx = \frac{f_1(0) + 4f_1(\frac{1}{6}) + f_1(\frac{1}{3})}{6} \cdot \frac{1}{3} \\ &= \frac{1 \cdot 1 + 4 \cdot \frac{7}{6} \cdot \frac{1}{2} + \frac{4}{3} \cdot 0}{6} \cdot \frac{1}{3} = \frac{1 + \frac{7}{3}}{18} = \frac{10}{54} = \frac{5}{27}; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} b_1 &= \int_0^1 (x+1) \varphi_1(x) dx = \int_0^{1/3} \underbrace{(x+1) \overbrace{\varphi_1(x)}^{3x}}_{f_2(x)} dx + \int_{1/3}^{2/3} \underbrace{(x+1) \overbrace{\varphi_1(x)}^{2-3x}}_{f_3(x)} dx \\ &= \frac{f_2(0) + 4f_2(\frac{1}{6}) + f_2(\frac{1}{3})}{6} \cdot \frac{1}{3} + \frac{f_3(\frac{1}{3}) + 4f_3(\frac{1}{2}) + f_3(\frac{2}{3})}{6} \cdot \frac{1}{3} \\ &= \frac{1 \cdot 0 + 4 \cdot \frac{7}{6} \cdot \frac{1}{2} + \frac{4}{3} \cdot 1}{6} \cdot \frac{1}{3} + \frac{\frac{4}{3} \cdot 1 + 4 \cdot \frac{3}{2} \cdot \frac{1}{2} + \frac{5}{3} \cdot 0}{6} \cdot \frac{1}{3} \\ &= \frac{\frac{7}{3} + \frac{4}{3}}{18} + \frac{\frac{4}{3} + 3}{18} = \frac{11}{54} + \frac{13}{54} = \frac{24}{54} = \frac{4}{9}. \end{aligned}$$

Problem 4.

(a) Integrera två gånger:

$$\begin{aligned} u''(x) &= -x^3 - 1 \\ u'(x) &= -\frac{x^4}{4} - x + C_1 \\ u(x) &= -\frac{x^5}{20} - \frac{x^2}{2} + C_1x + C_2 \end{aligned}$$

Utnyttja randvillkoren för att bestämma integrationskonstanterna:

$$\begin{aligned} 0 &= u(0) = C_2 && \Rightarrow C_2 = 0 \\ 0 &= u(1) = -\frac{1}{20} - \frac{1}{2} + C_1 + C_2 && \Rightarrow C_1 = \frac{11}{20} \end{aligned}$$

Alltså fås:

$$u(x) = -\frac{x^5}{20} - \frac{x^2}{2} + \frac{11x}{20}$$

(b) Givet en indelning $0 = x_0 < x_1 < \dots < x_N = 1$ av intervallet $I = [0, 1]$ i N stycken delintervall med mesh-funktion $h = h(x)$:

Finn $U \in V_{h0}$ s.a.

$$\int_0^1 U'(x)v'(x) dx = \int_0^1 f(x)v(x) dx \quad \text{för alla } v \in V_{h0},$$

där V_{h0} är vektorrummet av styckvis linjära, kontinuerliga funktioner $v = v(x)$ s.a. $v(0) = v(1) = 0$.

Kommentar: Eftersom φ_0 och φ_N inte ingår i basen för V_{h0} är dimensionen av V_{h0} lika med $N - 1$.

(c) $\|v\|_{L^2(I)} := \left(\int_0^1 v(x)^2 dx \right)^{1/2}$

(d) $\|u' - U'\|_{L^2(0,1)} \leq \|u' - v'\|_{L^2(0,1)}$ för alla $v \in V_{h0}$.

Väljes speciellt $v = \pi_h u$ fås från interpolationsfeluppskattning:

$$\|u' - U'\|_{L^2(0,1)} \leq \|u' - (\pi_h u)'\|_{L^2(0,1)} \leq C_i \|hu''\|_{L^2(0,1)}$$

Kommentar: Eftersom i detta fall $-u'' = f$ så är $\|hu''\|_{L^2(0,1)} = \|hf\|_{L^2(0,1)}$ och därmed

$$\|u' - U'\|_{L^2(0,1)} \leq C_i \|hf\|_{L^2(0,1)}$$